

Méthodes d'approximation des solutions d'une équation  $F(x) = 0$ . Exemples.

230

Cadre:  $F: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$ . On veut approcher un point  $a$  tq  $F(a) = 0$ , en construisant itérativement une suite  $(x_n)_n$  qui converge vers  $a$  on a une idée de  $a$ .

Vitesse de convergence

Def 1: Soit  $(x_n)_n$  une suite itérative convergent vers  $a$ ,  $F(a) = 0$ . On note l'erreur au rang  $n$ :  $e_n = x_n - a$ .

- Si  $\|e_{n+1}\| \leq L \|e_n\|$ , avec  $L < 1$ : la convergence est linéaire ou d'ordre 1
- Si  $\|e_{n+1}\| \leq q_n \|e_n\|$ , avec  $q_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ : la convergence est super linéaire
- Si  $\|e_{n+1}\| \leq C \|e_n\|^p$  on dit que la méthode est exponentielle d'ordre  $p$  (quadratique pour  $p=2$ )

I Méthode de point fixe

1) Théorème du point fixe de Picard

Thm 2: Soit  $(E, d)$  un espace métrique complet non vide et  $F: E \rightarrow E$ , fonction  $k$ -contractante ( $k < 1$ ), Alors  $F$  admet un unique point fixe  $\ell$ , et pour tout  $x_0 \in E$  la suite des itérées définie par  $x_{n+1} = F(x_n)$  converge vers  $a$  avec  $\|e_{n+1}\| \leq k \|e_n\| \leq k^{n+1} \|x_0 - \ell\|$

Appl 3: En posant  $f(x) = x - cF(x)$  où  $c$  est une constante non nulle tq  $f$  soit contractante.  $F(x) = 0 \Leftrightarrow f(x) = x$

Le Thm 2 donne une convergence exponentielle d'ordre 1. Def 6: a point fixe de  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  est dit attractif si il existe un voisinage  $V$  de  $a$  tel que  $(x_n) = (f^n(x_0))$  cv.  $\forall x_0 \in V$

1/4  
Sinon) on dit que  $a$  est répulsif.  
2) Point fixe d'une fonction d'une variable réelle  
 $f: I \subset \mathbb{R} \rightarrow I$  de classe  $C^1$ ,  $a \in I$  tq  $f(a) = a$   
Suite  $(x_n)_n$  tq  $\begin{cases} x_0 \in I \\ x_{n+1} = f(x_n) \end{cases}$

Prop 5: Si  $|f'(a)| < 1$ , alors  $a$  est un point fixe attractif et il existe  $I = [a-h, a+h]$  stable par  $f$  tel que la suite  $(x_n)_n$  converge exponentiellement vers  $a \forall x_0 \in I$ .

• Si  $|f'(a)| > 1$ , alors  $a$  est répulsif et il existe  $J = [a-h, a+h]$ , tel que la suite  $(x_n)_n$  sort de  $J$  à partir d'un certain rang pour tout  $x_0 \in J$  différent de  $a$ . [Schéma 1]

Rmq: il peut être difficile de trouver un critère d'arrêt, par exemple si  $f'(a)$  "proche" de 1

Ex 6:  $F(x) = x^3 / (x+1) = 0$  sur  $\mathbb{R} \Leftrightarrow f(x) = \frac{1}{4}(x^3 + 1) = x$   
Etude de  $f$  donne 3 solutions  $a_1, a_2, a_3$  tel que  $-2,5 < a_1 < -2$ ;  $0 < a_2 < 0,5$ ;  $1,5 < a_3 < 2$ .

- Sur  $[-2,5, -2]$   $f'(x) \geq f'(-2) = 3$
- Sur  $[0, 0,5]$   $0 \leq f' \leq 2,1875 \rightarrow$  précision à  $10^3$  en 13 itérations
- Sur  $[1,5, 2]$   $f' \geq f'(1,5) = 1,6875$   
 $\rightarrow a_2$  attractif,  $\forall x_0 \in [0, 0,5]$ ,  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = a_2$   
 $\rightarrow a_1$  et  $a_3$  sont répulsif pour  $f$  mais attractif pour  $f^{-1}(x) = \sqrt[3]{4x-1}$ , contractante au voisinage de ces points.

3) Point fixe de  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$   
Def 7: Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , le rayon spectral de  $A$ , note  $\rho(A)$ , est le plus grand module des valeurs propres de  $A$ .

**Thm 8** Soit ouvert de  $\mathbb{R}^n$ ,  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$  de classe  $C^1$ ,  $a \in \Omega$  un point fixe de  $f$ . Il y a équivalence entre:

- a)  $\exists I$  un voisinage fermé, et  $N$  une norme sur  $\mathcal{C}^0(I, \mathbb{R}^n)$  telle que  $f|_I$  soit contractante pour  $N$
- b)  $\rho(f'(a)) < 1$

Dans ce cas  $a$  est un point attractif

II Méthodes usuelles pour les fonctions d'une variable réelle

1) Méthode de dichotomie

**Thm 9**:  $f: I \rightarrow \mathbb{R}$  continue,  $a, b \in I$  tq  $a < b$  et  $f(a)f(b) < 0$  alors il existe  $\alpha \in [a, b]$ ,  $f(\alpha) = 0$

**Appl 10** Sous les mêmes conditions, construisons  $(a_n)_n$  et  $(b_n)_n$  telles que  $a_0 = a$ ,  $b_0 = b$  et

- Si  $f(\frac{a+b}{2})f(a) > 0$ ,  $a_n = \frac{a+b}{2}$  et  $b_n = b_0$
- Si  $f(\frac{a+b}{2})f(a) < 0$ ,  $a_n = a_0$  et  $b_n = \frac{a+b}{2}$

On itère l'opération sur  $[a_n, b_n]$ , les suites  $(a_n), (b_n)$  ainsi construites convergent vers  $\alpha$ , tel que  $f(\alpha) = 0$ . À la  $n$ ème itération on a une valeur approchée de  $\alpha$  avec  $\|e_n\| \leq \frac{b-a}{2^n}$ .

**Ex 11**:  $F(x) = x^2 - 2 = 0$  sur  $[1; 1.5]$   
 $a_0 = 1, b_0 = 1.5$  //  $a_1 = 1.25$  et  $b_1 = 1.5$  //  $a_2 = 1.375$  et  $b_2 = 1.5$   
 $a_3 = 1.4375$  et  $b_3 = 1.5$  //  $a_4 = 1.46875$  et  $b_4 = 1.5$   
 $a_5 = 1.484375$  et  $b_5 = 1.5$   $\rightarrow$  5 itérations une décimale de plus  $\Rightarrow$  convergence lente

2) Méthode de Newton

**Idée**: à racine de  $F$ , on veut approcher  $F$  par sa tangente (schéma 2)  
**Thm 12**:  $F: [c; d] \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$  telle que  $f'(x) \neq 0$  et  $f(c)f(d) < 0$

et  $\forall x \in [c; d], f'(x) > 0$ , alors il existe  $\alpha > 0$  tel que toute suite  $(x_n)_n$  définie par  $\begin{cases} x_0 \in [c; d] \\ x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)} \end{cases}$  a une convergence d'ordre 2 vers  $\alpha$  qui est l'unique zéro de  $F$  sur  $[c; d]$

**Ex 13**:  $F(x) = x^3 - 4x + 1 = 0$   $x_{n+1} = \frac{2x_n^3 - 1}{3x_n^2 - 4}$

$x_0$	-2	0	2
$x_1$	-2,125	0,25	1,875
$x_2$	-2,11497565	0,254038361	1,860348520
$x_3$	-2,114907565	0,254101688	1,860805877
$x_4$	-2,114907561	$x_3$	1,860805853
$x_5$	$x_4$		$x_4$

$\rightarrow$  précision  $10^{-3}$  en 3 ou 4 itérations

**Ex 14**:  $F(x) = x^2 - 2 = 0$   
 $x_0 = 1/x_1 = 1.5$  //  $x_2 = 1,416666666$  //  $x_3 = 1,414213562$  //  
 $x_4 = 1,41421356238$  précision à  $10^{-10}$  en 6 itérations

**Cor 15**:  $P(x) = (x - \xi_n)^m$   $\xi_n \in \mathbb{C}$   $m \geq 1$   
 $\begin{cases} x_{n+1} = x_n - \frac{P(x_n)}{P'(x_n)} \end{cases}$  Soit  $x_0 > \xi_n$   
 $\rightarrow$  si  $m_n = 1$   $|x_n - \xi_n| = o(c^n) + c > 0$   
 $\rightarrow$  si  $m_n > 1$   $|x_n - \xi_n| \sim c(1 - \frac{1}{m_n})^n$

3) Méthode de la sécante

on approche  $F'(x_n)$  par  $\frac{f(x_n) - f(x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}}$  (schéma 3)

**Thm 16**:  $F$  de classe  $C^2$  sur  $I = [x_0, x_1]$ , où  $x_0, x_1$  sont des approximations de  $\alpha$  racine de  $F$  tq  $x_0 < \alpha < x_1$ . Supposons qu'il existe  $m, M > 0$  tels que  $\forall x \in I$   $|F'(x)| \geq m$  et  $|F''(x)| \leq M$ . Alors  $F$  admet une racine unique  $\alpha$  dans  $I$  et plus avec  $\beta$  une racine de la sécante  $L(x) = \frac{f(x_1)(x - x_0) - f(x_0)(x - x_1)}{x_1 - x_0}$  on a  $|\alpha - \beta| \leq \frac{M}{2m} |\beta - x_0| |\beta - x_1|$

Ex 17:  $F(x) = x^2 - 2 = 0$   
 $x_0 = 1,5 // x_1 = 1,6 // x_2 = 1,41379310345 //$   
 $x_3 = 1,41421568628 // x_4 = 1,41421356237 //$   
 $x_5 = 1,41421356237 \rightarrow 5 \text{ itérations}$

III Méthodes pour les fonctions  $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

1) Cas affine

$F(x) = Ax - b = 0$ , avec  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $b \in \mathbb{R}^n$ . Résoudre  $F(x) = 0$  revient à résoudre  $Ax = b$ .

a) On décompose  $A = M - N$  avec  $M$  inversible et on définit la suite  $(x_n)_n$  par  $\begin{cases} x_0 \in \mathbb{R}^n \\ x_{n+1} = M^{-1}(Nx_n + b) \end{cases}$

Prop 18:  $\rho(M^{-1}N) < 1 \iff (x_n)$  converge vers la solution de  $F(a) = 0$ .

Ex 19  $A = D - E - F$  où  $D$  diagonale de  $A$ ,  $-E$  partie inférieure de  $A$ ,  $-F$  partie supérieure de  $A$

Méthode	M	N
Jacobi	$D$	$E + F$
Relaxation (Gauss Seidel $w=1$ )	$\frac{1}{w}D - E$	$\frac{1-w}{w}D + F$

Prop 20: Si  $A$  est à diagonale strictement dominante la méthode de Jacobi converge.  
 Si  $A$  est symétrique définie positive, alors la méthode

de relaxation converge  $\forall w \in ]0, 2[$

b) Algorithme du gradient à pas optimal

$A$  symétrique définie positive réelle. Résoudre  $F(x) = Ax - b = 0$  revient à minimiser  $f(x) = \frac{1}{2} \langle Ax, x \rangle - \langle b, x \rangle$   $\langle, \rangle$  produit scalaire euclidien.

Soit  $(x_n)$  la suite définie par  $\begin{cases} x_0 \in \mathbb{R}^n \\ p_{n+1} = x_n + p_n d_n \end{cases}$   
 où  $d_n = -\nabla f(x_n) = b - Ax_n$  (plus grande pente) et  $p_{n+1}$  est le pas optimal: ie tel que  $f(x_n + p_{n+1}d_n) = \min_{\alpha > 0} f(x_n + \alpha d_n)$

Thm 21: L'algorithme du gradient converge vers la solution  $\bar{x}$  du système  $F(x) = 0$

Prop 22: Si  $\|x_0 - \bar{x}\|$  est valeur propre de  $A$ , seule étape est nécessaire.

Ex 23  $A = \begin{pmatrix} \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2} & \frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2} \\ \frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2} & \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2} \end{pmatrix}$   $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

2) Méthode de Newton Raphson

Soit  $\Omega$  ouvert de  $\mathbb{R}^n$ ,  $F: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$  de classe  $C^2$  et  $a \in \Omega$  tq  $F(a) = 0$ . Soit  $x_0$  une approximation de  $a$ . On va approcher  $F$  par sa tangente linéaire:  $F(x) = F(x_0) + DF(x_0)(x - x_0) + O(\|x - x_0\|)$

et on résout  $F(x_0) + DF(x_0)(x - x_0) = 0$ . Si  $DF(x_0)$  inversible, on a  $x_1 = x_0 + DF(x_0)^{-1}(F(x_0))$ . On pose donc  $x_{n+1} = x_n + DF(x_n)^{-1}(F(x_n))$ .

Thm 24: Si  $DF(a)$  est inversible, alors il existe un voisinage  $V$  de  $a$  tel que  $\forall x_0 \in V$ ,  $(x_n)_n$  converge vers  $a$ .

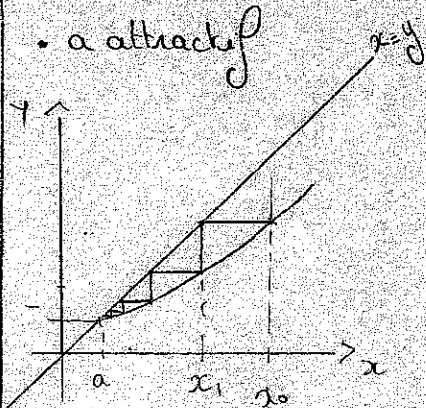
Ex 25:  $\begin{cases} x^2 + xy - 2y^2 = 4 \\ xe^x + ye^y = 0 \end{cases}$

$n$	$x_n$	$y_n$
0	-2	0,2
1	-2,130690773	0,265937736
2	-2,124935837	0,206177843



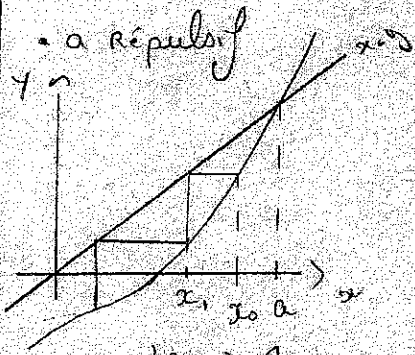
Schéma 1 point fixe

• a attractif

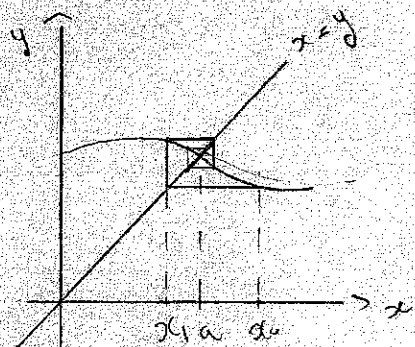


$0 < g'(a) < 1$

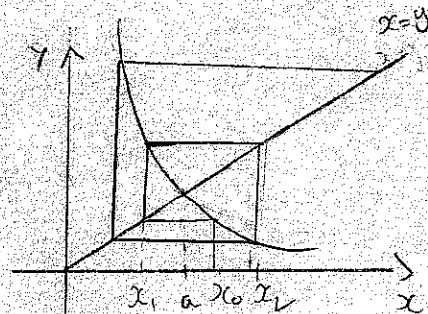
• a répulsif



$g'(a) > 1$



$-1 < g'(a) < 0$



$g'(a) < -1$

Schéma 2 Newton

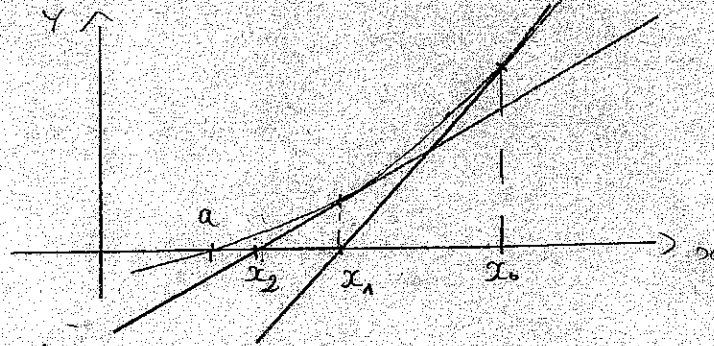
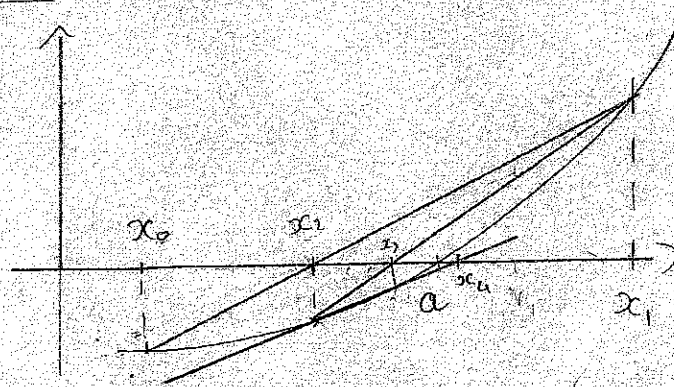


Schéma 3 Sécante



Biblio:

- Ramis Warusfel - Moolin
- Oraux XENS Analyse 1
- Demouilly
- Carlet
- Pomelet

Schatzman Analyse Numérique