

I. Définitions et caractérisation des modes de convergence

1) Définitions

Définition - Soit (X_n) une suite de variables aléatoires. On dit que (X_n) converge presque sûrement vers X si $P(\{\omega \in \Omega / X_n(\omega) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} X(\omega)\}) = 1$. On notera $X_n \xrightarrow{p.s.} X$.

Exemple 1 Soit $(E_k) \sim B(\frac{1}{2})$ et indépendantes alors $X_n = \sum_{k=1}^n E_k$ converge presque sûrement vers $X \sim U([0;1])$ + un autre ex.

Définition - (X_n) converge en probabilité vers X si $\forall \epsilon > 0, \lim_{n \rightarrow \infty} P(|X_n - X| > \epsilon) = 0$. On note $X_n \xrightarrow{P} X$.

Exemple 2 $X_n = B(\frac{1}{n})$ alors $X_n \xrightarrow{P} 0$ mais $X_n \not\xrightarrow{p.s.} 0$ si indépendantes.

Définition - Si on note F_n les fonctions de répartition d'une suite de v.a. (X_n) et F celle de X . Alors on dira que X_n converge en loi vers X si $\forall t \in \mathbb{R} / F$ continue en t alors $F_n(t) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} F(t)$.

Exemple 3 En considérant (X_n) indépendantes de loi $B(\frac{1}{n})$. Alors $X_n \Rightarrow X \sim B(p)$ cependant $P(|X_n - X| > \frac{1}{2}) = \frac{1}{2}$ donc $X_n \not\xrightarrow{P} X$.

Définition - (X_n) converge vers X en norme L^p si $E[|X_n - X|^p] \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0$.

Exemple 4 $X_n(\omega) = \cos(n\omega^2)$ définie sur $I =]0;1[= \Omega$ converge vers 0 en norme L^p pour tout $p \in [1; +\infty[$ cependant pour presque chaque ω $X_n(\omega) \not\rightarrow 0$.

Contre-exemple 5 $X_n = \frac{1}{n} 1_{[0;n]}$ converge presque sûrement vers 0 mais pas en norme L^1 .

2) Critères de convergences

Borel-Cantelli presque sûr - (X_n) suite de v.a. réelles.

- 1) Si $\forall \epsilon > 0 \sum_{n=0}^{\infty} P(|X_n - X| \geq \epsilon) < +\infty$ alors $X_n \xrightarrow{p.s.} X$
- 2) Si les X_n sont mutuellement indépendantes alors $X_n \xrightarrow{p.s.} 0$

est équivalent à $\forall \epsilon > 0$ on a $\sum_{n=0}^{\infty} P(|X_n| \geq \epsilon) < +\infty$

Remarque - Cela explique l'exemple 2. \Rightarrow même ou

Critère de Cauchy presque-sûr - (X_n) converge presque sûrement ssi

$\forall \epsilon > 0, P(\bigcap_{m, n \geq 1} \bigcup_{k, l \geq m} |X_k - X_l| < \epsilon) = 1$.

Propriété 1 $d_p(X, Y) = E[\min(|X - Y|, 1)]$ est une distance qui même la convergence en proba. Ainsi $X_n \xrightarrow{P} X$ ssi $d_p(X_n, X) \rightarrow 0$.

Remarque 1 D'autres distances telles que $(X, Y) \rightarrow E[\frac{|X - Y|}{1 + |X - Y|}]$ ou $(X, Y) \rightarrow \inf\{\epsilon > 0 / P(|X - Y| > \epsilon) < \epsilon\}$ définissent aussi la convergence proba. 2) Manif. de cette distance l'espace des v.a. est complet donc on a aussi le critère de Cauchy qui s'applique.

Propriété 2 $X_n \Rightarrow X$ si $\forall g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ continue et bornée on a $\lim_{n \rightarrow \infty} E[g(X_n)] = E[g(X)]$.

Théorème de Paul-Lévy - On considère (φ_n) les fonctions caractéristiques d'une suite de v.a. (X_n) réelles. On suppose que $\forall t \in \mathbb{R}, \varphi_n(t) \rightarrow \varphi(t)$ telle que φ continue en 0. Alors φ est la fonction caractéristique d'une v.a. X et $X_n \Rightarrow X$.

II. Construction du diagramme des relations entre les modes de convergence

1) Implications directes

Propriété 3 La convergence presque-sûre implique la convergence en probabilité.

Propriété 4 La convergence en probabilité implique la cvg en loi.

Remarque - On en déduit que la convergence presque sûre implique celle en loi cependant cela se montre assez facilement directement alors que la propriété 4, elle, est plus difficile.

- On a défini une famille de convergence L^p il est donc intéressant de

LGN forte - Soit (X_n) suite de v.a. iid. Il y a équivalence

entre: 1) $X_1 \in L^2$

2) $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i \xrightarrow{p.s.} c \in \mathbb{R}, n \rightarrow +\infty$

Et dans ce cas on a $c = \mathbb{E}[X_1]$

Ainsi la loi des grands nombres fournit un résultat asymptotique concernant $\frac{1}{n} S_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$. Cette convergence est précisée par le théorème central limite (TCL) qui indique que la vitesse de convergence est en \sqrt{n} et que l'erreur commise, à la variance près, une loi centrée réduite gaussienne.

Théorème central - Limite - (X_n) une suite de v.a. réelles iid L'espérance m et de variance $\sigma^2 > 0$. Alors on a

$$\frac{S_n - nm}{\sqrt{n}\sigma} = \frac{\sqrt{n}}{\sigma^2} \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i - m \right) \Rightarrow N(0; 1)$$

Théorème de Slutsky: Soit $X_n \xrightarrow{P} X$ et $Y_n \Rightarrow c$ constante

Alors $(X_n, Y_n) \xrightarrow{P} (X, c)$

2) Applications

Méthode delta - Soit $\phi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ dérivable avec ϕ' continue en

$a \in \mathbb{R}$, $(c_n) \in (\mathbb{R}^+)^{\mathbb{N}}$ / $c_n \rightarrow +\infty$ et (X_n) suite de v.a. /

$c_n(X_n - a) \Rightarrow X$. Alors $c_n(\phi(X_n) - \phi(a)) \Rightarrow \phi'(a)X$

Remarque - En pratique on l'utilise avec le TCL, cela fournit la vitesse d'estimateurs qui sont composés (par ϕ) d'un autre estimateur de vitesse connue.

Calculs de sommes - L'application du TCL et de la LGN aux lois de Poisson fournissent des résultats asymptotiques sur certaines sommes telles que:

$\lim_{n \rightarrow +\infty} e^{-n} \sum_{k=0}^n \frac{n^k}{k!} = \frac{1}{2}$ ou $\forall f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ continue bornée

$\lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^{+\infty} e^{-nd} \frac{(nd)^k}{k!} f\left(\frac{k}{n}\right) = f(d)$

Référence - Ouvrage - Probabilité 1 et 2 (surtout 2).

rem TRim Lery desmo unuilement complicées
question : que se passe -t-il si on enlève une des
deux Ryp ?

(en gen : si on enlève seulement, moins de Ryp)

• Théorème (de Lévy, une réciproque partielle) : Soient $(X_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ une suite de variables réelles indépendantes, X une variable réelle, définies sur (Ω, \mathcal{A}, P) . Alors, $\sum_{i=0}^m X_n \xrightarrow[m]{P} X \Rightarrow \sum_{i=0}^m X_n \xrightarrow[m]{P \cdot P^2} X$

• Lemme (Bergakli et Altassiani) : Soient $m \in \mathbb{N}^*$ et X_1, \dots, X_m des variables réelles indépendantes, $\varepsilon > 0$, alors on a :

$$\min_{k \in \{1, \dots, m\}} P\left(\left|\sum_{i=k+1}^m X_i\right| \leq \varepsilon\right) \leq P\left(\max_{k \in \{1, \dots, m\}} \left|\sum_{i=1}^k X_i\right| > 2\varepsilon\right)$$

$$\leq P\left(\left|\sum_{i=1}^m X_i\right| > \varepsilon\right)$$

• Preuve du théorème : On suppose $\sum_{i=0}^m X_n \xrightarrow[m]{P} X$

On pose $m \in \mathbb{N}^*$, $S_m = \sum_{i=1}^m X_i$, $A_m = \sup_{k \in \mathbb{N}^*} |S_{m+k} - S_m|$

et $A = \inf_{m \in \mathbb{N}^*} A_m$

On remarque $\left\{ \sum_n X_n \text{ converge} \right\} = \{A = 0\}$ (critère de Cauchy)

On va montrer que $P(A \neq 0) = 0$

$$\text{On a } \{A \neq 0\} = \bigcup_{\varepsilon \in \mathbb{Q}^+} \{A > 2\varepsilon\}$$

$$\{A > 2\varepsilon\} \subset \bigcap_{m \in \mathbb{N}^*} \{A_m > 2\varepsilon\}$$

$$\text{D'où } \{A \neq 0\} \subset \bigcup_{\varepsilon \in \mathbb{Q}^+} \bigcap_{m \in \mathbb{N}^*} \{A_m > 2\varepsilon\}$$

Mais encore, pour $\varepsilon \in \mathbb{Q}_+^*$, $m \in \mathbb{N}^*$, on a

$$\{A_m > 2\varepsilon\} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}^*} \left\{ \max_{k \in \{1, \dots, n\}} |S_{m+k} - S_m| > 2\varepsilon \right\}$$

On remarque que $S_{m+k} - S_m = \sum_{i=1}^k X_{m+i}$, on applique

Obtenu avec $(X_{m+i})_{i \in \{1, \dots, n\}}$ / pour $n \in \mathbb{N}^*$, on a

$$\min_{k \in \{1, \dots, n-1\}} P(|S_{m+n} - S_{m+k}| \leq \varepsilon) P\left(\max_{k \in \{1, \dots, n\}} |S_{m+k} - S_m| > 2\varepsilon\right)$$

$$\leq P(|S_{m+n} - S_m| > \varepsilon) \quad (*)$$

On remarque, pour $k \in \{0, \dots, n\}$, pour $\delta \in]0, 1[$, on a

$$P(|S_{m+n} - S_{m+k}| > \varepsilon)$$

$$\leq P(|S_{m+n} - X| > \frac{\varepsilon}{2}) + P(|S_{m+k} - X| > \frac{\varepsilon}{2})$$

Comme $\sum_{i=1}^n X_n \xrightarrow{P} X$, on peut poser $N(\varepsilon, \delta)$, ne

dépendant pas de n et k , tel que dès que $m > N(\varepsilon, \delta)$, on a

$$P(|S_{m+n} - S_{m+k}| > \varepsilon) < \delta \quad \text{et donc aussi que}$$

$$P(|S_{m+n} - S_{m+k}| \leq \varepsilon) \geq 1 - \delta$$

En particulier $\min_{k \in \{1, \dots, n-1\}} P(|S_{m+n} - S_{m+k}| \leq \varepsilon) \geq 1 - \delta$

$$\text{Donc on a } P\left(\max_{k \in \{1, \dots, n\}} |S_{m+k} - S_m| > 2\varepsilon\right) \leq \frac{\delta}{1 - \delta}$$

(En appliquant (*).)

Les $\left\{ \max_{k \in \{1, \dots, n\}} |S_{m+k} - S_m| > 2\varepsilon \right\}$ formant une suite croissante en n ,

pour $m > N(\varepsilon, \delta)$, $N(\varepsilon, \delta)$ ne dépendant pas de n et k , on a :

$$P(A_m > 2\varepsilon) = \lim_n P\left(\max_{k \in \{1, \dots, n\}} |S_{m+k} - S_m| > 2\varepsilon\right) \leq \frac{\delta}{1-\delta}$$

Donc, pour $\delta \in]0, 1[$, et pour $m > N(\varepsilon, \delta)$, on a

$$P\left(\bigcap_{p \in \mathbb{N}^*} (A_p > 2\varepsilon)\right) \leq P(A_m > 2\varepsilon) \leq \frac{\delta}{1-\delta}$$

Ceci étant vrai pour tout $\delta \in]0, 1[$, on a

$$P\left(\bigcap_{p \in \mathbb{N}^*} (A_p > 2\varepsilon)\right) = 0$$

$$\text{Donc } P(A \neq 0) \leq P\left(\bigcup_{\varepsilon \in \mathbb{R}^*} \bigcap_{p \in \mathbb{N}^*} (A_p > 2\varepsilon)\right) = 0$$

Donc $P(A \neq 0) = 0$, donc $P\left(\sum_n x_n \text{ converge}\right) = P(A=0) = 1$

Donc $\sum_{i=0}^{\infty} x_i \xrightarrow{P\text{-ps}} X$ car la limite est nécessairement égale P-ps.

• Preuve de l'inégalité d'Ottaviani: Pour $k \in \{1, \dots, m\}$,

$$\text{On pose } S_k = \sum_{i=1}^k x_i ; M_k = \max_{i \in \{1, \dots, k\}} |S_i|$$

$$S_{m,k} = \sum_{i=k+1}^m x_i \quad \text{avec } S_{m,m} = 0$$

Pour $\varepsilon > 0$, on pose $E_\varepsilon = (M_m > 2\varepsilon)$

3/9

$$E_E^1 = (|S_1| > 2E) \text{ et pour } k \geq 2,$$

$$E_E^k = (|S_k| > 2E) \cap \left[\bigcap_{i=1}^{k-1} (|S_i| \leq 2E) \right]$$

On remarque $E_E = \bigcup_{k=1}^m E_E^k$ (c'est les $(E_E^k)_k$ forment une partition de E_E)

$$\text{On a } (|S_m| > E) \supset (|S_m| > E) \cap E_E \stackrel{(*)}{=} \bigcup_{k=1}^m [(|S_m| > E) \cap E_E^k]$$

On a $S_m = S_k + S_{n,k}$, donc $(|S_k| > 2E \text{ et } |S_{k,m}| \leq E \Rightarrow |S_m| > E)$

(Si on avait $|S_k| \leq |S_m| + |S_{k,m}| \leq 2E$, contradiction avec $|S_k| > 2E$.)

$$\text{On a donc } (|S_m| > E) \cap E_E^k \supset (|S_{k,m}| \leq E) \cap E_E^k$$

$$\text{Donc } P(|S_m| > E) \geq \sum_{k=1}^m P[(|S_{k,m}| \leq E) \cap E_E^k] \text{ d'après } (*)$$

$(|S_{k,m}| \leq E)$ et E_E^k étant toujours indépendants, on a

$$P(|S_m| > E) \geq \sum_{k=1}^m P(|S_{k,m}| \leq E) \times P(E_E^k)$$

$$\geq \min_{k \in \{1, \dots, m\}} P(|S_{k,m}| \leq E) \times \sum_{k=1}^m P(E_E^k)$$

$$= \min_{k \in \{1, \dots, m\}} P(|S_{k,m}| \leq E) \times P(E_E)$$

$$= \min_{k \in \{1, \dots, m\}} P(|S_{k,m}| \leq E) \times P(E_E)$$

cqfd.

4/8

• Théorème de Kintchine (loi faible des grands nombres) :
 Soit $(X_n)_n$ une suite de va réelles définies sur (Ω, \mathcal{A}, P) ,
 dense à dense indépendantes, de même loi $\mu \in L^1$. Alors,

$$\bar{X}_m := \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m X_i \xrightarrow[m]{P} EX_1, \text{ leur moyenne commune}$$

• Loi des grands nombres "baniques" utilisée : Soit $(X_n)_n$ une
 suite de va réelles définies sur (Ω, \mathcal{A}, P) , L^2 , dense à dense
 non corrélées (càd de coefficient de corrélation nul, càd de covariance
 nulle). On suppose, par un certain $m \in \mathbb{R}$:

$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m EX_i \xrightarrow[m]{m} m \quad \text{et} \quad \frac{1}{m^2} \sum_{i=1}^m \sigma_{X_i}^2 \xrightarrow[m]{m} 0$$

Alors $\bar{X}_m = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m X_i \xrightarrow[m]{P} m$

• Lemme de Kronecker : Soient une série convergente de terme
 général réel x_n , $n \in \mathbb{N}^*$, et une suite croissante $(b_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ de
 réels, tendant vers infini avec n , alors : $\frac{1}{b_m} \sum_{i=1}^m b_i x_i \xrightarrow[m]{m} 0$

• Preuve du théorème : On va se ramener à la LGN "banique".

Par $m \in \mathbb{N}^*$, on pose $Y_m = \mathbb{1}_{(X_m \leq m)} X_m$ et $\bar{Y}_m = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m Y_i$

Les va Y_m , $m \in \mathbb{N}^*$, sont indépendantes dense à dense, donc
 non corrélées, et bornées, donc L^2 .

$$\text{On a } \sum_{i=1}^m E Y_i = \sum_{i=1}^m \int_{(|x| \leq i)} x d\mu(x)$$

l'intégrale est
nulle sur \mathbb{R}^c

$$= \sum_{i=1}^m \sum_{k=0}^i \int_{k < |x| \leq k+1} x d\mu(x)$$

$$= \sum_{k=1}^m (m-k) \int_{k < |x| \leq k+1} x d\mu(x)$$

$$\text{D'où } \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m E Y_i = \int_{|x| \leq m} x d\mu(x) - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m k \int_{k < |x| \leq k+1} x d\mu(x)$$

$$X_1 \text{ étant } L^1, \text{ on a } \int_{|x| \leq m} x d\mu(x) \xrightarrow{m} E X_1$$

De plus la série de terme général $\int_{k < |x| \leq k+1} x d\mu(x)$, pour $k \in \mathbb{N}^*$

est convergente, en appliquant le lemme de Kronecker, on a :

$$\frac{1}{m} \sum_{k=0}^{m-1} k \int_{k < |x| \leq k+1} x d\mu(x) \xrightarrow{m} 0$$

$$\text{Donc } \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m E Y_i = E X_1$$

Par ailleurs, pour $m \geq i \geq 0$, on a

$$\sigma_{Y_i}^2 = E Y_i^2 = \int_{(|x| \leq i)} x^2 d\mu(x) \leq \int_{(|x| \leq m)} x^2 d\mu(x)$$

Et donc,

6/8

$$0 < \frac{1}{m^2} \sum_{i=1}^m \sigma_{Y_i}^2 < \frac{1}{m} \int_{(|x| \leq m)} x^2 d\mu(x)$$

$$\leq \frac{1}{m} \left[\int_{(|x| \leq \sqrt{m})} x^2 d\mu(x) + \int_{(\sqrt{m} < |x| \leq m)} x^2 d\mu(x) \right]$$

$$\leq \frac{1}{\sqrt{m}} \int_{(|x| \leq \sqrt{m})} |x| d\mu(x) + \int_{(\sqrt{m} < |x| \leq m)} |x| d\mu(x)$$

$$\xrightarrow{m} 0 \quad \text{car} \quad \int_{\mathbb{R}} |x| d\mu(x) < +\infty$$

On a bien $\frac{1}{m^2} \sum_{i=1}^m \sigma_{Y_i}^2 \xrightarrow{m} 0$

D'après la LGN "basique" $\bar{Y}_m \xrightarrow{P} EX_1$

Pour $m > n \in \mathbb{N}$, on note $\bar{Y}_{m,n} = \frac{1}{m} \left(\sum_{i=1}^n X_i + \sum_{i=n+1}^m Y_i \right)$.

On a $P(\bar{Y}_{m,n} \neq \bar{X}_n) \leq P\left(\bigcup_{i=n+1}^m (X_i \neq Y_i)\right)$

$$\leq \sum_{i=n+1}^m P(X_i \neq Y_i) = \sum_{i=n+1}^m P(|X_i| > i)$$

$$= \sum_{i=n+1}^m \int_{\mathbb{R}} \mathbb{1}_{(|x| > i)}(x) d\mu(x)$$

$$= \int_{\mathbb{R}} \left(\sum_{i=n+1}^m \mathbb{1}_{(|x| > i)}(x) \right) d\mu(x)$$

7/9

$$\ll \int_{\mathbb{R}} \mathbb{1}_{(|x| > r)}(x) \cdot |x| \, d\mu(x)$$

Donc pour $\varepsilon > 0$ quelconque, on peut poser $r > 0$ tel que pour tout $m > r$, on ait $P(\bar{Y}_{m,n} \neq \bar{X}_m) \ll \frac{\varepsilon}{2}$, alors pour $\delta > 0$, on a :

$$P(|\bar{X}_m - EX_1| > \delta)$$

$$= P[(|\bar{X}_m - EX_1| > \delta) \cap (\bar{Y}_{m,n} \neq \bar{X}_m)] + P[(|\bar{X}_m - EX_1| > \delta) \cap (\bar{Y}_{m,n} = \bar{X}_m)]$$

$$\ll P(\bar{Y}_{m,n} \neq \bar{X}_m) + P(|\bar{Y}_{m,n} - EX_1| > \delta)$$

$$\text{Or } \bar{Y}_m \xrightarrow{P} EX_1 \text{ donc } \bar{Y}_{m,n} = \frac{1}{m} \left(\sum_{i=1}^n X_i + \sum_{i=n+1}^m Y_i \right)$$

$$= \bar{Y}_m - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^n (X_i - Y_i)$$

$$\xrightarrow{P} EX_1 + 0$$

Donc on peut poser $N > r$ tel que dès que $m \geq N$, on ait

$$P(|\bar{Y}_m - EX_1| > \delta) \ll \frac{\varepsilon}{2} \text{ et } P(|\bar{X}_m - EX_1| < \delta) \ll \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

ε et δ étant arbitraires, on a bien $\bar{X}_m \xrightarrow{P} EX_1$

Reference: Probabilité 2, Jean-Yves Aïme

Pour le lemme de Kronecker, voir p 105 (parce que ça fait déjà 8 pages j'écris trop gros!)

8/8