

Théorème d'inversion locale. Théorème des fonctions implicites. Exemples et applications.

1) Les résultats principaux

1) Inversion locale et Fonctions implicites

Th 1: (Inversion locale)

Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ ouvert, $a \in U$ et $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ de classe C^1 .
On suppose que $Df(a)$ est inversible.
Alors il existe V voisinage de a et W voisinage de $f(a)$
tels que $f|_V$ soit un C^1 difféomorphisme de V sur W .

Exemple: L'application $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ est un
 $(x,y) \mapsto (x^2 - y^2, 2xy)$
 C^1 difféomorphisme local en tout point de $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$

Th 2: (Fonctions implicites) [DEV]

Soit U un ouvert de $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^p$, $(0,0) \in U$ et $f: U \rightarrow \mathbb{R}^p$ de classe C^1 .
On suppose $f(0,0) = 0$ et $D_y f(0,0)$ inversible. Alors il existe
 $r > 0$ et $s > 0$ et une unique application $\varphi: B(0,r) \rightarrow B(0,s)$
tels que:

$(x \in B(0,r), y \in B(0,s) \text{ et } f(x,y) = 0) \iff (x \in B(0,r) \text{ et } y = \varphi(x))$
De plus φ est de classe C^1 sur $B(0,r)$.

Exemple: Le folium de Descartes d'équation $x^3 + y^3 - 3xy = 0$
se paramètre de fonction implicite en tout point $\neq (0,0)$

Remarque 1: En réalité $D_y f(x,y)$ est inversible sur $B(0,r) \times B(0,s)$
ce qui permet de calculer $D\varphi(x) = -D_y f(x, \varphi(x))^{-1} \circ D_x f(x, \varphi(x))$

Remarque 2: Dans les deux théorèmes, on peut remplacer
 C^1 par C^k .

Remarque 3: Les deux théorèmes sont en fait
équivalents

2) Résultats liés

prop 3: Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ ouvert et $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ de classe C^1
telle que $\forall x \in U, Df(x)$ soit inversible. Alors f est ouverte.

Th 4: (Inversion globale)

Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ ouvert et $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ de classe C^1 .
On suppose que f est injective sur U et que $\forall x \in U, Df(x)$
est inversible.

Alors f est un C^1 difféomorphisme de U sur $f(U)$

Contre-exemple: $f: (\mathbb{R}^2 \setminus \{0,0\}) \rightarrow \mathbb{R}^2$ n'est pas un C^1
 $(x,y) \mapsto (x^2 - y^2, 2xy)$
difféomorphisme global

Application: Si $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ est C^1 et que $\varphi = f - \text{Id}$ est
 n -contractante ($0 < a < 1$) alors f est un C^1 difféomorphisme
de \mathbb{R}^n sur \mathbb{R}^m .

Th 5: (Inversion globale holomorphe)

Soit U ouvert connexe de \mathbb{C} et $f: U \rightarrow \mathbb{C}$ holomorphe.
Si f est injective sur U alors f est difféomorphisme
holomorphe de U

Th 6: (Changement de coordonnées)

Soient $f_1, \dots, f_n: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1 et $a \in \mathbb{R}^n$.
Les relations $u_1 = f_1(x_1, \dots, x_n), \dots, u_n = f_n(x_1, \dots, x_n)$ définissent
un changement de coordonnées au voisinage de a si et
seulement si $Df_1(a), \dots, Df_n(a)$ sont indépendantes.

Exemple: Le passage en coordonnées polaire $(x,y) \mapsto (r,\theta)$
définit bien un changement de coordonnées sur $\{(x,y) / x > 0\}$

Application: Calcul de $\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$

Th 7: (Rang constant)

Soit U ouvert de \mathbb{R}^n et $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ de classe C^1 .
On suppose que $\forall x \in U, \text{rg}(Df(x)) = r$.
Alors il existe un changement de coordonnées au voisinage de
 a et un au voisinage de $f(a)$ tel que f se transforme en
l'application linéaire $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ dans les nouvelles coordonnées.

[ROU]

Th 8: (Hadamard - Lévy)

Soit $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ de classe C^1 .

Il y a équivalence entre:

- (i) f est un C^1 difféomorphisme de \mathbb{R}^n sur \mathbb{R}^n
- (ii) $\forall x \in \mathbb{R}^n$, $Df(x)$ est inversible et f est propre (ie $\forall K$ compact de \mathbb{R}^n , $f^{-1}(K)$ est compact)

II Application en algèbre et géométrie

1) Algèbre linéaire

[ROU]

Def 9: Soit $V \subset \mathbb{R}^n$ et $d \in \mathbb{N}$.

V est une sous-variété de \mathbb{R}^n de dimension d si $\forall a \in V$, $\exists U$ voisinage ouvert de a dans \mathbb{R}^n , $\exists F \subset \mathbb{R}^n$ difféomorphisme de U dans $F \cup \{0\}$ voisinage ouvert de 0 dans \mathbb{R}^n tels que:

$$F \cap U = \mathbb{R}^d \cap F(U)$$

Exemples: • La sphère S^n est une sous-variété de \mathbb{R}^{n+1} de dimension n
• le cône $\{(x, y, z) / x^2 + y^2 - z^2 = 0\}$ n'est pas une sous-variété

[RUE]

Prop 10: Soit $f: E \rightarrow F$ de classe C^1 avec $\dim E = n$, $\dim F = p$

Soit $y \in F$ et $v = f^{-1}(y)$.

On suppose que $\forall a \in V$, $Df(a)$ est surjective. Alors V est une sous-variété de F de dimension $n-p$.

Cor 11: (i) $O_n(\mathbb{R})$ est une sous-variété de $M_n(\mathbb{R})$ de dimension $\frac{n(n-1)}{2}$

(ii) $SL_n(\mathbb{R})$ est une sous-variété de $M_n(\mathbb{R})$ de dimension $n^2 - 1$

[RUE]

Prop 2: L'application $\exp: M_n(\mathbb{R}) \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$ réalise un difféomorphisme entre un voisinage de 0 dans $M_n(\mathbb{R})$ et un voisinage de Id dans $GL_n(\mathbb{R})$

Applications:

- on peut définir un logarithme matriciel sur un voisinage de $e \cdot Id$
- surjectivité de l'exponentielle de $M_n(\mathbb{C})$ dans $GL_n(\mathbb{C})$

[RUE]

• Il n'existe pas de sous-groupes de $GL_n(\mathbb{R})$ arbitrairement petits, ie: il existe V voisinage de Id dans $GL_n(\mathbb{R})$ tel que le seul sous-groupe de $GL_n(\mathbb{R})$ contenu dans V soit $\{Id\}$.

Prop 13: Soit $n \in \mathbb{N}^*$, $A \in M_n(\mathbb{R})$

Si A est suffisamment proche de Id , alors $\exists B \in M_n(\mathbb{R})$ telle que $B^n = A$

[OAI]

Th 14: (Cartan - Von Neuman)

Tout sous-groupe fermé de $GL_n(\mathbb{R})$ est une sous-variété de $M_n(\mathbb{R})$

[RUE]

2) Champs de Vecteurs

Def 15: On appelle champ de vecteurs une application

$$X: U \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ avec } U \text{ ouvert de } \mathbb{R}^n$$

Prop 16: (Redressement d'un champ de vecteurs)

Soit X un champ de vecteurs de classe C^1 défini sur un voisinage ouvert de 0 .

Soit $x \in U$ et γ la solution du système différentiel:

$$(S) \begin{cases} \frac{d\gamma}{dt} = X(\gamma) \\ \gamma(0) = x \end{cases}$$

Si $X(x) \neq 0$ alors il existe un changement de coordonnées $y = \beta(\gamma)$ au voisinage de 0 qui transforme

$$(S) \text{ en } \begin{cases} \frac{dy}{dt} = v \\ \gamma(0) = \beta^{-1}(x) \end{cases} \text{ avec } v = (1, 0, \dots, 0)$$

[ROU]

Th 17: (Boule chevelue)

Soit $r > 3$, impair.

Alors tout champ de vecteurs continu v de S^{r-1} dans \mathbb{R}^n tel que $\forall x \in S^{r-1}$, $\langle v(x), x \rangle = 0$ s'annule en au moins un point.

[OT]

III Applications en analyse

1) Etude des extrêmes

[COV] Th 18: (Extrêmes liés)

Soient $f, g_1, \dots, g_r: U \rightarrow \mathbb{R}$ avec U ouvert de \mathbb{R}^n .
 On pose $\Gamma = \{x \in U / g_1(x) = \dots = g_r(x) = 0\}$
 Si $f|_{\Gamma}$ admet un extrême relatif en $a \in \Gamma$ et si les formes linéaires $Dg_1(a), \dots, Dg_r(a)$ sont indépendantes, alors il existe $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}$ tels que :

$$Df(a) = \lambda_1 Dg_1(a) + \dots + \lambda_r Dg_r(a)$$

Les $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ s'appellent les multiplicateurs de Lagrange

Applications:

[OA] • Toute matrice symétrique réelle est diagonalisable en base orthogonale.

[COV] • Inégalité de Hadamard:

$$\forall v_1, \dots, v_n \in \mathbb{R}^n, |\det(v_1, \dots, v_n)| \leq \|v_1\| \dots \|v_n\|$$

[COV] • Inégalité arithmético-géométrique:

$$\forall x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}^+, \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i\right)^{1/n} \leq \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

[COV] Th 19: (Lemme de Morse)

Soit $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^2 avec U ouvert de \mathbb{R}^n tel que $0 \in U$.

On suppose que $Df(0) = 0$ et $D^2f(0)$ non dégénérée de signature $(p, n-p)$.

Alors il existe un C^1 difféomorphisme $\psi: V \rightarrow W$ avec $V \subset \mathbb{R}^n$ voisinages de l'origine tel que :

$$\psi(0) = 0 \quad \text{et} \quad \forall x \in V, f(\psi(x)) - f(0) = u_1^2 + \dots + u_p^2 - u_{p+1}^2 - \dots - u_n^2$$

Application:

Soit $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^2 avec $Df(0) = 0$ et $D^2f(0)$ définie positive. Alors 0 est minimum local de f .

2) EDP

• Équations de Burgers:

Soit $a, f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1

On cherche à résoudre le système suivant:

$$(S) \begin{cases} u(v) + \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0 \\ v(x, 0) = f(x) \end{cases}$$

avec $v: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

Pour résoudre ce système on introduit le système différentiel caractéristique associé:

$$(SC) \begin{cases} \frac{dx}{dt} = a(y) \\ \frac{dy}{dt} = 1 \\ \frac{dz}{dt} = 0 \\ x(0) = s, y(0) = 0, z(0) = f(s) \end{cases}$$

On trouve alors une relation implicite entre x, y et z indépendante de s et t : $F(x, y, z) = z - f(x - y a(y))$

Cela permet d'exprimer implicitement z comme fonction de x, y : $z = v(x, y)$

On a alors v qui est solution de (S)

[OA]

[COV]