

Par la suite, $n \in \mathbb{N}^*$ et $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .
I / Symétries et tableaux de nombres :

① Définitions :

Def 1. On appelle matrice symétrique réelle toute matrice de l'ensemble $S_n := \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) ; {}^t A = A\}$. On appelle matrice hermitienne toute matrice de l'ensemble $H_n := \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) ; A^* = A\}$.

Prop 2. S_n est un sous-espace vectoriel de dimension $\frac{n(n+1)}{2}$ de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, un de ses supplémentaires est l'ensemble des matrices antisymétriques $AS_n := \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) ; {}^t A = -A\}$.

NB 3. H_n n'est pas un sev de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

Def 4. On appelle matrice symétrique positive (resp. définie positive) toute matrice symétrique vérifiant pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\}$ ${}^t X A X \geq 0$ (resp. ${}^t X A X > 0$).
On appelle matrice hermitienne positive (resp. définie positive) toute matrice hermitienne vérifiant pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C}) \setminus \{0\}$, $X^* A X \in \mathbb{R}^+$ (resp. $X^* A X \in \mathbb{R}^{++}$).
On note ces ensembles S_n^+, S_n^{++}, H_n^+ et H_n^{++} .

Prop 5. (Sylvester) $A = (a_{i,j})_{i,j \in n} \in \mathcal{M}_n(K)$, symétrique ou hermitienne selon le corps, est définie positive si, et seulement si, pour tout $p \in \llbracket 1; n \rrbracket$, on a $\det (a_{i,j})_{i,j \leq p} > 0$.

② Structure de H_n :

Prop 6. $\mathcal{H}_n(\mathbb{C}) = \{A + iB ; (A; B) \in H_n^{\mathbb{R}^2}\}$

Def 7. $(A \leq B \iff A - B \in H_n^+)$ définit une relation d'ordre sur H_n .

Prop 8. $(H_n; \leq)$ vérifie la propriété de la borne supérieure.

II / Endomorphismes autoadjoints en dimension finie :

E désigne un espace euclidien ou hermitien, on note $(\cdot | \cdot)$ le produit scalaire.

Def-Prop 9. Soit $f \in L(E)$. Il existe un unique élément de $L(E)$, noté f^* et appelé adjoint de f , tel que, pour tous $x, y \in E$, $(f(x) | y) = (x | f(y))$. Si B est une base orthonormée de E , alors $\mathcal{M}_B(f^*) = \mathcal{M}_B(f)^*$ si E est hermitien et $\mathcal{M}_B(f^*) = {}^t \mathcal{M}_B(f)$ si E est euclidien.

Def 10. Si $f = f^*$, on dit que f est autoadjoint.

(2)

Prop 11. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, Il y a équivalence de:

- (1) Il existe $P \in O_n(\mathbb{R})$ et D diagonale réelle telle que $A = {}^t P D P$
- (2) $A \in S_n$

Prop 12. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Il existe $P \in GL_n(\mathbb{C})$ et D , diagonale réelle, telle que $A = P D P$.

NB 13. $\begin{pmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{pmatrix}$ est "symétrique complexe"

mais n'est pas diagonalisable.

Th 14. Soit $A \in \mathcal{H}_n(\mathbb{C})$. Il y a équivalence de: (1) $[A; A^*] = 0$

- (2) $\exists P \in U_n(\mathbb{C})$, D diagonale tq $A = P D P$

Th 15. Soit $H \in \mathcal{H}_n^+$. Il existe une unique matrice $R \in \mathcal{H}_n^+$ telle que $H = R^2$

Prop 16. Soient $A, B \in \mathcal{H}_n$ (resp. S_n) qui commutent. Il existe $P \in U_n(\mathbb{C})$ (resp. $O_n(\mathbb{R})$) telle que $P^* A P$ et $P^* B P$ (resp. ${}^t P A P$ et ${}^t P B P$) soient diagonales.

Th 17. L'exponentielle réalise un homomorphisme de S_n dans S_n^{++} et de \mathcal{H}_n dans \mathcal{H}_n^{++} .

Th 18. (décomposition polaire) Les applications

DVP1 {

$$O_n(\mathbb{R}) \times S_n^{++} \longrightarrow \mathcal{P}GL_n(\mathbb{R})$$

$$(Q; S) \longmapsto QS$$

$$\text{et } U_n(\mathbb{C}) \times \mathcal{H}_n^{++} \longrightarrow \mathcal{P}GL_n(\mathbb{C})$$

$$(Q; S) \longmapsto QS$$

sont des homomorphismes. De plus,

$$O_n(\mathbb{R}) \times S_n^+ \longrightarrow \mathcal{H}_n(\mathbb{R})$$

$$(Q; S) \longmapsto QS$$

$$U_n(\mathbb{C}) \times S_n^+ \longrightarrow \mathcal{H}_n(\mathbb{C})$$

$$(Q; S) \longmapsto QS$$

sont surjectives (mais pas injectives).

NB 19. On a donc un homomorphisme

$$U_n(\mathbb{C}) \times \mathcal{H}_n \longrightarrow \mathcal{P}GL_n(\mathbb{C})$$

$$(Q; H) \longmapsto Q \exp(H)$$

qui étend l'homomorphisme de la décomposition polaire de \mathbb{C} avec "exp(H) = r" et "Q = e^{i\theta}"

III / Symétries et formes bilinéaires et ses quaternaires:

E K -ev et φ forme bilinéaire symétrique ou sesquilineaire symétrique.

Def 20. Soit $B = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E . On appelle matrice de φ dans la base B

DVP2 }

(dim E = n)

la matrice $\text{Mat}_B(\varphi) := (\varphi(e_i; e_j))_{i,j \in \overline{1,n}}$

Prop 21. Soient B, B' deux bases de E et soit P la matrice de passage de B à B' .

(1) Si $K = \mathbb{R}$, $\text{Mat}_B(\varphi) \in S_n$ et

$$\text{Mat}_{B'}(\varphi) = {}^t P \text{Mat}_B(\varphi) P$$

(2) Si $K = \mathbb{C}$, $\text{Mat}_B(\varphi) \in H_n$ et

$$\text{Mat}_{B'}(\varphi) = P^* \text{Mat}_B(\varphi) P$$

Def 22. Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ (resp $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$)

on dit que A et B sont conjugues s'il existe $P \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$ (resp $\mathcal{GL}_n(\mathbb{C})$) telle que

$$A = {}^t P B P \quad (\text{resp } A = P^* B P)$$

Th 23. (loi d'inertie de Sylvester)

Soit $A \in S_n$ (resp. H_n). Il existe un unique couple $(p, q) \in \overline{1, n}^2$ et $P \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$ (resp. $\mathcal{GL}_n(\mathbb{C})$) tels que

$$P^* A P = \begin{pmatrix} \mathbb{I}_p & & 0 \\ & & \\ 0 & & -\mathbb{I}_q & \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

Si $A = \text{Mat}_B \Phi$ où B est une base de E et Φ une forme quadratique ou hermitienne, on dit que (p, q) est la signature de Φ .

Th 24. (minimax) Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ symétrique. On ordonne son spectre par ordre croissant: $\lambda_1 \leq \dots \leq \lambda_n$ et on note, pour $i \in \overline{1, n}$, F_i l'ensemble des n de dimension i . On a pour tout i :

$$\lambda_i = \min_{F \in \mathcal{F}_i} \max_{x \in F, \|x\|=1} (Ax|x) = \max_{F \in \mathcal{F}_{n-i+1}} \min_{x \in F, \|x\|=1} (Ax|x)$$

Application 25. $A \in S_n$. Soit B la matrice obtenue en échangeant la k -ème ligne et la k -ème colonne de A . Les valeurs propres de B sont entre celles de A .

IV / Applications:

① Optimisation:

ex 26. En diagonalisant les matrices des formes quadratiques, on peut calculer le maximum de $q(x) e^{-\|x\|^2}$ sur \mathbb{R}^n , ou de $\frac{x^2 - 2xy - 3y^2}{x^2 + 2y + y^2}$ sur \mathbb{R}^2 .

② Topologie et géométrie:

ex 27. Les matrices inversibles de signature (p, q) sont un ouvert de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

ex 28. S_n^{++} est un cône convexe épointé.

③ Statistiques et ingénierie:

ex 29. Le th. spectral permet de diagonaliser les matrices d'inertie d'un solide ou dans le cadre de l'analyse en composante principale.

DVP 3

Ref: Gorenstein

Π -T.

Zhang - Fuzhen : Matrix theory