

Preliminaires différentiel

Th 1 (d'ouverture locale)

Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ ouvert et $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$ de classe C^k , $k \geq 1$

Soit $x \in U$ tel que $df(x) \in GL_n(\mathbb{R})$

Alors il existe $V \subset U$ voisinage ouvert de x tel que $f: V \rightarrow f(V)$ est un C^k -difféomorphisme

I Définitions, premières propriétés

1) Sous-variété

Def 2: (Sous Variété)

On dit que $M \subset \mathbb{R}^m$ est une sous-variété C^k de dimension $d \in \mathbb{N}$ lorsque les propriétés équivalentes suivantes sont vérifiées:

- (i) $\forall x \in M$, il existe des voisinages ouverts U et V de x et 0 dans \mathbb{R}^m , et un C^k -difféomorphisme $f: U \rightarrow V$ tel que $f(U \cap M) = V \cap (\mathbb{R}^d \times \{0\})$
- (ii) $\forall x \in M$, il existe $V \subset \mathbb{R}^m$ ouvert et $g: U \rightarrow \mathbb{R}^{m-d}$ telle que g est de classe C^k avec \bullet dg surjective en tout point
 $\bullet U \cap M = g^{-1}(\{0\})$
- (iii) $\forall x \in M$, il existe $U \subset \mathbb{R}^m$ ouvert contenant x , et $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ ouvert contenant 0 , et $h: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$ de classe C^k avec \bullet dh injective en tout point
 \bullet h est un homéomorphisme de Ω sur $U \cap M$

Prq 3: \bullet La dimension d est unique pour M connexe
 \bullet les sous-variétés ressemblent localement à \mathbb{R}^d .

Exc 4: \bullet les sous-espaces affines de dimension d de \mathbb{R}^m
 \bullet la parabole $\mathcal{P} = \{(x, x^2), x \in \mathbb{R}\}$, $d=1$
 \bullet $\mathcal{S}^{m-1} = \{x \in \mathbb{R}^m, \|x\|^2 = 1\}$, $d=m-1$

2) Espace tangent

Def 5: (Espace tangent)

L'espace vectoriel tangent en $x \in M$ est

$T_x M = L_x / \sim$ où $L = \{\gamma:]-\epsilon, \epsilon[\rightarrow M, \gamma(0) = x\}$
avec $\gamma_0 \sim \gamma_1 \iff \gamma_0'(0) = \gamma_1'(0)$

C'est un espace vectoriel de dimension d

Exc 6: $\bullet T_0 \mathcal{P} = (0, x)$

Prop 7: L'espace vectoriel tangent à M en $x \in M$ est

- (i) $\text{Ker}(dg(x))$
- (ii) $\text{Im}(dh(x))$

3) Structure différentielle

Def 8 (Application C^k)

Soient M, N deux sous-variétés C^k . $f: M \rightarrow N$ est dite C^k si $\forall x \in M$, il existe des paramétrisations locales de M et N (U, ϕ) et (V, ψ) en x et $f(x)$ telles que $\psi \circ f \circ \phi^{-1}: \phi^{-1}(U \cap M) \rightarrow \psi(V)$ est C^k

Def 9: (Application tangente)

φ et ψ définissent des isomorphismes canoniques $\left. \begin{array}{l} \sigma_\varphi: T_x M \rightarrow \mathbb{R}^p \\ \sigma_\psi: T_y N \rightarrow \mathbb{R}^q \end{array} \right\}$

On définit l'application tangente en x par

$$\begin{array}{ccc} T_x M & \xrightarrow{T_x \varphi} & T_{\varphi(x)} N \\ \sigma_\varphi \downarrow & & \downarrow \sigma_\psi \\ \mathbb{R}^p & \xrightarrow{d_{\varphi(x)}(\varphi \circ \psi \circ \varphi^{-1})} & \mathbb{R}^q \end{array}$$

Prop 10: Si f est définie sur un ouvert de $\mathbb{R}^n \supset M$, l'application tangente coïncide avec la restriction à $T_x M$ de la différentielle usuelle sur \mathbb{R}^n .

II Surfaces dans \mathbb{R}^3

Une surface de \mathbb{R}^3 est une sous variété \mathcal{C}^∞ de \mathbb{R}^3 de dimension 2.

Def 11: (Première forme fondamentale)

Soit $S \subset \mathbb{R}^3$ une surface.

La première forme fondamentale est la restriction de la forme quadratique $\mathbb{R}^3 \ni v \mapsto \|v\|^2$ à $\{T_x S, x \in S\}$

Prop 12: En pratique, si $\varphi: \Omega \rightarrow X$ est une paramétrisation locale de X , la première forme fondamentale s'écrit

$$(dx \ dy) \begin{pmatrix} \langle \varphi_x, \varphi_x \rangle & \langle \varphi_x, \varphi_y \rangle \\ \langle \varphi_x, \varphi_y \rangle & \langle \varphi_y, \varphi_y \rangle \end{pmatrix} \begin{pmatrix} dx \\ dy \end{pmatrix}$$

$\overline{F}_{I,\varphi}$

Def 13: (Distance)

La distance de P à $Q \in S$ est définie par

$$d(P,Q) = \text{Inf} \left\{ \text{Longueur}(\gamma), \gamma: [0,1] \rightarrow S \mathcal{C}^1, \gamma(0)=P, \gamma(1)=Q \right\}$$

Def 14: (Angle entre deux courbes)

L'angle entre deux courbes $\gamma_1, \gamma_2 \in S$ est l'angle entre leurs vecteurs tangents:

$$\cos \theta = \frac{\langle \gamma_1'(t_0), \gamma_2'(t_0) \rangle}{\|\gamma_1'(t_0)\| \|\gamma_2'(t_0)\|}$$

Grâce à la première forme fondamentale, on a une caractérisation des applications conservant distance ou angle:

Th 15: Soit $f: S_1 \rightarrow S_2$ un \mathcal{C}^∞ -difféomorphisme

(i) f est une isométrie si et seulement si $\forall \varphi: \Omega \rightarrow S_1$ paramétrisation locale, $\overline{F}_{I,\varphi} = \overline{F}_{I,f \circ \varphi}$

(ii) f est une application conforme si et seulement si

$$\forall \varphi: \Omega \rightarrow S_1, \exists \lambda_\varphi \in \mathbb{R} \text{ tel que } \overline{F}_{I,\varphi} = \lambda_\varphi \cdot \overline{F}_{I,f \circ \varphi}$$

III Sous-variétés et matrices

Dans la suite, on considère que $M_n(\mathbb{R}) \cong \mathbb{R}^{n^2}$; on considère donc des sous-variétés de $M_n(\mathbb{R})$.

DÉVELOPPEMENT 1

(i) $GL_n(\mathbb{R})$ est un ouvert de $M_n(\mathbb{R})$ donc est une sous-variété de dimension n^2 .

Th 16: (Von Neumann)

Tout sous-groupe fermé de $GL_n(\mathbb{R})$ est une sous-variété de $GL_n(\mathbb{R})$.

(ii) $O_n(\mathbb{R}) = \{M \in M_n(\mathbb{R}), M^T M - I = 0\}$ est

une sous-variété compacte de $M_n(\mathbb{R})$ de dimension $\frac{n(n-1)}{2}$: $\forall M \in O_n(\mathbb{R}), \forall H \in M_n(\mathbb{R})$,

$dg(M) \cdot H = H^T M + M^T H$ est surjective vers $S_n(\mathbb{R})$

de plus, $T_I(O_n(\mathbb{R})) = A_n^+(\mathbb{R})$, l'ensemble des matrices antisymétriques.

(iii) $SO_n(\mathbb{R}) = O_n(\mathbb{R}) \cap GL_n^+(\mathbb{R})$ est une sous-variété de $M_n(\mathbb{R})$ de même dimension que $O_n(\mathbb{R})$

et de mêmes espaces tangent. Elle est de plus connexe.

(iii) $U_n(\mathbb{C}) = \{M \in M_n(\mathbb{C}), M^* M - I = 0\}$ est une sous-variété de $M_n(\mathbb{C}) \cong \mathbb{C}^{n^2} \cong \mathbb{R}^{2n^2}$ de dimension n^2 .

$T_I(U_n(\mathbb{C})) = A_n^*(\mathbb{C})$, l'ensemble des matrices anti-hermitiennes

Elle est connexe et compacte.

(iii) $SU_n(\mathbb{C}) = U_n(\mathbb{C}) \cap \{M \in M_n(\mathbb{C}), \det(M) = 1\}$ est une sous-variété de $M_n(\mathbb{C})$ de dimension $n^2 - 1$

$T_I(SU_n(\mathbb{C})) = A_n^*(\mathbb{C}) \cap \text{Ker}(Tr)$

Elle est connexe et compacte

Th 17:

$SO_4(\mathbb{R}) \cong SU_2(\mathbb{C}) \times SU_2(\mathbb{C})$

$\{(I_2, I_2), (-I_2, -I_2)\}$

$SO_3(\mathbb{R}) \cong SU_2(\mathbb{C}) / \{-I_2, I_2\}$

où les isomorphismes de groupes sont aussi des homéomorphismes.

Références

[OTNE]

- Jacques La Fontaine : "Intro aux variétés différentielles"
- Gornod
- Larry C. Grove : "Geometrical Algebra"
- Michele Audin : "Géométrie"
- Do Carmo
- Rouvière