

CADRE: Dans toute cette section, la lettre K désigne \mathbb{R} ou \mathbb{C}

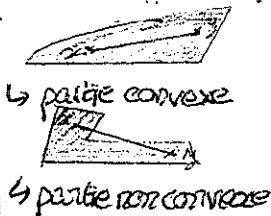
Théorèmes et premiers résultats sur les ensembles et sur les fonctions convexes. [ROMB p. 235-236]

A) Ensembles convexes dans un espace vectoriel

Dans toute cette section, E désigne un espace vectoriel sur K

Déf.: Soient $x, y \in E$. On appelle segment de E d'extrémités x et y l'ensemble $[x, y]_E := \{(1-t)x + ty : t \in [0, 1]\}$.

On dit qu'une partie A de E est convexe si pour tout couple $(x, y) \in A$, le segment $[x, y]_E$ de E est contenu dans A .



Rem.: Tout ensemble convexe est connexe (dans \mathbb{R}^n) mais la réciproque est fautive.

Ex.: $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : xy > 0\}$ est convexe pour \mathbb{R} mais n'est pas convexe.



Ex.: Les convexes de \mathbb{R} sont les intervalles.

Pour tout sous-espace vectoriel F de E et tout $a \in E$, $a + F = \{a + x : x \in F\}$ est un sous-espace convexe de E .

Prop. (i) Soit A une partie convexe de E . Si $C \in A$, alors $tC \subset A$ pour tout $t \in [0, 1]$

(ii) Si A et B sont deux parties convexes de E et si $\lambda \in K$, alors $\lambda A := \{\lambda x : x \in A\}$ et $A+B := \{x+y : x \in A, y \in B\}$ sont convexes.

(iii) L'intersection de parties convexes de E est convexe.

B) Le lien avec les fonctions convexes. [ROMB p. 233]

Déf.: Si C est une partie convexe de E et si f est une fonction de C dans \mathbb{R} , on dit alors que f est convexe sur C si pour tout couple $(x, y) \in C^2$ et pour tout $t \in [0, 1]$, on a : $f((1-t)x + ty) \leq (1-t)f(x) + tf(y)$. On dit que f est strictement convexe si pour tout $(x, y) \in C^2$ et pour tout $t \in]0, 1[$, on a : $f((1-t)x + ty) < (1-t)f(x) + tf(y)$.

f est dite concave (resp. strictement concave) si $-f$ est convexe (resp. strictement convexe).

Déf.: Si C est une partie convexe de E et si $f: C \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction, on appelle alors épigraphe de f le sous-ensemble $\mathcal{E}(f) := \{(x, y) \in C \times \mathbb{R} : f(x) \leq y\}$ de $E \times \mathbb{R}$

Thm.: Avec les mêmes notations, f est convexe si et seulement si son épigraphe $\mathcal{E}(f)$ est convexe.

Pour les deux résultats suivants, I désigne un intervalle réel et $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction.

Prop.: La fonction f est convexe si et seulement si pour tout couple (A, B) de points du graphique de f (avec $A=(a, f(a))$, $B=(b, f(b))$ et $a < b$), la coupe représentant f sur l'intervalle $[a, b]$ est au-dessus du segment $[AB]$ \rightarrow cf annexe (figure 1).

Prop.: La fonction $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ est convexe sur I si et seulement si pour tout couple $(x, y) \in I^2$, la fonction $f_{x,y}: t \in [0, 1] \mapsto f((1-t)x + ty) \in \mathbb{R}$ est convexe sur $[0, 1]$.

Ex.: $x \in E \mapsto \|x\| \in \mathbb{R}$ est une fonction convexe. Toute fonction affine est à la fois convexe et concave.

Rem.: Le produit et la composition de fonctions convexes ne sont pas forcément des fonctions convexes.

C) Théorèmes de projection et de répartition

1) Projection sur un convexe.

Soient $(E, \|\cdot\|)$ un K -esp. préhib. et C une partie convexe de E . Soient $x, y \in E$ et soient $a, b \in C$.

Prop.: $\|x-a\| = d(x, C) \iff \forall z \in C, \operatorname{Re}(Kx, z-a) \leq 0$.

Cor.: Si on suppose que $\|x-a\| = d(x, C)$ et que $\|y-b\| = d(y, C)$, on a alors $\|a-b\| \leq \|x-y\|$. En particulier, pour tout $z \in E$, il existe au plus un point $a \in C$ tq $\|x-a\| = d(x, C)$.

[ROMB] p. 236

[ROMB] p. 234

[ROMB] p. 235

[ROMB] p. 234

THM (de la projection): Soient $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace préhilbertien et C une partie convexe et non vide de E . Si C est complète pour la distance induite par la norme de E , alors pour tout $x \in E$, il existe un unique point $z \in C$ tel que $\|x - z\| = d(x, C)$. Ce pt. noté $Proj_C(x)$ est appelé la projection de x sur C .

2) Séparation des ensembles convexes

Dans toute cette sous-section, E désigne un \mathbb{R} -espace vectoriel normé.

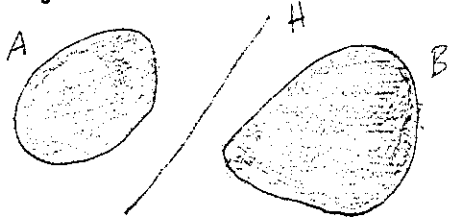
Déf. Un hyperplan fermé H de E est un ensemble de la forme $H = \{x \in E : f(x) = \alpha\}$ avec f une forme linéaire f_0 continue sur E et α une constante réelle.

Déf. Soient A et B deux sous-ens non vides de E et $H = \{x \in E : f(x) = \alpha\}$ un hyperplan affine fermé de E .

- On dit que H sépare (au sens large) A et B si pour tout $a \in A$ et tout $b \in B$, on a $f(a) \leq \alpha \leq f(b)$.
- On dit que H sépare strictement A et B si pour tout $a \in A$ et tout $b \in B$, on a $f(a) < \alpha < f(b)$.

THM (Hahn-Banach géométrique): Soient A et B deux parties convexes non vides et distinctes de E .

- (i) Si A est ouvert, il existe alors $f \in E'$ et $\alpha \in \mathbb{R}$ tels que $f(a) < \alpha < f(b)$ pour tout $(a, b) \in A \times B$. En particulier $\{x \in E : f(x) = \alpha\}$ sépare A et B .
- (ii) Si A est compact et B est fermé, il existe un hyperplan affine fermé qui sépare alors strictement A et B .



II / Inégalités de convexité

(1) Quelques inégalités classiques

On énonce d'abord le critère utilisé en pratique qui permet motter certaines inégalités qui suivent:

THM: Soient I un intervalle réel et $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction dérivable sur I . f est convexe sur I si et seulement si sa fonction dérivée f' est croissante sur I .

- Prop: (i) $e^x \geq x + 1, \forall x \in \mathbb{R}$ (iii) $\ln(x) \leq x - 1, \forall x \in \mathbb{R}^*$
 (ii) $e^{\frac{a+b}{2}} \leq \frac{e^a + e^b}{2}, \forall a, b \in \mathbb{R}$

Prop (inégalité de Jensen): Si f est une fonction convexe définie sur une partie convexe C d'un esp. vect. E , alors pour toute combinaison linéaire convexe $\sum_{i=1}^n \lambda_i z_i$ d'éléments de C , on a $f(\sum_{i=1}^n \lambda_i z_i) \leq \sum_{i=1}^n \lambda_i f(z_i)$.

Prop (inégalité arithmético-géométrique): Si pour $m \in \mathbb{N}^*$, $x_1, \dots, x_m \geq 0$, on a alors $(x_1 x_2 \dots x_m)^{1/m} \leq \frac{x_1 + x_2 + \dots + x_m}{m}$.

APP (Hölder et Minkowski dans \mathbb{R}^n):

- Si $p, q > 0$ sont deux exposants conjugués et $(a_1, \dots, a_n), (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^n$, on a alors $\sum_{i=1}^n a_i b_i \leq (\sum_{i=1}^n a_i^p)^{1/p} (\sum_{i=1}^n b_i^q)^{1/q}$.
- Si $p \geq 1$ et si $(x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n) \in (\mathbb{R}^+)^n$, on a alors $(\sum_{i=1}^n (x_i + y_i)^p)^{1/p} \leq (\sum_{i=1}^n x_i^p)^{1/p} + (\sum_{i=1}^n y_i^p)^{1/p}$.

(2) Inégalités dans les espaces L^p

Dans cette sous-section (X, \mathcal{A}, μ) désigne un espace mesuré et sauf mention du contraire $p \in [1, +\infty]$. Pour $f: X \rightarrow \mathbb{K}$ une fonction mesurable, on pose $\|f\|_p = (\int_X |f|^p d\mu)^{1/p}$ lorsque $p < +\infty$ et $\|f\|_p = \text{sup}_x |f(x)|$ quand $p = +\infty$.

THM (inégalité de Hölder): Si $p, q \in [1, +\infty]$ sont deux exposants conjugués, on a alors $\|fg\|_1 \leq \|f\|_p \|g\|_q$ (Les deux membres de l'inégalité sont bien sûr finis si $fg \in L^1(X), f \in L^p(X)$ et $g \in L^q(X)$).

[RDMB] p. 244

[RDMB] p. 247

[RDMB] p. 249

[G002] p. 95

[G002] p. 95-96

[MARC] p. 257

[MARS] p. 288

THM (Inégalité de Minkowski) Si f et g sont deux fonctions mesurables de X dans K , on a alors pour tout $p \in [1, \infty]$, $\|f+g\|_p \leq \|f\|_p + \|g\|_p$

APP: Pour chaque $p \in [1, \infty]$, les espaces $L^p(X)$ sont des espaces vectoriels normés.

III / Optimisation et convexité des fonctions

A) Fonctions convexes et extrémums

THM: Soit f une fonction définie sur un ouvert convexe U de \mathbb{R}^m à valeurs dans \mathbb{R} .

[ROU] p. 254

(i) Si f est convexe et différentiable en un point a de U tel que $df_a = 0$, alors f admet un minimum global en a .

[ROU] p. 304

(ii) Si f est deux fois différentiable sur U , alors f est convexe sur U si et seulement si sa différentielle seconde d^2f est une forme quadratique définie positive en tout point de U .

(\rightarrow cf Annexe - figure 2)

[O-A] p. 30

Prop: Si U est un (ouvert) convexe non vide de \mathbb{R}^m et si $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ est une fonction strictement convexe, alors il existe au plus un point minimisant f sur U .

[ENSS] p. 229

APP: • Convexité logarithmique du déterminant dans S_n^+

Soient $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ et $A, B \in S_n^+(\mathbb{R})$. Si $\alpha + \beta = 1$, on a alors: $\det(\alpha A + \beta B) \geq \det(A)^\alpha \det(B)^\beta$

[ENSS] p. 229

• Ellipsoïde de John - Lewy: Si C est un compact d'intérieur non vide dans \mathbb{R}^m , il existe alors une unique ellipsoïde centrée en o et de volume minimal contenant C .

B) Utilisation de la notion de point fixe

1) Méthode de Newton -

Considérons ici une fonction $f: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^2 (avec $c < d$) telle que $f(c) < 0 < f(d)$ et $f'(x) > 0$ pour tout $x \in [c, d]$. Si on note a l'unique réel de $]c, d[$ tel que $f(a) = 0$ et $F: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ il existe alors $\alpha > 0$ telle que la suite $(x_n)_n$ définie par $x_0 \in [c, d]$ et $x_{n+1} = F(x_n) \forall n$ converge quadratiquement vers a . Si de plus, f est convexe sur $]c, d[$, alors $I := [c, d]$ est stable par f et si $n_0 > a$, alors $a_{n+1} - a \sim \frac{1}{2} \frac{f''(a)}{f'(a)} (x_{n_0} - a)^2$. (cf figure 3)

2) Un exemple d'utilisation en probabilités:

L'étude de la transmission d'un message familial.

On étudie la transmission d'un nom X porté à l'origine par un seul homme formant la génération 0. Les descendants directs de la n -ième génération forment la génération $n+1$. Pour $k \in \mathbb{N}$, on note p_k la probabilité d'un homme ait k fils (constante au cours du temps). On suppose enfin que $0 < p_0 < 1$.

THM: Si on note $m := \sum_{k=0}^{\infty} k p_k$, alors la probabilité que le nom X s'éteigne avant la n -ième génération tend vers 1 lorsque $n \rightarrow +\infty$ si $m \leq 1$ et tend vers 0 l'unique point fixe sur $[0, 1]$ de la fonction $G: s \mapsto \sum_{k=0}^{\infty} p_k s^k$ sinon.

3) Une forme simplifiée du théorème de Brouwer

Prop: Si C est une partie compacte et convexe d'un K -espace vectoriel normé et si $f: C \rightarrow C$ est une application continue vérifiant $\|f(x) - f(y)\| \leq \alpha \|x - y\| \forall (x, y) \in C$, alors f admet au moins un point fixe.

[VA]

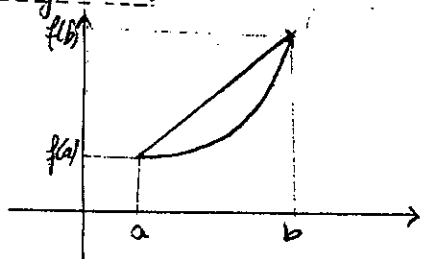
[ROU] p. 140. 144

[COTT] p. 72-74

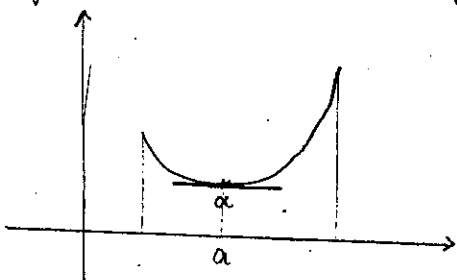
[ROUS] p. 52

ANNEXE:

* Figure 1:



* Figure 2 - Minimum d'une fonction convexe:

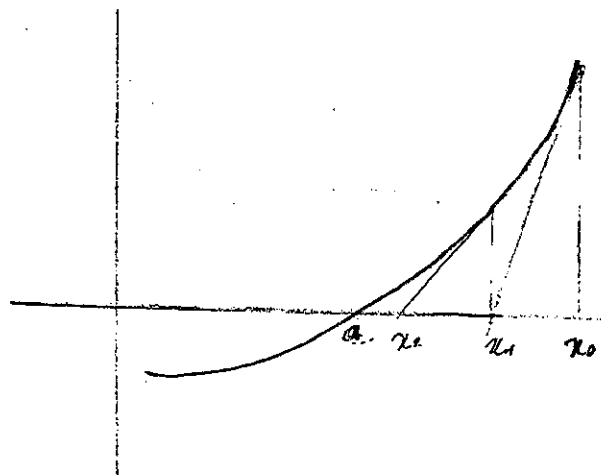


FIN DE LA PARTIE I/A. [ROMB] p. 248

Déf: Soient $x_1, \dots, x_p \in E$. On dit que $x \in E$ est combinaison linéaire convexe des x_i s'il existe des réels $\lambda_1, \dots, \lambda_p \geq 0$ tels que $\lambda_1 + \dots + \lambda_p = 1$ et $x = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_p x_p$.

Prop: Toute partie convexe de E est stable par combinaison linéaire convexe

* Figure 3 - Méthode de Newton



Références pour la leçon 253 :

- [COTT] M. Cottrell, V. Genon-Catalot, C. Duhamel, T. Meyre – Exercices de probabilités
- [ENS3] S. Francinou, H. Gianella, S. Nicolas – Oraux x-ens. Exercices de mathématiques / Algèbre 3
- [GOU2] X. Gourdon – Les maths en tête / Analyse (2e édition)
- [MARC] J-P. Marco, H Boumaza, B. Collas, S. Collion, M. Dellinger, Z. Faget, L. Lazzarini, F. Schaffhauser – Mathématiques L3 / Analyse
- [NEHH] N. El Hage Hassan – Topologie générale et espaces normés
- [O-A] V. Beck, J. Malick, G. Peyré – Objectif Agrégation (2e édition)
- [ROMB] J-E. Rombalbi – Éléments d'analyse réelle / CAPES et Agrégation de mathématiques
- [ROUV] F. Rouvière – Petit guide du calcul différentiel à l'usage de la licence et de l'agrégation (3e édition)

Projection sur un convexe fermé

Antoine Louazel & Fanny Remoué

Théorème de projection : Soit $(H, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ un espace de Hilbert (où l'on note $\|\cdot\|$ la norme associée au produit scalaire). Si C est une partie convexe fermée de H et si $x \in H$, il existe alors un unique élément $y \in C$ tel que $\|x - y\| = d(x, C) := \inf \{\|x - z\| : z \in C\}$. Cet élément que l'on note $P_C(x)$, est appelé projection de x sur C .

Preuve : Posons $\delta := d(x, C)$. Il existe une suite $(y_n)_n$ d'éléments de C telle que $\lim_{n \rightarrow +\infty} \|x - y_n\| = \delta$. On souhaite montrer que $(y_n)_n$ converge et vu que H est complet, il suffit alors de prouver le fait que c'est une suite de Cauchy. La norme $\|\cdot\|$ étant issue du produit scalaire, elle vérifie l'identité du parallélogramme, à savoir que $\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2)$ pour tous $x, y \in H$. On a donc pour tous $p, q \in \mathbb{N}$:

$$\|(x - y_p) + (x - y_q)\|^2 + \|(x - y_p) - (x - y_q)\|^2 = 2(\|x - y_p\|^2 + \|x - y_q\|^2),$$

c'est-à-dire

$$(*) : \|2x - y_p - y_q\|^2 + \|y_q - y_p\|^2 = 2(\|x - y_p\|^2 + \|x - y_q\|^2).$$

Or, comme C est convexe, $(y_p + y_q)/2 \in C$ pour tous $p, q \in \mathbb{N}$, donc $\|x - \frac{y_p + y_q}{2}\| \geq \delta$ ou encore $\|2x - y_p - y_q\|^2 \geq 4\delta^2$. Avec $(*)$, on en déduit

$$\|y_q - y_p\|^2 \leq 2(\|x - y_p\|^2 - \delta^2 + \|x - y_q\|^2 - \delta^2).$$

Comme $\|x - y_p\| \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} \delta$, on voit donc bien que la suite $(y_n)_n$ est de Cauchy ; elle converge donc vers un élément y qui appartient bien à C car ce dernier est fermé et $\|x - y\| = \lim_{n \rightarrow +\infty} \|x - y_n\| = \delta = d(x, C)$.

Il reste à montrer l'unicité de y . Supposons qu'il existe y et z dans C tels que $\|x - y\| = \|x - z\| = \delta$ et définissons une suite $(y_n)_n$ par $y_n = y$ si n est pair et $y_n = z$ si n est impair. Cette suite vérifie $\|x - y_n\| = \delta$ pour tout $n \in \mathbb{N}$, en particulier $\|x - y_n\| \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} \delta$ et par ce que l'on a fait plus haut, on déduit que $(y_n)_n$ converge et donc que $y = z$. Ceci prouve l'unicité et nous permet de conclure. ■

Proposition (caractérisation) : Avec les notations du théorème précédent, le point $P_C(x)$ est caractérisé par : $\forall z \in C, \Re(\langle z - P_C(x), x - P_C(x) \rangle) \leq 0$.

Preuve : Dans toute cette démonstration, on écrit $x_C := P_C(x)$ afin d'alléger les notations.

Dans un premier temps, on fixe $y \in C$, on suppose que $\Re(\langle z - y, x - y \rangle) \leq 0$ pour tout $z \in C$ et on souhaite montrer que $y = x_C$.

$$\begin{aligned}
\forall z \in C, \|z - x\|^2 &= \|(z - y) - (x - y)\|^2 \\
&= \|z - y\|^2 + \|x - y\|^2 - 2\Re(\langle z - y, x - y \rangle) \\
&\geq \|z - y\|^2 + \|x - y\|^2 \\
&\geq \|x - y\|^2
\end{aligned}$$

et donc $\|z - x\| \geq \|x - y\|$, pour tout $z \in C$. De plus $y \in C$, donc $\|x - y\| = d(x, C)$. D'après le théorème précédent, on obtient donc $y = x_C$.

Dans un second temps, on montre que la propriété est vérifiée pour x_C . Pour tout $z \in C$, on a $\|z - x\|^2 \geq \|z - x_C\|^2$ et en développant $\|z - x\|^2 = \|(z - x_C) - (x - x_C)\|^2$, on obtient alors :

$$(\because) : \forall z \in C, \|z - x_C\|^2 - 2\Re(\langle z - x_C, x - x_C \rangle) \geq 0.$$

On veut maintenant se débarrasser du terme $\|z - x_C\|^2$ et on pose pour cela $z := tz_0 + (1 - t)x_C$ pour $z_0 \in C$ et $t \in [0; 1]$ (C étant convexe, $z \in C$). Appliquons maintenant (\because) à ce z :

$$t^2\|z_0 - x_C\|^2 - 2t\Re(\langle z_0 - x_C, x - x_C \rangle) \geq 0$$

et donc :

$$t\|z_0 - x_C\|^2 - 2\Re(\langle z_0 - x_C, x - x_C \rangle) \geq 0.$$

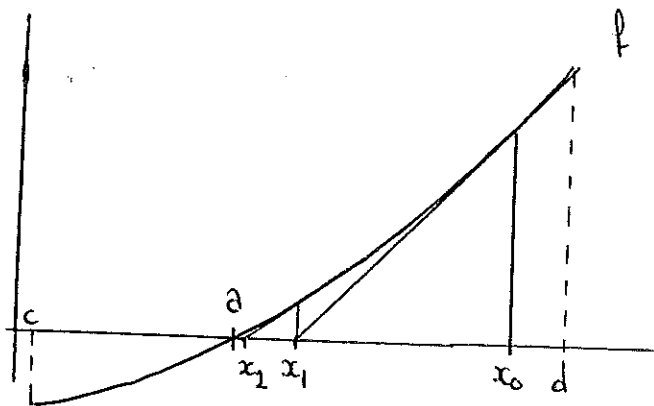
En faisant tendre t vers 0, on obtient alors le fait que $\Re(\langle z_0 - x_C, x - x_C \rangle) \leq 0$. Ceci étant vrai pour tout $z_0 \in C$, la preuve est donc faite. ■

Méthode de Newton

[Rouvière] p 140

Soit $f: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe C^2 , on suppose $c < d$; $f(c) < 0 < f(d)$ et $f'(x) > 0 \forall x \in [c, d]$.

On pose $x_{n+1} = F(x_n) \forall n \in \mathbb{N}$ où $F(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)} \forall x \in [c, d]$.
Alors (x_n) converge de manière quadratique vers l'unique zéro a de f sur $[c, d]$.



① f étant strictement croissante de $f(c) < 0$ à $f(d) > 0$, elle admet un unique zéro sur $]c, d[$, noté a .

On a donc $F(a) = a$.

Comme $f(a) = 0$ on peut écrire:

$$F(x) - a = x - a - \frac{f(x) - f(a)}{f'(x)} \quad \forall x \in [c, d]$$

$$= \frac{f'(x)(x-a) + f(a) - f(x)}{f'(x)}$$

Comme f est C^2 sur $[c, d]$, en appliquant la formule de Taylor-Lagrange à l'ordre 2 entre x et a , $\forall x \in [c, d]$:

$\exists z$ compris entre a et x tel que:

$$f(a) - f(x) = (a-x)f'(x) + \frac{1}{2}(a-x)^2 f''(z).$$

Donc
$$F(x) - a = \frac{1}{2} \frac{f''(z)}{f'(x)} (x-a)^2 \quad (*)$$

② Montrons maintenant qu'il existe un intervalle I inclus dans $[c, d]$ tel que $\forall x_0 \in I$, (x_n) converge de manière quadratique vers a .

• Posons
$$c = \frac{1}{2} \frac{\max f''(x)}{\min f'(x)} \quad (\text{min et max sur } [c, d])$$

On a alors par $(*)$:
$$|F(x) - a| \leq c |x - a|^2 \quad \forall x \in [c, d] \quad (**)$$

Soit $\alpha > 0$ tel que $c\alpha < 1$ et assez petit pour que $I = [a - \alpha, a + \alpha]$ soit contenue dans $[c, d]$.

Si $x \in I$, alors $|x - a| < \alpha$ donc $|F(x) - a| \leq c\alpha^2 < \alpha$
d'où $F(I) \subset I$.

• Si $x_0 \in I$, on a donc $x_n \in I \quad \forall n$ et $|x_{n+1} - a| \leq c |x_n - a|^2$
d'où $c |x_n - a| \leq (c |x_0 - a|)^{2^n} \leq (c\alpha)^{2^n}$
Comme $c\alpha < 1$ on a bien convergence d'ordre 2 de (x_n) vers a .

③ Supposons maintenant que f est strictement convexe sur $[c, d]$, montrons que ② est vérifiée sur $I = [a, d]$, que (x_n) est strictement décroissante ou constante et que l'inégalité $(**)$ est optimale.

• $\forall x \in [a, d]$, $f(x) \geq 0$ et $f'(x) > 0$ d'où

$$F(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)} \leq x \quad \left. \begin{array}{l} \text{avec inégalité stricte si } x > a. \end{array} \right\} \text{ (A)}$$

• Comme $f''(x) \geq 0 \quad \forall x \in [c, d]$, on a également:

$$F(x) - a = \frac{1}{2} \frac{f''(z)}{f'(x)} (x-a)^2 \geq 0 \quad \left. \begin{array}{l} \text{avec inégalité stricte si } x > a. \end{array} \right\} \text{ (B)}$$

De ② et ③ on déduit que $I = [a, d]$ est stable par F .
Ainsi, si $x_0 \in I$, $x_n \in I \quad \forall n \in \mathbb{N}$.

- Si $x_0 \in]a, d[$, on a $x_n \in]a, d[\quad \forall n \in \mathbb{N}$ et (x_n) est strictement décroissante par ②.
- Si $x_0 = a$ alors $x_n = a \quad \forall n \in \mathbb{N}$ ie (x_n) est constante.

Ainsi (x_n) est convergente, vers un réel l vérifiant $F(l) = l$
donc $f(l) = 0$ ie $l = a$.

On a également $0 \leq x_{n+1} - a \leq C(x_n - a)^2$ comme en ②
d'où une convergence d'ordre 2.

De plus, si $x_0 \in]a, d[$, $x_n > a \quad \forall n \in \mathbb{N}$ et

$$\frac{x_{n+1} - a}{(x_n - a)^2} \leq \frac{1}{2} \frac{f''(z_n)}{f'(x_n)} \quad \text{par ④ avec } a < z_n < x_n$$

$$\text{d'où } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f''(z_n)}{f'(x_n)} = \frac{f''(a)}{f'(a)}.$$

On a donc un équivalent en l'infini :

$$x_{n+1} - a \underset{\infty}{\sim} \frac{1}{2} \frac{f''(a)}{f'(a)} (x_n - a)^2$$

Remarque: On peut voir dès le départ que le point a est superattractif car $F'(a) = 0$; on s'attend donc à une convergence d'ordre 2.