

Matrices symétriques réelles, matrices hermitiennes.

158

0) Cadre et introduction - soit $n \in \mathbb{N}^*$

Définition 1: $A \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ est dite symétrique (resp antisymétrique) si $A = {}^t A$ (resp $A = -{}^t A$). On note S_n (resp A_n) cet ensemble.

Proposition 2: - S_n est un sev. de dimension $\frac{n(n+1)}{2}$.
- A_n est un sev. de dimension $\frac{n(n-1)}{2}$.

On a de plus $\mathcal{O}_n(\mathbb{R}) = S_n \oplus A_n$.

Définition 3: $A \in \mathcal{O}_n(\mathbb{C})$ est dite hermitienne si $A = {}^t \bar{A}$.

Attention 4: L'ensemble H_n des matrices hermitiennes est un \mathbb{R} -ev de dim. n^2 . Ce n'est pas un \mathbb{C} -ev! $\forall H \in H_n(\mathbb{C}), \exists!(SA) \in S_n \times H_n, H = S + iA$

Notation 5: Pour $k = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} , et $\sigma \in \mathcal{O}_{n,m}(k)$ on note $H^* := {}^t \bar{\sigma}$ ($= {}^t \sigma$ si $k = \mathbb{R}$).

Définition 6: soit $A \in S_n$ (ou H_n). On dit que A est positive (resp positive) si $\forall x \in k^n, x^* A x \in \mathbb{R}_+$ (resp $x^* A x \in \mathbb{R}_-$)

Remarque 7: Pour $A \in H_n(\mathbb{C}), x^* A x \in \mathbb{R} \forall x \in \mathbb{C}^n$

Notation 8: On note S_n^+ (resp H_n^+) les matrices positives de S_n (resp H_n)

F) formes quadratiques réelles et hermitiennes.

A) formes bilinéaires symétriques et sesquiliéaires à symétrie hermitienne.

$\forall k, k = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}, E est un k -ev de dimension finie, et on désigne forme bilin. sym (resp. forme sesq. lin. à sym. herm.) en

FBS. (resp SASH).

Définition 9: On appelle forme bilinéaire symétrique (resp SASH) toute application $E \times E \rightarrow k$ linéaire en la première variable et anti-linéaire (resp. anti-linéaire) en la seconde variable.

Définition 10: Pour φ FBS (resp SASH) et $B = (e_i, -e_i)$ une base de E on appelle matrice de φ dans la base B la matrice $\text{mat}_B(\varphi) = ({}^t \varphi(e_i, e_j))$

Remarque 11: L'application qui à φ associe sa matrice est un isomorphisme de FBS (resp SASH) vers S_n (resp H_n) (k -lin.)

Exemple 12: $(x_1, x_2), (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \mapsto x_1 y_2 + x_2 y_1 = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$

Proposition 13 Soient B et B' deux bases de $E, P = \text{Pass}(B, B'), \varphi$ FBS (resp SASH) $M = \text{mat}_B \varphi, M' = \text{mat}_{B'} \varphi$, alors $M' = P^* M P$.

Remarque 14: Ce changement de base définit une action $\text{GL}(n, k) \curvearrowright S_n$ (resp H_n) appelée action de congruence.

Définition 15: soit φ FBS (resp SASH) on dit que x et $y \in E$ sont φ -orthogonaux si $\varphi(x, y) = 0$. Pour $A \in E$, on note $A^\perp = \{y \in E, \forall x \in A, \varphi(x, y) = 0\}$ l'orthogonal de A .

Remarque 16: c'est un sev de E , et $A^\perp = (\text{Vect } A)^\perp$.

Théorème 17: soit φ FBS (resp SASH). Il existe une base de E faite de vecteurs 2 à 2 φ -orthogonaux.

Corollaire 18:

B) formes quadratiques réelles et hermitiennes.

Définition 19: On appelle forme quadratique réelle (resp hermitienne) toute application $x \in E \mapsto \varphi(x, x) \in \mathbb{R}$ où φ est une FBS (resp SASH) (auquel on associe la matrice de φ dans une base fixée).

Exemple 20: dans la base canonique de $\mathbb{R}^n, x \in \mathbb{R}^n \mapsto \sum x_i^2 = {}^t x I_n x$ est une forme quadratique de matrice I_n .

Théorème 21 (Inertie de Sylvester)

Dans l'action de congruence sur S_n (resp H_n), toute orbite contient une unique et une unique matrice de la forme:

$$J_{(p,q)} = \begin{pmatrix} I_p & & 0 & 0 \\ & -I_q & & 0 \\ 0 & & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ avec } p+q \leq n.$$

Définition 22. On appelle signature de $M \in S_n$ (resp H_n) le couple (p, q) donnée par le théorème.

On dira que M est non dégénérée si $p+q = n$. (ie. est de rang max)

Lemme 23 (de Schwartz) Pour $f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}), U$ ouvert de \mathbb{R}^n on a $\forall x \in \mathbb{R}^n, \forall i, j \in \{1, \dots, n\} \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} f = \frac{\partial^2}{\partial x_j \partial x_i} f$ non dégénéré

Proposition 24: soit $x \in \mathbb{R}^n$, un point critique de $f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ notons (p, q) la signature de $\text{Hess}(f)(x) \in S_n$. Alors:

- x est un maximum local strict $\Leftrightarrow q = n$ (donc $p = 0$)
- x est un minimum local strict $\Leftrightarrow p = n$ (donc $q = 0$)

où x est un point critique non dégénéré de f si

- x est un point critique de f (ie $df_x = 0$)
- $\text{Hess}(f)(x) \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$. (et symétrique)

(Nous en donnons en annexe)

Ex: signature $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = (1, 1)$

$U(\mathbb{R}^n)$ ouvert

Proposition

I

Lemme 25 (de Morse) Soit $f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ et $x_0 \in \mathbb{R}^n$ un point critique non dégénéré de f .

Alors il existe φ un difféomorphisme local de $U \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(x_0)$ vers $W \in \mathcal{V}_{\mathbb{R}^n}(0)$ tel que:

$$f \circ \varphi^{-1}(x) = f(x_0) - \sum_{k=1}^i x_k^2 + \sum_{k=i+1}^n x_k^2 \text{ pour tout } x \in W.$$

où i dépend que de f et x_0 . On a la signature de $\text{Hess} f(x_0)$ qui est $(n-i, i)$.

C) Autoadjonction

Définition 26: Soit φ une FBS (resp SASH) non dégénérée et $u \in \mathcal{L}(E)$. u est dit autoadjoint si $\forall x, y \in E, \varphi(u(x), y) = \varphi(x, u(y))$

Proposition 27: Soit φ FBS (resp SASH) non dégénérée, et $u \in \mathcal{L}(E)$. $\exists u^* \in \mathcal{L}(E)$ tel que $\forall x, y \in E, \varphi(u(x), y) = \varphi(x, u^*(y))$

Exemple 28: Sur \mathbb{R}^n (resp \mathbb{C}^n) muni du produit scalaire canonique à base fixée, S_n (resp H_n) est l'ensemble des matrices autoadjointes de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ (resp $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$)

Proposition 29: Soit $A \in S_n$ (resp H_n) non dégénérée. Si $B \in \mathcal{M}_n(k)$, alors $B^*A = A^{-1}BA$. (ou on a identifié endomorphisme et matrice dans la base canonique)

Remarque 30: Sur k^n muni du produit scalaire usuel, on retrouve $B^*B = B^*$.

II) Étude topologique de l'espace des matrices et réduction.

A) Orbites de l'action de congruence.

Proposition 31 $S_n = \bigsqcup_{p+q \leq n} \{ {}^t P \mathbb{Z}_{(p,q)} P \mid P \in GL_n(\mathbb{R}) \} = \bigsqcup_{p+q \leq n} \text{Orb}_{\mathbb{R}}(\mathbb{Z}_{(p,q)})$

$H_n = \bigsqcup_{p+q \leq n} \{ P^* \mathbb{Z}_{(p,q)} P \mid P \in GL_n(\mathbb{C}) \} = \bigsqcup_{p+q \leq n} \text{Orb}_{\mathbb{C}}(\mathbb{Z}_{(p,q)})$

Définition 32: $S_n^{++} = \text{Orb}_{\mathbb{R}}(\mathbb{Z}_n) = \{ {}^t P P \mid P \in GL_n(\mathbb{R}) \} = \bigsqcup_{p \leq n} \text{Orb}_{\mathbb{R}}(\mathbb{Z}_p)$

$H_n^{++} = \text{Orb}_{\mathbb{C}}(\mathbb{Z}_n) = \{ P^* P \mid P \in GL_n(\mathbb{C}) \} = \bigsqcup_{p \leq n} \text{Orb}_{\mathbb{C}}(\mathbb{Z}_p)$

Lemme 33, S_n^{++} est un ouvert de S_n

Proposition 34 $\text{Orb}(\mathbb{Z}_{(p,q)}) = \bigsqcup_{\substack{p' \leq p \\ q' \leq q}} \text{Orb}(\mathbb{Z}_{(p',q')})$

Proposition 35 Les composantes convexes par arcs de $S_n \cap GL_n(\mathbb{R})$ (resp $H_n \cap GL_n(\mathbb{C})$) sont les $\text{Orb}(\mathbb{Z}_{(p,q)})$ avec $p+q=n$.

B) Stabilisateurs de l'action.

Définition 36. Pour $A \in S_n$ (resp H_n), on appelle groupe d'isotropie de la forme quadratique associée à A le stabilisateur $\{ P \in GL_n(k), PAP^* = A \}$.

Exemple 37. On retrouve $O_n(\mathbb{R}) = \text{Stab}_{\mathbb{R}} \mathbb{Z}_n$ et $U_n(\mathbb{C}) = \text{Stab}_{\mathbb{C}} \mathbb{Z}_n$.

Exemple 38: Les rotations de \mathbb{R}^2 , $SO_2(\mathbb{R}) = \left\{ \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \mid \theta \in \mathbb{R} \right\}$ sont orthogonales.

Remarque 39. nous détaillerons les autres stabilisateurs + coh.

Exemple 40: $\text{Stab}_{\mathbb{R}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \left\{ \begin{pmatrix} \cosh(t) & \sinh(t) \\ -\sinh(t) & \cosh(t) \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\}$.

C) Réduction.

Lemme 41: Deux matrices sont O_n (resp U_n) congruentes si elles sont O_n (resp U_n)-semblables.

Remarque 42.

Théorème 43 (Spectral) En munissant k^n de sa structure euclidienne hermitienne canonique. Alors toute matrice de S_n (resp H_n) est diagonalisable (sous l'action de O_n (resp U_n)) en base orthogonale.

Remarque 44: C'est le point de vue autoadjoint, d'ita-tion.

Théorème 45 (orthogonalisation simultanée)

Soient $A \in S_n^{++}$ et $A' \in S_n$. Il existe $P \in GL_n(\mathbb{R})$ tq $A = PDP$ et $A' = PDP'$

avec D diagonale.

Remarque 46: c'est le point de vue bilinéaire, dira-t-on.

Théorème 47: (minimax) Soit $S \in S_n$. On note $\lambda_1 \geq \dots \geq \lambda_n$ les valeurs propres de S .

Alors $\lambda_k = \max_{\dim F = k} \min_{\|x\|=1} \langle x, Sx \rangle = \min_{\dim F = n-k+1} \max_{\|x\|=1} \langle x, Sx \rangle$

III) Applications en géométrie.

A) Classification affine des coniques réelles.

Définition 48: On appelle conique l'ensemble des zéros d'un polynôme de $\mathbb{R}[X, Y]$ de degré (homogène) plus petit que 2.

Exemple 49: - Le cercle de \mathbb{R}^2 : $x^2 + y^2 - 1$.

- si $\alpha \in \mathbb{R}^*$, f et αf définissent la même conique (quand cela a un sens)

Notation 50: Pour $f \in \mathbb{R}_{\leq 2}[X, Y]$ on note $\Gamma_f = Z(f) \subset \mathbb{R}^2$.

Proposition 51: Soit X l'ensemble des coniques de \mathbb{R}^2 . Le groupe affine $GA_2(\mathbb{R})$ agit à gauche sur X via:

$g \cdot \Gamma_f = \Gamma_{f \circ g}$ pour $g \in GA_2$, $\Gamma_f \in X$.

Théorème 52: (classification affine des coniques réelles)

Soit Γ une conique non vide ou réduite à un point. Alors il existe une et une seule conique de la forme:

$f = x^2 + y^2 = 1$ ou $x^2 - y^2 = 1$ ou $x^2 - y^2 = 0$ ou $x^2 + y = 0$ ou $x^2 = 1$ ou $x^2 = 0$ dans l'orbite de Γ .

B) Décomposition polaire et applications.

Théorème 53: La multiplication matricielle induit les homéomorphismes:

$n \times S_n^{++} \xrightarrow{\sim} GL_n(\mathbb{R})$ $(u, H) \mapsto uH$
 $(0, S) \mapsto 0_S$

(Remarque: (racine carrée) $\forall S \in S_n^+$, $\exists! \sqrt{S} \in S_n^+$ telle que $(\sqrt{S})^2 = S$.)

Application 54: Pour $A \in GL_n(\mathbb{R})$, $\|A\|_2 = \sqrt{\rho(AA^T)}$

Application 55: L'exponentielle matricielle induit les homéomorphismes

exp: $\begin{cases} S_n \rightarrow S_n^{++} \\ H_n \rightarrow H_n^{++} \end{cases}$

On en déduit: $GL_n(\mathbb{R}) \cong O_n(\mathbb{R}) \times \mathbb{R}^{\frac{n(n+1)}{2}}$ et $GL_n(\mathbb{C}) \cong U(n) \times \mathbb{R}^{n^2}$

Application 56: On a les homéomorphismes:

$O(p, q) = \text{Stab}_{\mathbb{R}} \mathbb{P}^{p,q} \cong O_p \times O_q \times \mathbb{R}^{pq}$ et $U(p, q) = \text{Stab}_{\mathbb{C}} \mathbb{P}^{p,q} \cong U_p \times U_q \times \mathbb{R}^{pq}$

C) Distance dans un espace préhilbertien.

Cadre: E esp. ph. sur $k = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

Définition 57: Si $x_1, \dots, x_n \in E$, on appelle matrice de Gram de x_1, \dots, x_n

la matrice $(\langle x_i, x_j \rangle)_{i,j}$. On note $G(x_1, \dots, x_n)$ son déterminant.

Exemple 58: Une matrice de covariance. Le produit d'Hadamard de matrices positives est positif.

Proposition 59: Toute matrice de Gram est un élément de S_n (resp H_n) et réciproquement. De plus, x_1, \dots, x_n est libre si $G(x_1, \dots, x_n) \neq 0$.

Application 60: Pour $p \in \mathbb{N}$ fixé, $\{(x_1, \dots, x_p) \mid x_i \text{ libre}\}$ est un ouvert de E^p .

Théorème 61: Soit (e_1, \dots, e_n) une famille libre de E , $k = \langle e_1, \dots, e_n \rangle$

Alors $d(x, k)^2 = \frac{G(e_1, \dots, e_n, x)}{G(e_1, \dots, e_n)}$ pour $x \in E$.

Théorème 62: (Stieltjes)

Soit a_n st. croissante ≥ 0 , $a_n \rightarrow \infty$. Alors.

$\mathbb{R}[X] \subset \overline{\langle x^{a_n} \rangle}^{|| \cdot ||_2}$ ssi $\sum_{n \geq 1} \frac{1}{a_n}$ diverge.

Si de plus, $a_0 = 0$, alors $\langle x^{a_n} \rangle$ est dense dans $(\mathbb{R}[X])^{|| \cdot ||_2}$

Références:

- Caldero Germani - NH_2 62 1
- Gourdon - Algèbre / Analyse
- De Seguin Pazzis - Invitation aux formes quadratiques.
- Rouvière - Petit guide de calcul diff.

d'une famille de n vecteurs est une matrice de Gram.

DEV 2