

Dans toute la suite, K est un corps quelconque (sauf contre-indication) et E est un K -espace vectoriel de dimension finie n , et F est un K -espace vectoriel de dimension finie m .

I) Action par translation: [H2G2, chap I. A et I. B]

Déf 1: $GL_n(K)$ agit sur $M_{n,m}(K)$ par translation à gauche via l'application $T_L: GL_n(K) \rightarrow (M_{n,m}(K) \rightarrow M_{n,m}(K))$
 $A \rightarrow (M \rightarrow AM)$

Déf 2: $GL_m(K)$ agit sur $M_{n,m}(K)$ par translation à droite via l'application $T_R: GL_m(K) \rightarrow (M_{n,m}(K) \rightarrow M_{n,m}(K))$
 $A \rightarrow (M \rightarrow MA^{-1})$

Prop 3: Les orbites pour l'action par T_L sont caractérisées par le noyau:
 pour $A, B \in M_{n,m}(K)$, A et B sont dans la même orbite si $\text{Ker}(A) = \text{Ker}(B)$

Prop 4: Les orbites pour l'action par T_R sont caractérisées par le noyau:
 pour $A, B \in M_{n,m}(K)$, A et B sont dans la même orbite si $\text{Im}(A) = \text{Im}(B)$

Ex 5: Soit $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} A = B$ et $\text{Ker}(A) = \text{Ker}(B) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$
 De plus, $A \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1/2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = B$, et $\text{Im}(A) = \text{Im}(B) = K^2$

Thm 6: Par le pivot de Gauss à gauche (resp. à droite), on peut trouver dans chaque orbite une matrice échelonnée en lignes (resp. échelonnée en colonnes).

Appli 7: * Les transvections engendrent $SL_n(K)$.
 * Les transvections et dilatations engendrent $GL_n(K)$

II) Action de Steinitz, par équivalence

1) Définition, caractérisation des orbites [H2G2, chap I.2 et I.3]

Déf 8: $*GL_n(K) \times GL_m(K)$ agit par équivalence sur $M_{n,m}(K)$ via l'application
 $\alpha: GL_n(K) \times GL_m(K) \rightarrow (M_{n,m}(K) \rightarrow M_{n,m}(K))$
 $(A, B) \rightarrow (M \rightarrow AMB^{-1})$

* 2 matrices M et N de $M_{n,m}(K)$ sont dites équivalentes si elles sont dans la même orbite

Prop 9: 2 matrices équivalentes représentent la même application linéaire $u \in L(F, E)$ dans 2 paires de bases différentes

Ex 10: On note (e_1, e_2, e_3) la base canonique de \mathbb{R}^3 et (e'_1, e'_2) celle de \mathbb{R}^2 et $u \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$ dont la matrice dans ces bases est $\begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & 1 \\ 1/2 & -1/2 & 1 \end{pmatrix} = M$; sa matrice dans les bases (e_2, e_1, e_3) et $(e'_1 + e'_2, e'_1 - e'_2)$ est $\begin{pmatrix} 0 & 1/2 & 1 \\ 1/2 & 0 & 0 \end{pmatrix} = N$, et on a:
 $\begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & -1/2 \end{pmatrix} M \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = N$

Thm 11 (théorème du rang): Pour $M \in M_{n,m}(K)$, si M est de rang r , elle est dans l'orbite de la matrice $J_r = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Corollaire 12: M et N sont dans la même orbite si $\text{rg}(M) = \text{rg}(N)$
 (On note O_r l'orbite des matrices de rang r)

Prop 13: Lorsque $m=n$, on a: pour tout $M \in M_{n,n}(K)$, $\text{rg}(M) = \text{rg}({}^t M)$
 DEV 1 [FGM1, exo 7.16]
Théorème 13.5: Soit T_n l'ensemble des matrices triangulaires supérieures inversibles, $T_n \times T_n$ agit par équivalence sur $GL_n(K)$. Alors $\{P_\sigma | \sigma \in S_n\}$ est un système de représentants des orbites, et on a $GL_n(K) = \bigsqcup_{\sigma \in S_n} T_n P_\sigma T_n$

2) Topologie des orbites (cas où $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}) [H2G2, chap I.4]

Prop 14: L'adhérence de l'orbite de rang r est l'ensemble des matrices de rang plus petit:

$$\overline{O_r} = \bigsqcup_{k \in [0; r]} O_k$$

Cor 15: $GL_n(K) = O_n$ est dense dans $M_n(K)$

Prop 16: $O_0 = \{0\}$ est l'unique orbite fermée pour l'action par équivalence

$O_{\min(n,m)}$ est l'unique orbite ouverte pour l'action par équivalence

Cor 17: $GL_n(K)$ est un ouvert de $M_n(K)$

Cor 18: Le rang n'est pas une application continue sur $M_{n,m}(K)$

III) Actions par conjugaison: matrices semblables

1) Généralités [H2G2, chap III.1 à III.4]

Def 19: $GL_n(K)$ agit par conjugaison sur $M_n(K)$ via l'application:

$$\begin{aligned} B: GL_n(K) &\rightarrow (M_n(K) \rightarrow M_n(K)) \\ P &\rightarrow (M \rightarrow PMP^{-1}) \end{aligned}$$

* 2 matrices sont dites semblables si elles sont dans une même orbite pour B

Prop 20: 2 matrices semblables représentent le même endomorphisme $u \in L(E)$ dans 2 bases différentes

Def 21: Une matrice est dite diagonalisable si elle est dans l'orbite d'une matrice diagonale.

Une matrice est dite trigonalisable si elle est dans l'orbite d'une matrice triangulaire supérieure

Prop 22: Le polynôme minimal, le polynôme caractéristique, le rang, le déterminant et la trace sont des invariants par cette action.

Prop Cor 23: Une matrice est diagonalisable si son polynôme minimal est scindé à racines simples.

Une matrice est trigonalisable si son polynôme minimal est scindé si son polynôme caractéristique est scindé

Cor 24: Si K est algébriquement clos, toute matrice de $M_n(K)$ est trigonalisable

2) Classification des orbites [H2G2, chap III.1 à III.4]

Thm 25: Les orbites de matrices diagonalisables sont caractérisées par le polynôme caractéristique

Contre-ex 26: Le polynôme minimal n'est pas un invariant total de similitude:

$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ ont pour polynôme minimal $(X-1)(X-2)$, mais ne sont pas semblables.

Thm 27: Si $A \in M_n(\mathbb{C})$, A est diagonalisable si son orbite est fermée

Def 28: On appelle bloc de Jordan de taille p associé à λ la matrice $J_p(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ \vdots & \vdots & \lambda \end{pmatrix} \in M_p(K)$

Thm 29: Toute matrice nilpotente est dans l'orbite d'une matrice diagonale par blocs

$$\begin{pmatrix} J_{p_1}(0) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_{p_r}(0) \end{pmatrix} \text{ (dit réduite de Jordan) avec } p_1 \geq \dots \geq p_r$$

Exemple 30: $N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & -3 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Appli 31: Le nombre d'orbites de matrices nilpotentes est égale au nombre de partitions de l'entier n .

Thm 32 (invariant de similitude sur \mathbb{C}) toute matrice de $M_n(\mathbb{C})$ (avec $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ ses valeurs propres) est dans l'orbite d'une matrice de la forme $\begin{pmatrix} J_{p_1}(\lambda_1) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_{p_r}(\lambda_r) \end{pmatrix}$

Prop 33: Soient $A, B \in M_n(\mathbb{R})$ telles que A et B sont dans la même orbite sous l'action de $GL_n(\mathbb{C})$, alors elles sont dans la même orbite sous l'action de $GL_n(\mathbb{R})$.

Cor 34: L'orbite de $M \in M_n(\mathbb{R})$ sous l'action de $GL_n(\mathbb{R})$ est l'intersection de son orbite sous l'action de $GL_n(\mathbb{C})$ avec $M_n(\mathbb{R})$.

Def 35: On note, pour $P(X) = X^n - \sum_{i=0}^{n-1} a_i X^i \in K[X]$, la matrice compagnon C_P associée:

$$C_P = \begin{pmatrix} 0 & -a_0 \\ 1 & -a_1 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & -a_{n-1} \end{pmatrix} \in M_{\deg(P)}(K)$$

Thm 36 (décomposition de Frobenius): Soit $M \in M_n(K)$. Alors il existe une famille de polynômes unitaires non constants $F_1, \dots, F_d \in K[X]$ tels que

- ① $F_1 | \dots | F_d$
- ② M est dans l'orbite de la matrice diagonale par blocs $\begin{pmatrix} C_{F_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & C_{F_d} \end{pmatrix}$

Th 37 (de Brauer): [Objectif Agrég]

Soient $\sigma, \tau \in S_n$; σ et τ sont conjugués dans S_n si P_σ et P_τ sont conjugués par B dans K (ou K est de caractéristique nulle)

3) Action de $O_n(\mathbb{R})$ [Gardou, chap 5, § 3.2]

Def 38: $O_n(\mathbb{R})$ agit sur $M_n(\mathbb{R})$ par conjugaison (restriction à $O_n(\mathbb{R})$ de B , noté λ). Cela correspond à un changement de base orthonormée.

Def 39: Une matrice $M \in M_n(\mathbb{R})$ est dite normale si ${}^t M M = M M {}^t M$.

Thm 40: Toute matrice normale est dans l'orbite d'une matrice de la forme

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & P_1 & \\ 0 & & & \ddots & \\ & & & & P_d \end{pmatrix} \text{ où les } \lambda_i \text{ sont réels et les } P_j \text{ sont des blocs de la forme } \begin{pmatrix} a_j & -b_j \\ b_j & a_j \end{pmatrix}.$$

Si $M \in S_n(\mathbb{R})$, alors $s = 0$.

Rq 41: On peut aussi faire agir $U_n(\mathbb{C})$ sur $M_n(\mathbb{C})$ et obtenir un résultat similaire (on se rappelle que l'adjoint de M est ${}^t \bar{M}$) on l'écrira U , où les blocs $\begin{pmatrix} a_j & -b_j \\ b_j & a_j \end{pmatrix}$ sont remplacés par $\begin{pmatrix} a_j + i b_j & 0 \\ 0 & a_j - i b_j \end{pmatrix}$.

IV) Action par congruence [H2G2, chap V]

Dans cette partie, K est un corps de caractéristique $\neq 2$.

Def 42: $GL_n(K)$ agit sur $S_n(K)$ par congruence via l'application:

$$\eta: GL_n(K) \rightarrow (S_n(K) \rightarrow S_n(K)) \\ P \rightarrow (M \rightarrow PM {}^t P)$$

* 2 matrices sont dites congruentes si elles sont dans la même orbite.

Rem 43: 2 matrices congruentes représentent la même forme quadratique dans 2 bases différentes.

Exemple 44: La forme quadratique $q(x) = x_1^2 + 3x_2^2 + 7x_3^2 + 4x_1x_2 + 8x_2x_3$ est représentée par la

$$\text{matrice } \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 4 \\ 0 & 4 & 7 \end{pmatrix} = M \text{ et } N = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} \text{ (on trouve } N \text{ par la réduction de Gauss), et on a:}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix} M \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = N$$

Def 55: Si 2 matrices M et N vérifient $N = PM {}^t P$, on a $\det(N) = (\det(P))^2 \det(M)$.

Ainsi, l'image du déterminant dans $K^*/(K^*)^2$ est invariant par l'action par congruence. On l'appelle le discriminant (de la matrice ou de la forme quadratique associée).

Def 56: On appelle rang d'une forme quadratique le rang d'une matrice qui la représente (bien défini car invariant par l'action par congruence).

Thm 57: Si $K = \mathbb{C}$, toute matrice d'une forme quadratique de rang n est dans l'orbite de $\begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Thm 58 (d'inertie de Sylvester): Si $K = \mathbb{R}$, pour toute matrice M d'une forme quadratique de rang n , il existe $p \in [0, n]$ tel que M soit dans l'orbite de $\begin{pmatrix} I_p & 0 & 0 \\ 0 & -I_{n-p} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, où p ne dépend que de la forme quadratique (il est invariant).

Thm 59: Si $K = \mathbb{F}_q$ (q impair) et si $\alpha \in \mathbb{F}_q^*$ n'est pas un carré dans \mathbb{F}_q^* , alors un système de représentants des orbites de l'action par congruence est:

$$\left\{ \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & I_r \end{pmatrix} \mid r \in [0, n] \right\} \cup \left\{ \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & I_r & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} \mid r \in [0, n-1] \right\}$$

Rem 60: 2 matrices inversibles de $M_n(\mathbb{F}_q)$ sont congruentes si elles ont même discriminant.

[H2G2]: Histoire, éléments de groupes et géométrie, Caldero, Gervois

[FGM]: Outils X-ENS, algèbre 1, Frençon, Gianella, Nicolas

[Gardou]: Les maths à l'école, algèbre, Gardou

Décomposition de Bruhat

Bastien Thomas

Soit T_s l'ensemble des matrices triangulaires supérieures inversibles. On désigne par P_σ la matrice qui applique la permutation σ sur les vecteurs de la base canonique.

Théorème 1. *Le groupe $T_s \times T_s$ agit sur $GL_n(\mathbb{K})$ et un système de représentants des orbites est $\{P_\sigma, \sigma \in \mathfrak{S}_n\}$*

Pour $M = (m_{i,j}) \in GL_n(\mathbb{K})$, on considère l'algorithme suivant :

```
for  $j \leftarrow 1$  to  $n$  do
  Soit  $i_j = \max\{k, m_{k,j} \neq 0\}$ ;
   $L_{i_j} \leftarrow \frac{1}{m_{i_j,j}} L_{i_j}$ ;
  for  $i \leftarrow 1$  to  $i_j - 1$  do
    |  $L_i \leftarrow L_i - m_{i,j} L_{i_j}$ ;
  end
  for  $j' \leftarrow j + 1$  to  $n$  do
    |  $C_{j'} \leftarrow C_{j'} - m_{i_j,j'} C_j$ ;
  end
end
```

- Comme M est toujours inversible, les indices (i_j) sont tous bien définis, et forment une application de $\{1, \dots, n\}$ dans lui-même injective, donc une permutation σ .
- L'algorithme renvoie une matrice dont tous les coefficients sont nuls sauf les $m_{i_j,j}$ qui valent 1. C'est donc P_σ .
- Les opérations élémentaires effectuée par l'algorithme reviennent toutes à multiplier M à gauche ou à droite par une matrice triangulaire supérieure inversible.

L'algorithme montre bien qu'il existe T_1 et T_2 dans T_s telles que $M = T_1 P_\sigma T_2$.

Montrons maintenant l'unicité de σ .

Soit $\sigma, \tau \in (\mathfrak{S}_n)^2$, soient $T_1, T_2, T_3, T_4 \in (T_s)^4$ telles que $T_1 P_\sigma T_2 = T_3 P_\tau T_4$. Posons $T = T_3^{-1} T_1$ et $T' = T_4 T_2^{-1}$, T et T' sont triangulaires supérieures inversibles et $P_\tau T' = T P_\sigma$.

Ceci nous donne : $t_{\sigma(i),j} = t'_{i,\tau^{-1}(j)}$, ce qui se réécrit $t_{\sigma(i),\tau(j)} = t'_{i,j}$.

Alors, si $\sigma \neq \tau$, il existerait i tel que $\tau(i) < \sigma(i)$ D'où $0 = t_{\sigma(i),\tau(i)} = t'_{i,i} \neq 0$ ce qui est absurde.

Donc $\sigma = \tau$, et on a bien l'unicité du terme P_σ dans la décomposition de Bruhat.

Classification des formes quadratiques sur \mathbb{F}_q

Bastien Thomas

Théorème 1. *Soit \mathbb{F}_q un corps fini de caractéristique différente de 2. Soit E un \mathbb{F}_q -espace vectoriel de dimension n . Soit $\alpha \in \mathbb{F}_q$ qui n'est pas un carré dans \mathbb{F}_q . Un système de représentants des orbites de l'action par congruence de $GL_n(\mathbb{F}_q)$ sur $M_n(\mathbb{F}_q)$ est constitué des matrices de la forme :*

$$\text{diag}(0, \dots, 0, 1, \dots, 1) \text{ et } \text{diag}(0, \dots, 0, 1, \dots, 1, \alpha)$$

Lemme 1. *On a : $\mathbb{F}_q^* = (\mathbb{F}_q^*)^2 \sqcup \alpha(\mathbb{F}_q^*)^2$ et :*

$$\begin{aligned} - \#(\mathbb{F}_q^*)^2 &= \frac{q-1}{2} \\ - \#(\alpha(\mathbb{F}_q^*)^2) &= \frac{q-1}{2} \end{aligned}$$

Démonstration. L'application φ définie ci-dessous est un morphisme de groupes.

$$\begin{aligned} \varphi : \mathbb{F}_q^* &\rightarrow \mathbb{F}_q^* \\ x &\mapsto x^2 \end{aligned}$$

Son noyau est $\{-1, 1\}$ de cardinal 2 car on a supposé que \mathbb{F}_q était de caractéristique différente de 2.

$$\text{Donc } \#(\mathbb{F}_q^*)^2 = \#(\varphi(\mathbb{F}_q^*)) = \frac{q-1}{2}.$$

$$\text{On a alors aussi } \#(\alpha(\mathbb{F}_q^*)^2) = \frac{q-1}{2}.$$

Ces deux ensembles étant disjoints, on obtient le résultat. \square

Lemme 2. *Pour $a, b \in (\mathbb{F}_q^*)^2$, il existe des solutions à l'équation $ax^2 + by^2 = 1$.*

Démonstration. D'après le Lemme 1 et par un argument de bijectivité, on obtient :

$$\# \left\{ x^2, x \in \mathbb{F}_q \right\} = \# \left\{ \frac{1-by^2}{a}, y \in \mathbb{F}_q \right\} = \frac{q+1}{2}$$

Ces deux ensembles ne peuvent alors pas être disjoints et possèdent donc un élément en commun. Ceci donne l'existence d'une solution à l'équation $x^2 = \frac{1-by^2}{a}$. \square

Démontrons alors le Théorème 1.

Montrons d'abord que toute forme quadratique non dégénérée est congrue à $\text{diag}(1, \dots, 1)$ où à $\text{diag}(1, \dots, 1, \alpha)$.

Démonstration. Raisonnons par récurrence sur la dimension n de E .

- Si $n = 1$, soit q une forme quadratique non dégénérée sur E , soit x un vecteur non nul de E . D'après le Lemme 1, il existe $b \in \mathbb{F}_q^*$ tel que ou bien $q(x) = b^2$, ou bien $q(x) = \alpha b^2$. On obtient le résultat en considérant la base $(b^{-1}x)$.
- Soit $n \geq 2$, soit q une forme quadratique non dégénérée. On considère un plan engendré par deux vecteurs orthogonaux non isotropes u et v . Notons $q(u) = a$ et $q(v) = b$. Par le Lemme 2, il existe $x, y \in \mathbb{F}_q^2$ tel que $q(xu + yv) = ax^2 + by^2 = 1$. On applique alors l'hypothèse de récurrence à l'orthogonal de $xu + yv$ pour obtenir le résultat. □

Comme $\text{diag}(1, \dots, 1)$ et $\text{diag}(1, \dots, 1, \alpha)$ n'ont pas le même discriminant, elles sont bien dans deux orbites distinctes pour l'action par congruence.

Pour obtenir le résultat demandé, il suffit de raisonner sur un supplémentaire du noyau de la forme quadratique, puis de compléter avec une base du noyau.

Source : H2G2, Perrin