

La recherche d'extremum est très importante. Elle permet entre autres d'établir des résultats d'existence.

**Cadre:** Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel normé de dimension finie  $n$ . Soit  $U \subset E$  non-vide.  
On munit  $E$  de la norme euclidienne  $\|\cdot\|$  associée au produit scalaire.

## I - Extremums: définitions et existence

### 1 - Définitions.

**Def 1:** Soit  $a \in U$ . Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ . On dit que  $f$  admet:

- un minimum global en  $a$  lorsque:  $\forall x \in U, f(x) \geq f(a)$
- un minimum local en  $a$  lorsque:  $\exists V$  voisinage de  $a$  dans  $E$  tel que  $\forall x \in V \cap U, f(x) \geq f(a)$
- un minimum strict lorsque:  $\forall x \in U \setminus \{a\}, f(x) > f(a)$ .

**Rq2:** On définit de même le maximum.

**Ex 3:**  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  admet un minimum local en  $(0,0)$ , qui n'est pas strict.  
 $(x,y) \mapsto |x|$

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  admet un minimum local strict en  $(0,0)$ .  
 $(x,y) \mapsto |x| + |y|$

### 2 - Existence:

**Thm 4:** Si  $U$  est un compact de  $E$  et  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  est continue sur  $U$ , alors  $f$  est bornée sur  $U$  et atteint ses bornes.

**Ex 5:** Soit  $N: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  une norme.  $N$  est continue sur  $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_\infty)$ , donc sur le compact  $S_{2n}(0,1)$ : elle y est bornée et atteint son minimum.

**App 6:** Équivalence des normes en dimension finie: Soient  $N_1, N_2$  deux normes de  $E$ . Alors:  
 $\exists \alpha, \beta > 0, \forall x \in E, \alpha N_1(x) \leq N_2(x) \leq \beta N_1(x)$ .

**Conséquences:**

**Def 7:**  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  est dite coercive lorsque:  $\forall A > 0, \exists B > 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in U, (\|x\| \geq B \text{ ou } d(x, U^c) \leq \alpha) \Rightarrow f(x) \geq A$   
(où  $d(x, U^c) = \inf_{y \in U^c} \|x-y\|$ )

**Rq3:** Dans le cas où  $U = E$  cela équivaut à:  
 $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty$ .

**Thm 9:** Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  continue et coercive. Alors  $f$  est bornée et atteint sa borne inférieure.

**Ex 10:**  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  est continue et coercive. Elle atteint son minimum en  $(0,0)$ .  
 $(x,y) \mapsto x^2 + y^2$

**App 11:** Théorème de d'Alembert: Tout polynôme  $P \in \mathbb{C}[X]$  non-constant admet au moins une racine complexe.

**Cor 12.5:**  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  continue et strictement positive, telle que:  $\forall \varepsilon > 0, \exists B > 0, \exists \alpha > 0, \forall x \in U, (\|x\| \geq B \text{ ou } d(x, U^c) \leq \alpha) \Rightarrow (f(x) \leq \varepsilon)$

Alors  $f$  est majorée sur  $U$  et atteint sa borne supérieure.

**Ex 13:**  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  vérifie les hypothèses et admet un maximum global.  
 $x \mapsto e^{-x}$

### 3) Théorème de projection.

**Thm 14:** Soit  $C$  un fermé de  $E$ . Alors:

- $\forall x \in E, \exists p_C(x) \in C$  tel que  $\forall y \in C, \|x - p_C(x)\| \leq \|x - y\|$
- Si de plus  $C$  est convexe:  $p_C(x)$  est unique et caractérisé par:  $\begin{cases} p_C(x) \in C \\ \forall y \in C, \langle x - p_C(x), y - p_C(x) \rangle \leq 0. \end{cases}$

**App 15:** Théorème de Tietzkin: Soit  $U$  un fermé de  $\mathbb{R}^n$ .  $U$  est convexe  $\Leftrightarrow \forall x \in U^c, \varphi_x: y \mapsto \|y - x\|$  atteint son minimum en un unique point de  $U$ .

\* **Trois carrés:** Soient  $(x_i, y_i)_{1 \leq i \leq n}$   $n$  points de  $\mathbb{R}^2$ , les  $x_i$  non tous égaux. Alors:  $\exists! (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \sum_{i=1}^n (\lambda x_i + \mu y_i)^2$  soit minimale.

## II - Extremums et calcul différentiel.

Dans cette partie, on suppose  $U$  ouvert.

### 1 - Ordre 1:

[T] p46

[T] p48

[T] p48

[DA] p95

[T] 265

[R] p384

[R] p371

Thm 16: Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ; Soit  $a \in U$ . Si  $f$  admet un extremum local en  $a$ , et si  $Df(a)$  existe, alors:  $Df(a) = 0$ . (on dit que  $a$  est un point critique de  $f$ ).

Ex 17: \*  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  admet un minimum global strict  $(x,y) \mapsto (x^2+y^4)$  en  $(0,0)$ .

\* (contre-exemple):  $f: ]1,1[ \rightarrow \mathbb{R}_3: Df(0) = 0$  mais  $f$  n'admet pas d'extremum en 0.

Application 18: \* Théorème de Rolle: Soit  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R} \mathcal{C}^0$ , telle que  $f$  soit dérivable sur  $]a,b[$  et  $f(a) = f(b)$ , alors  $\exists c \in ]a,b[, f'(c) = 0$ .

\* Théorème des accroissements finis: Soit  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R} \mathcal{C}^0$ , telle que  $f$  soit dérivable sur  $]a,b[$ . Alors  $\exists c \in ]a,b[, f'(c) = \frac{f(b)-f(a)}{b-a}$ .

### 2. Ordre 2:

Thm 19: Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ; Soit  $a \in U$ . Si  $f$  admet un minimum local en  $a$ , et si  $D^2f(a)$  existe, alors  $Df(a) = 0$  et  $D^2f(a)$  est une forme quadratique positive.

Ex 20: \*  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  admet un minimum local en  $(0,0)$ ,  $(x,y) \mapsto x^2+y^4$ .  $D^2f(0,0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  est positive.

\* (contre-exemple):  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $(x,y) \mapsto x^2-y^3$   $(0,0)$  est un point critique de  $f$ ;  $D^2f(0,0)$  est positive mais  $(0,0)$  n'est pas un min def.

Thm 21: Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ; Soit  $a \in U$ . Si  $Df(a) = 0$  et  $D^2f(a)$  est une forme quadratique définie positive, alors  $f$  admet un minimum local strict en  $a$ .

Ex 22: \*  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $(x,y) \mapsto x^2 - y^2 + \frac{y^4}{4}$  admet trois points critiques dont  $(0, \sqrt{2})$  et  $(0, -\sqrt{2})$  en lesquels  $D^2f$  est définie positive,  $f$  admet un minimum local en ces points.

\* (contre-exemple)  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $(x,y) \mapsto x^2+y^4$  admet un minimum strict en  $(0,0)$ . Mais  $D^2f(0,0)$  n'est pas définie positive.

[OA] p18

### 3) Problèmes sous contraintes.

Thm 23: (extrema liés) Soient  $f, g_1, \dots, g_p: U \rightarrow \mathbb{R}, \mathcal{C}^2$ . Soit  $\Gamma = \{x \in U, \forall 1 \leq i \leq p, g_i(x) = 0\}$ . Alors si  $f|_{\Gamma}$  admet un extremum local en  $a \in \Gamma$  et si les  $Dg_i(a)$  sont linéairement indépendantes:  $\exists \lambda_1, \dots, \lambda_p \in \mathbb{R}$ ,  $Df(a) = \sum_{i=1}^p \lambda_i Dg_i(a)$ .

Rq 24: \* des  $\lambda_i$  sont appelés multiplicateurs de Lagrange. \* Interprétation géométrique:  $Df(a)$  est nulle sur le plan tangent en  $a$  à  $\bigcap_{i=1}^p \text{Ker } Dg_i(a)$ .

Ex 25 (contre-exemple): Soit  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $(x,y) \mapsto x+y^2$ ; Soit  $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   $(x,y) \mapsto x^2+y^2$ .  $f$  admet un minimum en  $(0,0)$  et  $\{Dg(0,0) = 0\}$  n'est pas libre; la relation du théorème n'est pas vérifiée.

### App 26: \* Diagonalisation des endomorphismes symétriques

Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  un endomorphisme symétrique. Alors il existe une base orthonormée de  $E$  formée de vecteurs propres de  $u$ .

### \* Inégalité arithmético-géométrique:

$$\forall x_1, \dots, x_m \in \mathbb{R}^+, \left( \frac{\sum_{i=1}^m x_i}{m} \right)^{1/m} \leq \frac{\sum_{i=1}^m x_i}{m}$$

### III - Autres outils.

#### 1. Fonctions convexes.

On suppose dans cette partie que  $U$  est un convexe de  $E, U \neq \emptyset$ .

Def 27: Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ .  $f$  est convexe lorsque:

$\forall x, y \in U, \forall t \in [0,1], f(tx + (1-t)y) \leq tf(x) + (1-t)f(y)$ .  
Si de plus l'inégalité est stricte, on dit que  $f$  est strictement convexe.

Thm 28: Si  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  est convexe, les conditions nécessaires des théorèmes 16 et 19 sont aussi suffisantes.

Ex 29: \*  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  est (strictement) convexe.  $Df(0) = 0$  donc 0 est un minimum local de  $f$ .

[R] p372

[OA] p20

[OA] p21

[OA] p21

[G] p319-320

[OA] p30

DEF

\*  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f$  est convexe et  $\forall x \in \mathbb{R}, Df(x) \neq 0$  donc  $f$  n'admet pas de minimum.

Rq 30:  $x \mapsto e^x$  est convexe et minuscule mais n'admet pas de min.

Thm 31: Si  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  est strictement convexe et admet un minimum, alors il est unique.

Rq: Il faut SUPPOSER que le minimum existe!  
Ex 32: 0 est l'unique minimum de  $x \mapsto x^2$ .

Thm 33: Si  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  est convexe et admet un minimum local, alors il est global.

App 34: \* Point de Fermat: Soient  $A, B, C$  des points de  $\mathbb{R}^2$  non-alignés. Il existe un unique  $P$  qui minimise la fonction  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$   
 $\pi \mapsto A\pi + B\pi + C\pi$ .

\* Ellipsoïde de John-Loewner: Soit  $K$  un compact d'intérieur non-vide de  $\mathbb{R}^n$ . Il existe un unique ellipsoïde centré en 0 de volume minimal contenant  $K$ .

## 2. Fonctions holomorphes.

Thm 35: Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{C}$ ; Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{C}$  holomorphe. Soit  $z_0 \in \mathbb{C}$ ; Soit  $r > 0$  tels que  $\overline{D}(z_0, r) \subset U$ .

Alors  $\max_{z \in \overline{D}(z_0, r)} |f(z)| = \max_{z \in \partial \overline{D}(z_0, r)} |f(z)|$ .

Si  $\exists z_0 \in D(z_0, r) / |f(z_0)| = \max_{z \in \overline{D}(z_0, r)} |f(z)|$ , alors  $f$  est constante sur  $\overline{D}(z_0, r)$ .

Si de plus  $U$  est convexe,  $f$  est constante sur  $U$ .

App 36: \* Lemme de Schwarz: Soit  $f: D(0,1) \rightarrow D(0,1)$  holomorphe. Alors: 1)  $\forall z \in D(0,1), |f(z)| \leq |z|$  2)  $|f'(0)| \leq 1$

3) Si  $\exists z \in D(0,1) \setminus \{0\} / |f(z)| = |z|$ , ou si  $|f'(0)| = 1$

alors:  $\exists \lambda \in \mathbb{C}, |\lambda| = 1 / \forall z \in D(0,1), f(z) = \lambda z$ .

\* Théorème de l'application ouverte: Soit  $f: U \rightarrow \mathbb{C}$ .

Si  $f$  est holomorphe sur  $U$  ouvert convexe de  $\mathbb{C}$ , alors:

Si  $f$  n'est pas constante,  $f(U)$  est un ouvert.

## 3) Transformée de Fourier.

Thm 37: Inégalité isopérimétrique.

Soit  $f: [a,b] \rightarrow \mathbb{R}^2 \subset \mathbb{R}^n$  par morceaux telle que:  $f(a) = f(b)$ ,  $f$  sans point double, de longueur  $l$ , et enfermant une surface  $S$ . Alors:

$$l^2 \geq 4\pi S.$$

Il y a égalité si  $f$  définit un cercle.

## IV - Algorithmes de recherche.

### 1. Méthode de Newton.

Soit  $f: [c,d] \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  telle que:

$f(c) < 0 < f(d)$ , et  $\forall x \in [c,d], f'(x) > 0$ .  
On considère (quand c'est défini) la suite  $x_{n+1} = F(x_n)$  avec  $F(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$ .

On note  $a$  l'unique zéro de  $f$ .

Alors:  $\exists \alpha > 0, I = [a-\alpha, a+\alpha]$  soit stable par  $F$

$\forall x_0 \in I, (x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge vers  $a$  à vitesse quadratique.

Si de plus  $f$  est strictement convexe sur  $[c,d]$ , alors

$I = [a, d]$  est stable par  $F$  et  $\forall x_0 \in I, (x_n)_n$  est définie et strictement décroissante; et  $x_{n+1} - a \sim \frac{f''(a)}{2f'(a)} (x_n - a)^2$ .

### 2. Méthode du gradient à pas optimal.

Soit  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^2$  telle que  $\exists d > 0 / \forall x \in \mathbb{R}^n$  la plus petite valeur propre  $\lambda_1(x)$  de  $D^2 f(x)$  vérifie  $\lambda_1(x) \geq d$ .

Alors:  $f$  est strictement convexe et coercive, donc admet

un unique minimum global  $a$ .

On définit: 
$$\begin{cases} x_R = \operatorname{argmin} f(x_R - t \nabla f(x_R)) \\ x_{R+1} = x_R - \alpha_R \nabla f(x_R) \end{cases}$$

Thm 38:  $(x_R)_R$  converge vers  $a$ .

[F] p 184

[R] p 152

[F] p 276 p 279

[OA] p 30

[R] p 381

[OA] p 30 p 387

[F&N] p 229

[F] p 228

[F] p 230

[F] p 233

DEV

Références:

- [R]: François Rouvière, Petit guide du calcul différentiel à l'usage de la licence et de l'agrégation.
- [T]: Jean-Marie Tionier, Analyse TPST.
- [T]: Frédéric Testard, Analyse mathématique: La maîtrise de l'implicite.
- [OA]: Beck, Talick, Peyré, Objectif agrégation
- [G]: Gourdon, analyse
- [FGN]: Oaux X-ENS, algèbre 3 (2013).

\* Exo 1: Démontrer l'applicabilité.

\* Exo 2:  $I = [a, b]$ .  $x_0$  un minimum de  $f$  strict et interne.  
 $(f_n)$  CUV  $f$

Existe-t-il une suite  $(n_k)$  de pts de min de  $f_{n_k}$   
 $x_0 \rightarrow x_{n_k} \rightarrow x_0$ .

[OU] extraire une sous-suite puis utiliser CUV. résoudre l'équation et voir si on est global.

et sans CUV?

\* Exo 3:  $f$  convexe sur  $I = ]\alpha, \beta[$ .  
 $f$  admet un maximum interne.  
 $f$  constante.  $a = x_0 - \eta$   $b = x_0 + \eta$

$$f_n(x) = n^2 (x^n - x^{n+1}) - x \quad n \in ]0, \beta[$$

$$f_n(x) \rightarrow f(x) \quad f(x) = -x$$

$$f_n'(x) = \dots = 0$$

$$\forall t \in ]0, 1[ \quad f(ta + (1-t)b) < tf(a) + (1-t)f(b)$$

$$f(x_0) < \frac{f(a) + f(b)}{2} < \frac{f(x_0)}{?}$$

Ellipsoïde de John - Lebesgue

Réf. Ouzé x-crs, algèbres p229. (et p223 à 227) (Sp13)

Th Soit  $K$  un compact d'intérieur non vide de  $\mathbb{R}^n$ .

Alors il existe un unique ellipsoïde centré en 0 de volume minimal contenant  $K$ .

dém On munit  $\mathbb{R}^n$  de sa structure euclidienne usuelle

on remarque qu'un ellipsoïde centré en 0 est défini par une équation du type  $q(x) \leq 1$  avec  $q$  une forme quadratique définie positive.

On note  $\mathcal{Q} = \{ \text{forme quadratique} \}$ ,  $\mathcal{Q}_+ = \{ \text{forme quadratique positive} \}$  et  $\mathcal{Q}_+^* = \{ \text{forme quadratique définie positive} \}$ .

Par  $q \in \mathcal{Q}_+^*$ , on note  $E_q = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid q(x) \leq 1 \}$ .

Étape 1: Calcul du volume  $V_q$  de  $E_q$ .

Comme  $q \in \mathcal{Q}_+^*$ , il existe une base orthogonale  $(e_1, \dots, e_n) = \mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^n$  telle que  $q(x) = \sum_{i=1}^n a_i x_i^2$

où  $x = (x_1, \dots, x_n)$  dans  $\mathcal{B}$ . Alors:  $V_q = \iint \dots \int_{\sum a_i x_i^2 \leq 1} dx_1 \dots dx_n$ .

On considère  $\varphi: x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto (x_1/\sqrt{a_1}, \dots, x_n/\sqrt{a_n})$ , c'est un  $\mathbb{R}$ -difféomorphisme donc

$\varphi$  définit un changement de variable.

Donc  $V_q = \iint \dots \int_{\sum_{i=1}^n x_i^2 \leq 1} \frac{dx_1 \dots dx_n}{\sqrt{a_1} \dots \sqrt{a_n}} = \frac{V_0}{\sqrt{a_1} \dots \sqrt{a_n}}$  où  $V_0 =$  volume de la boule unité de  $\mathbb{R}^n$  par le norme euclidienne canonique.

De plus, si  $S = \text{Mat}(q)$  dans une base orthogonale quelconque de  $\mathbb{R}^n$  alors  $\exists P \in \text{O}(n) / S = P \begin{pmatrix} a_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & a_n \end{pmatrix} P^t$

donc  $\det S = \det \text{Mat}(q) = \prod_{i=1}^n a_i$

le déterminant se déduit par de la base orthogonale choisie, on le note  $\Delta(q)$ .

Ainsi  $V(q) = \frac{V_0}{\sqrt{\Delta(q)}}$ .

→ On cherche  $q \in \mathcal{Q}_+^*$  qui minimise  $V_q$  donc on cherche  $q \in \mathcal{Q}_+^*$  qui maximise  $\Delta(q)$ .

Étape 2: Existence du maximum (0 ∈  $\mathcal{Q}_+^*$  de  $\mathcal{D}: \mathcal{Q}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$   $\mathcal{D}(q) = \Delta(q)$ )

On munit  $\mathcal{Q}$  de la norme  $N$  définie par  $N(q) = \sup_{\|x\|=1} |q(x)|$ .

On considère  $\mathcal{A} = \{ q \in \mathcal{Q}_+^* \mid \forall x \in K, q(x) \leq 1 \}$  et on cherche à maximiser  $\mathcal{D}$  sur  $\mathcal{A}$ .

on montre que  $\mathcal{A}$  est un compact non vide

1)  $\mathcal{A}$  est fermé: Soit  $(q_n)_n$  une suite de  $\mathcal{A}$  qui converge vers  $q$  dans  $\mathcal{Q}$

pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $|q_n(x) - q(x)| \leq N(q_n - q) \|x\|$  donc  $q_n(x) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} q(x)$

donc  $\forall x \in \mathbb{R}^n$ ,  $q(x) \geq 0$  c-à-d  $\forall n \geq 0$ ,  $q_n(x) > 0$  et de même  $q(x) \leq 1$ ,  $\forall x \in K$  car  $\forall n \geq 0$ ,  $q_n(x) \leq 1$ .

Donc on a deux q et r et p et r.

2) et borne Comme  $K$  est d'intérieur non vide,  $\exists \alpha, \beta \in \mathbb{R} / \beta > \alpha \text{ et } \beta \in K$ .

Soit  $q \in \mathcal{C}$  si  $\|x\| \leq r$  alors  $\alpha + r \leq x \leq \beta + r$  donc  $q(\alpha + r) \leq 1$  et  $q(\beta + r) = q(\beta) \leq 1$

donc par l'inégalité de Minkowski:  $\sqrt{q(\alpha)} = \sqrt{q(\alpha + r - r)} \leq \sqrt{q(\alpha + r)} + \sqrt{q(-r)} \leq 2$

donc  $q(\alpha) \leq 4$  si  $\|x\| \leq r$ .

Pour  $\alpha \in \mathbb{R}^n$  tel que  $\|\alpha\| \leq 1$ ,  $q(\alpha) = \frac{1}{r^2} q(r\alpha) \leq \frac{4}{r^2}$  donc  $N(q) \leq \frac{4}{r^2}$  et est borné.

→ Comme  $\mathcal{C}$  est de dimension finie, on a bien montré que  $\mathcal{C}$  est un compact de  $\mathbb{C}$ .

3) et non vide Comme  $K$  est compact, il est borné et  $\exists \eta > 0 / \forall x \in K, \|x\| \leq \eta$ .

donc  $q: \alpha \mapsto \frac{\|x\|^2}{\eta^2}$  est et est non vide.

→ Ainsi comme  $\mathcal{C}$  est un compact non vide de  $\mathbb{C}$ , et que  $\det$  est une application continue sur  $\mathcal{C}$ , elle atteint ses bornes, en particulier son maximum en  $q_0 \in \mathcal{C}$ .

De plus comme  $(q: \alpha \mapsto \frac{\|x\|^2}{\eta^2}) \in \mathcal{C}$  on a  $\det(q_0) \geq \det(q) = \left(\frac{1}{\eta^2}\right)^n > 0$  donc  $q_0 \in \mathcal{C} \setminus \{0\}$ .

Donc il existe un ellipsoïde  $E_{q_0}$  centré en 0 de volume minimal contenant  $K$ .

Étape 3: L'utilité de cet ellipsoïde et de ce  $q_0$ .

On commence par montrer que  $\mathcal{C}$  est convexe. Soient  $q, q' \in \mathcal{C}$ ,  $\lambda \in (0, 1)$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}^n: (\lambda q + (1-\lambda)q')(\alpha) = \lambda q(\alpha) + (1-\lambda)q'(\alpha) \geq 0$

et  $\forall x \in K, (\lambda q + (1-\lambda)q')(\alpha) = \lambda q(\alpha) + (1-\lambda)q'(\alpha) \leq \lambda + (1-\lambda) = 1$ , donc  $\lambda q + (1-\lambda)q' \in \mathcal{C}$ .  
et  $\mathcal{C}$  est convexe.

On va montrer que la fonction  $\Delta^{\frac{1}{2}}: q \in \mathcal{C} \setminus \{0\} \mapsto \Delta(q)^{-\frac{1}{2}}$  est strictement convexe sur  $\mathcal{C} \setminus \{0\}$  et est convexe elle y atteint un minimum, il sera unique. On aura donc bien montré ce  $q_0$ .

Il suffit de voir  $A, B \in S_n^+(\mathbb{R})$ :  $(\det A)^{\frac{1}{n}} + (\det B)^{\frac{1}{n}} \leq \det(A+B)^{\frac{1}{n}}$ .

On peut le démontrer de pseudo-réduction  $\exists P \in GL_n(\mathbb{R}) / A = P P^T$  et  $B = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_n & \\ & & 0 \end{pmatrix} P^T$

on a donc  $\det A = \det P^2$ ,  $\det B = \det P^2 \prod \lambda_i$  et  $\det(A+B) = \det P^2 \prod (1+\lambda_i)$

Il faut donc montrer que  $(\prod \lambda_i)^{\frac{1}{n}} + 1 \leq (\prod (1+\lambda_i))^{\frac{1}{n}}$ .

Par l'inégalité arithmétique géométrique:  $(\prod \frac{1}{1+\lambda_i})^{\frac{1}{n}} + (\prod \lambda_i)^{\frac{1}{n}} \leq \frac{1}{n} \sum \frac{1}{1+\lambda_i} + \frac{1}{n} \sum \lambda_i = 1$

Donc  $1 + (\prod \lambda_i)^{\frac{1}{n}} \leq (\prod (1+\lambda_i))^{\frac{1}{n}}$  (en multipliant par  $(\prod (1+\lambda_i))^{\frac{1}{n}}$ )  $\square$

Soient  $A, B \in S_n^+(\mathbb{R})$ ,  $(\det((1-A)+(1+B)))^{\frac{1}{2}} = (\det((1+A)+(1-B)))^{\frac{1}{2}}$

$\leq (\det(1+A))^{\frac{1}{2}} + (\det(1+B))^{\frac{1}{2}}$  par le lemme et car  
 $= ((\det A)^{\frac{1}{2}} + (\det B)^{\frac{1}{2}})^{\frac{1}{2}}$

et  $x \mapsto x^{-1/2}$  est décroissante sur  $\mathbb{R}^+$

$\leq ((\det A)^{\frac{1}{2}})^{-1/2} + ((\det B)^{\frac{1}{2}})^{-1/2}$  car  $x \mapsto x^{-1/2}$  est

strictement convexe sur  $\mathbb{R}^+$  (car sa dérivée seconde est strictement positive).

donc  $\Delta^{-1/2}$  est strictement convexe sur  $\mathcal{C} \setminus \{0\}$  et donc sur  $\mathcal{C} \setminus \{0\}$ .

$\square$ .

## Théorème des extrema liés

Réf: Courton, analyse p 317 et 327

(Th) Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  soient  $f, g_1, \dots, g_r$  : un  $\mathbb{R}$  des fonctions de classe  $\mathcal{C}^1$ .

On pose  $P = \{x \in U \mid g_1(x) = \dots = g_r(x) = 0\}$ .

Si  $f|_P$  admet un extremum relatif en  $a \in P$  et si les formes linéaires  $Dg_i(a)$  sont linéairement indépendantes alors il existe des réels  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  tels que  $df(a) = \sum_{i=1}^r \lambda_i Dg_i(a)$

rq les  $\lambda_i$  sont appelés multiplicateurs de Lagrange.

Étape 1. Soit  $s = n - r$ , on identifie  $\mathbb{R}^n$  à  $\mathbb{R}^s \times \mathbb{R}^r$  et on écrit les éléments de  $\mathbb{R}^n$  sous la forme  $(\alpha, \beta)$  où  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_s) \in \mathbb{R}^s$  et  $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_r) \in \mathbb{R}^r$ . On pose  $a = (\alpha, \beta)$  avec  $\alpha \in \mathbb{R}^s$  et  $\beta \in \mathbb{R}^r$ .

Comme les  $Dg_i(a)$  sont linéairement indépendantes et que l'espace dual de  $\mathbb{R}^n$  est de dimension  $n$

on a nécessairement que  $r \leq n$

de plus si  $r = n$  alors  $(Dg_i(a))_{1 \leq i \leq r}$  forment une base de  $(\mathbb{R}^n)^*$  donc on a le résultat voulu.

On peut donc supposer  $r \leq n - 1$  et donc  $s \geq 1$ .

Étape 2: Application du théorème des fonctions implicites

On considère la matrice  $\begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial \alpha_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial \alpha_s}(a) & \frac{\partial g_1}{\partial \beta_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial \beta_r}(a) \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial g_r}{\partial \alpha_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_r}{\partial \alpha_s}(a) & \frac{\partial g_r}{\partial \beta_1}(a) & \dots & \frac{\partial g_r}{\partial \beta_r}(a) \end{pmatrix}$ . On a que  $rg M_1 \leq r$  et comme les  $Dg_i(a)$  sont linéairement indépendantes on a  $rg M_1 = r$ .

On peut donc en extraire une sous-matrice de taille  $r \times r$  inversible. On va rénommer les variables,

on peut supposer que  $\det \left( \frac{\partial g_i}{\partial \beta_j}(a) \right)_{1 \leq i, j \leq r} \neq 0$ .

On considère  $g = (g_1, \dots, g_r) : (\alpha, \beta) \in U \mapsto (g_1(\alpha, \beta), \dots, g_r(\alpha, \beta)) \in \mathbb{R}^r \in \mathcal{C}^1$ , on a donc par hypothèse

$Dg(a)$  est inversible et  $g(a) = 0$  ( $0 \in \mathbb{R}^r$ )  $\left( \frac{\partial g_i}{\partial \beta_j}(a) \right)$

Ainsi par le théorème des fonctions implicites, il existe un ouvert  $U'$  de  $\alpha$  dans  $\mathbb{R}^s$ , un voisinage ouvert  $V$  de  $\beta = (\beta_1, \dots, \beta_r)$  dans  $\mathbb{R}^r$  et une fonction  $(\varphi_1, \dots, \varphi_r) : U' \rightarrow \mathbb{R}^r$  de classe  $\mathcal{C}^1$  tels que

$$(\alpha \in U', (\alpha, \beta) \in V \text{ et } g(\alpha, \beta) = 0) \Leftrightarrow (\beta = \varphi(\alpha)).$$

(n d'autres termes sur un voisinage de  $a$ , les éléments de  $P$  s'écrivent  $(\alpha, \varphi(\alpha))$ .)

de plus, comme  $a \in P$ ,  $\beta = \varphi(\alpha)$ .

Étape 3. On pose  $\Psi = (\psi_1, \dots, \psi_n) : \alpha \in U' \mapsto (\alpha, \varphi(\alpha)) \in \mathbb{R}^n$ , on a donc par ce qui précède  $\Psi(\alpha) \in P$

On considère  $h = f \circ \Psi$  sur  $U'$ . Comme  $h(\alpha) = f(\Psi(\alpha)) = f(a)$ ,  $h$  admet un extremum local en  $\alpha = \alpha$

Donc  $\forall 1 \leq i \leq s$ ,  $0 = \frac{\partial h}{\partial \alpha_i}(\alpha) = \sum_{j=1}^r \frac{\partial f(\Psi(\alpha))}{\partial x_j} \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i} + \sum_{j=1}^r \frac{\partial f(\Psi(\alpha))}{\partial y_j} \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i}$

or comme  $(\alpha \in \mathcal{P}, \psi(\alpha)) = \alpha$  et  $\forall i \leq j \leq s, \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i} = \delta_{ij}$  et  $\forall i \leq j \leq r, \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i} = \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i}$   
 donc  $\forall i \leq s, 0 = \frac{\partial \psi(\alpha)}{\partial \alpha_i} + \sum_{j=1}^R \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i} \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_j}$  (1)

de plus on écrit les dérivées par rapport aux  $\alpha_i, 1 \leq i \leq s$  de  $g(\alpha, p(\alpha)) = 0$ , on obtient (par la même raison)  
 $\forall i \leq r \leq R, \forall i \leq i \leq s, 0 = \frac{\partial g(\alpha)}{\partial \alpha_i} + \sum_{j=1}^R \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i} \frac{\partial g(\alpha)}{\partial \alpha_j}$  (2)

On considère la matrice  $M_2 = \begin{pmatrix} \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_1}(\alpha) & \dots & \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_s}(\alpha) & \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_1}(\alpha) & \dots & \frac{\partial \psi_1}{\partial \alpha_r}(\alpha) \\ \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_1}(\alpha) & \dots & \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_s}(\alpha) & \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_1}(\alpha) & \dots & \frac{\partial \psi_2}{\partial \alpha_r}(\alpha) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \frac{\partial \psi_R}{\partial \alpha_1}(\alpha) & \dots & \frac{\partial \psi_R}{\partial \alpha_s}(\alpha) & \frac{\partial \psi_R}{\partial \alpha_1}(\alpha) & \dots & \frac{\partial \psi_R}{\partial \alpha_r}(\alpha) \end{pmatrix}$

Par les formules (1) et (2), on a que les  $s$  premiers vecteurs colonnes sont des combinaisons linéaires des  $r$  derniers. Donc  $\text{rg } M_2 \leq r$ .

De plus comme  $\text{rg } M_2 = \text{rg } M_1$ , le rang des vecteurs colonnes de  $M_2$  est égal au rang des vecteurs lignes de  $M_2$  donc les  $R+1$  vecteurs lignes de  $M_2$  sont liés.

D'où  $\exists \mu_0, \mu_1, \dots, \mu_R$  réels non tous nuls tels que  $\mu_0 \frac{\partial \psi(\alpha)}{\partial \alpha_i} + \mu_1 \frac{\partial \psi_1(\alpha)}{\partial \alpha_i} + \dots + \mu_R \frac{\partial \psi_R(\alpha)}{\partial \alpha_i} = 0$   
 (car les dérivées partielles et des c.c. des dérivées partielles)

Or comme les  $(\frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i})_{i \leq s, j \leq R}$  sont linéairement indépendants en  $\alpha \neq 0$  et donc en prenant  $\forall i \leq r, \lambda_i = -\mu_0 / \mu_i$ , on obtient  $\frac{\partial \psi(\alpha)}{\partial \alpha_i} = \sum_{j=1}^R \lambda_j \frac{\partial \psi_j(\alpha)}{\partial \alpha_i}$ .  $\square$

Théorème des fonctions implicites Soit  $U$  un ouvert de  $\mathbb{R}^p \times \mathbb{R}^q, (a, b)$  est et  $f \in C^1(U, \mathbb{R}^r)$ .

on suppose que  $f(a, b) = 0$  et que la jacobienne  $D_y f(a, b)$  est inversible (ie  $\det D_y f(a, b) \neq 0$ )

Alors l'équation  $f(x, y) = 0$  peut être résolue localement par rapport aux variables  $y$ :

$\exists V$  voisinage ouvert de  $a$  de  $\mathbb{R}^p, W$  voisinage ouvert de  $b$  de  $\mathbb{R}^q$  avec  $V \times W \subset U$

et une unique application  $\varphi: V \rightarrow W$  telle que

$$(\alpha \in V, y \in W \text{ et } f(\alpha, y) = 0) \Leftrightarrow (\alpha \in V \text{ et } y = \varphi(\alpha))$$

De plus,  $D_y f(\alpha, y)$  est inversible pour tout  $(\alpha, y) \in V \times W$ .