

U ouvert de E : \mathbb{R} ev de $\dim n < +\infty$, F \mathbb{R} ev de $\dim m$.

1^o Définitions et premières propriétés. Accroissement finis

finis

1. Généralités. [60v]

Def 1: $f: U \rightarrow F$ différentiable en $a \in U$ si $\exists l \in \mathcal{L}(E; F)$
 $f(a+h) = f(a) + l(h) + o(\|h\|)$.

Notation: $l(h) = df(a).h$.

Remarque: En $\dim < +\infty$, linéaire \Rightarrow continue.

Exemple: si $E = F = \mathbb{R}$, $df(a).h = f'(a)h$.

Proposition 1: (Propriétés de la différentielle)

1- Si $f: U \rightarrow F$ différentiable en a , alors f continue en a .

2- $f, g: U \rightarrow F$ différentiables en $a \in U$, $\lambda \in \mathbb{R}$.
 alors $f+g$ et λf sont différentiables en a et:
 $d(f+g)(a) = df(a) + dg(a)$ et $d(\lambda f)(a) = \lambda df(a)$

3- V ouvert de \mathbb{R}^m , $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$, $g: V \rightarrow F$ tels que
 $f(U) \subset V$. Si f différentiable en a et g différentiable en $f(a)$, alors $g \circ f$ est différentiable en a et:

$$d(g \circ f)(a) = dg(f(a)).df(a).$$

4- $f: U \rightarrow F$ bijection de $U \rightarrow f(U)$. Si f est différentiable en a , et si f^{-1} différentiable en $f(a)$, alors $df(a) \in \text{Isom}(E; F)$ et
 $d(f^{-1})(f(a)) = df(a)^{-1}$.

Def 2: $f: U \rightarrow F$ différentiable en $a \in U$ selon la direction $h \in U$ si $t \mapsto f(a+th)$ dérivable en 0. Sa dérivée en 0 sera appelée dérivée directionnelle en a selon h et sera notée $\partial_h f(a)$.

Proposition 2: Si f différentiable en $a \in U$, alors les dérivées directionnelles selon toutes les directions existent et $\forall h \in U$, on a $df(a).h = \partial_h f(a) \in F$.

Remarque: Réciproque fautive: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x,y) = \frac{y^2}{x}$ pour $x \neq 0$ et $f(0,y) = y$.

Définition 3: $f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow F$, (e_1, \dots, e_n) base canonique de \mathbb{R}^n .
 Si $\exists i \in \{1, \dots, n\}$ / f est différentiable en $a \in U$ selon e_i , on dit que f admet une dérivée partielle en a d'indice i et on a:
 $\partial_{e_i} f(a) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$.

Remarque 1: (dx_i) base duale de (e_1, \dots, e_n) dans $(\mathbb{R}^n)^*$.

Si $f: U \rightarrow F$ différentiable en $a \in U$,

$$df(a) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) dx_i.$$

Si de plus $f = (f_1, \dots, f_m)$ dans une base de F ,

$$J(a) = \text{Mat}(df(a)) = \left[\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right]_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}} \in M_{m,n}(\mathbb{R})$$

Définition 4: On considère $(\mathbb{R}^n, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ et $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ une application différentiable en $a \in U$, $df(a) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}) = (\mathbb{R}^n)^*$ et il existe un unique vecteur $\nabla f(a) \in \mathbb{R}^n$ tel que

$$df(a).h = \langle \nabla f(a), h \rangle, \forall h \in \mathbb{R}^n.$$

\leadsto gradient de f en a .

Remarque: $\nabla f(a) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) e_i$.

2. Inégalités des accroissements finis.

Théorème 1: $f: U \rightarrow F$, $[a, b] \subset U$ et $k \geq 0$. Si:

- f différentiable sur U .
- $\forall \alpha \in [a, b]$, $\|df(\alpha)\|_{\mathcal{L}(E; F)} \leq k$

Alors on a:

$$\|f(b) - f(a)\|_F \leq k \|b - a\|_E$$

Définition 4: f est \mathcal{C}^1 sur U si elle est différentiable sur tout U et si $U \rightarrow \mathcal{L}(E; F)$ est continue.
 $a \mapsto df(a)$

Gaillarde (Caractérisation des applications \mathcal{C}^1) $f: U \rightarrow F$

- (1) f est \mathcal{C}^1 sur U .
- (2) f admet des dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x_i}, i=1, \dots, n$ continues?

II. Inversion locale - Applications. [CAR]

Définition 5: W ouvert de F et $f: U \rightarrow W$. f est un \mathcal{C}^1 difféomorphisme ssi

- f est bijective et \mathcal{C}^1
- $g = f^{-1}: W \rightarrow U$ est \mathcal{C}^1 .

Exemple: $x \mapsto x^3 \in \mathbb{R}$ homéomorphisme $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ mais pas un \mathcal{C}^1 difféomorphisme.

Proposition 3: $f: U \rightarrow W$ homéomorphisme \mathcal{C}^1
 f \mathcal{C}^1 difféomorphisme $\Leftrightarrow \forall a \in U, df(a) \in \text{Isom}(E; F)$.

Exemple: $x \mapsto x^3, df(x) = [h \mapsto 3x^2 h]$.
 $x=0 \Rightarrow df(x)$ pas isomorphisme.
 $\Rightarrow f$ pas \mathcal{C}^1 difféomorphisme.

Théorème 2: (Inversion locale)

Soit $f: U \rightarrow F$ \mathcal{C}^1 et $\exists a \in U$ tel que $df(a) \in \text{Isom}(E; F)$, alors $\exists V$ ouvert, voisinage de a inclus dans U et un W voisinage ouvert de $b=f(a)$, inclus dans F tels que:
 f \mathcal{C}^1 difféomorphisme $V \rightarrow W$.

Remarque: $[df(a) \in \text{Isom}(\mathbb{R}^n; F)] \Leftrightarrow [\det J(a) \neq 0, \dim F = n]$.

Application: Racine k -ième d'une matrice: [O-A]
 L'existence de B tel que $B^k = A$ pour A "proche" de Id .
Remarque: Deux applications majeures: Inversion globale et Théorème des fonctions implicites.

Théorème 3: (de l'inversion globale)

Si $f: E \rightarrow F$ injective et \mathcal{C}^1 , alors
 $[\forall a \in U, df(a)$ inversible et li continue] $\Rightarrow \begin{cases} V = f(U) \text{ ouvert de } f \\ f^{-1}: V \rightarrow U \text{ de classe } \mathcal{C}^1 \end{cases}$

Application: Théorème de Brouwer [DEV]

Soit $n \in \mathbb{N}$ et B la boule unité de \mathbb{R}^n pour une norme quelconque. $[f: B \rightarrow B$ continue] $\Rightarrow f$ admet un point fixe.

Théorème 4: (des fonctions implicites) E, F, G \mathbb{R} Ev de dimension finie. U ouvert de $E \times F$ et $f: U \rightarrow G$ \mathcal{C}^1 .
 $(x, y) \mapsto f(x, y)$
 Si il existe $(a, b) \in U$ tel que $\frac{\partial f}{\partial y}(a, b) \in \mathcal{L}(F; G)$ isomorphisme de $F \rightarrow G$, alors:

- $\exists V \subset U$ voisinage ouvert de $E \times F$ contenant (a, b)
- $\exists W \subset G$ voisinage ouvert de a
- $\exists g: W \rightarrow F$ \mathcal{C}^1 tels que:

$$[(x, y) \in V / f(x, y) = 0] \Leftrightarrow [x \in W / y = g(x)]$$

Application: si x_0 racine simple de $P \in \mathbb{R}[X]$, alors x_0 dépend localement et de manière \mathcal{C}^∞ de P . [O-A]

III. Dérivées d'ordre supérieur, Lemme de Morse [GOU]

Définition 6: $f: U \rightarrow F$ deux fois différentiable ssi

- f différentiable sur U
- $df: U \rightarrow \mathcal{L}(E; F)$ est différentiable en tout $a \in U$.

On note alors $d^2f(a)$ la différentielle de df en a .

$$d^2f(a) \in \mathcal{L}(E; \mathcal{L}(E; F))$$

Remarque: $d^2f: U \rightarrow \mathcal{L}(E; \mathcal{L}(E; F)) \cong \mathcal{L}(E \times E; F) \cong \mathcal{L}_2(E; F)$.

Définition 7: f \mathcal{C}^2 ssi $\begin{cases} f \text{ deux fois différentiable} \\ d^2f: U \rightarrow \mathcal{L}_2(E; F) \text{ continue.} \end{cases}$

Théorème 5: $f: U \rightarrow F$ deux fois différentiable en $a \in U$.

Alors $d^2f(a)$ est une appli bilinéaire symétrique [CAR]

Définition 8: $f \mathcal{C}^k$ ssi $\begin{cases} f \text{ est } k \text{ fois différentiable} \\ d^k f: U \rightarrow \mathcal{L}_k(E; F) \text{ continue.} \end{cases}$

(e_1, \dots, e_n) base canonique de \mathbb{R}^n . Si f est 2 fois différentiable en a et $v_i = 1, \dots, n$, $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a)$ (array) $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\frac{\partial f}{\partial x_i}(a+te_j) - \frac{\partial f}{\partial x_i}(a)}{t}$

Théorème 6: (de Schwarz) $f: U \rightarrow F$ 2 fois dérivable.

$$\forall a \in U, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(a) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) \quad [CAR] \cdot [O-A]$$

Remarque: si $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, en notant $H(a) = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) \right)_{1 \leq i, j \leq n}$

la matrice hessienne de f en a , on a

$$d^2 f(a)(h, k) = d^2 f(a)(k, h) = {}^t h H(a) k, \quad \forall h, k \in \mathbb{R}^n.$$

Théorème 7: (formule de Taylor avec reste intégral) [CAR]

$f: U \rightarrow F$ de classe \mathcal{C}^n . Si $[a, a+h] \subset U$, alors

$$f(a+h) = f(a) + f'(a)h + \dots + \frac{1}{n!} f^{(n)}(a) \cdot h^n + \int_0^1 \frac{(1-t)^{n-1}}{n!} f^{(n)}(a+th) \cdot h^n dt$$

Application: LEMME DE MORSE

Si U ouvert de \mathbb{R}^n contenant 0 et $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ \mathcal{C}^3 . Si $d^2 f(0)$ est une forme quadratique non dégénérée de signature $(p, n-p)$ alors il existe un difféomorphisme $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ entre deux voisinages de 0 tel que $\varphi(0) = 0$ et

$$f(x) - f(0) = \varphi_1(x) + \dots + \varphi_p(x) - \varphi_{p+1}(x) - \dots - \varphi_n(x).$$

Application: une condition suffisante de minimalité (cf partie suivante). [O-A]

IV. Optimisation. [O-A]

Cadre: Soient C une partie de E et $f: E \rightarrow \mathbb{R}$.

But: minimiser f sous la contrainte $x \in C$ ie trouver $\inf \{ f(x), x \in C \}$.

Lemme: (condition nécessaire de minimalité locale du premier ordre). Soient C un ouvert de E et $f: C \rightarrow \mathbb{R}$. Si x^* est un minimum local de f , et si f est différentiable en x^* , alors $df(x^*) = 0$.

Exemple: $f: x \mapsto x^3$ dans \mathbb{R} . $f(0) = 0$ mais n'est pas un minimum local de f .

Lemme: (condition de minimalité locale du second ordre)

Soient C un ouvert de E , $x^* \in E$ et $f: C \rightarrow \mathbb{R}$ 2 fois différentiable en x^* . Si $df(x^*) = 0$ alors:

\rightarrow Si x^* est un minimum local de f , la forme $d^2 f(x^*)$ est positive (nécessaire).

\rightarrow Si $d^2 f(x^*)$ est définie positive, x^* est un minimum local strict de f (suffisante)

Exemple: $f: (x, y) \mapsto x^2 - y^3$. $(0, 0)$ vérifie $\nabla f = 0$ mais

$H(0, 0)$ n'est pas positive. $(0, 0)$ n'est pas un minimum local.

Remarque: si $f \in \mathcal{C}^3$, on retombe sous le cas du lemme de Morse.

Théorème 8: (des extremas liés) [DEV] [GOU]

Soient $f, g_1, \dots, g_r \in \mathcal{C}^1(U, \mathbb{R})$, on considère

$$\Gamma = \{ x \in U \mid \forall i \in \{1, \dots, r\}, g_i(x) = 0 \}$$

On suppose que:

$\rightarrow f|_{\Gamma}$ admet un extremum relatif en $a \in \Gamma$

\rightarrow la famille $(dg_i(a))_{1 \leq i \leq r}$ est libre dans $(\mathbb{R}^n)^*$

Alors il existe $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R}$, appelés multiplicateurs de Lagrange, tels que:

$$df(a) = \sum_{i=1}^r \lambda_i dg_i(a).$$

Application: diagonalisation des endomorphismes symétriques. Soient E un espace euclidien et $u \in \mathcal{L}(E)$ un endomorphisme symétrique. Alors il existe une base orthonormée de E formée de vecteurs propres de u .

[O-A] p. 21

Références :

[ROU]: S. ROUVIERE, petit guide de calcul différentiel.

[CAR]: H. CARTAN, Cours de Calcul différentiel.

[O-A]: BECK-DALICK-PEYRE - Objectif Agrégation

[GOU]: X. GOURDON. Les math en tête, Analyse