

Algorithmes de recherche et structures de données avancées

Motivations: On veut pouvoir gérer efficacement une grande base de données.

Notion de tableau: associer à chaque élément de l'ensemble une valeur unique, les éléments ayant des propriétés telles qu'en faire les échanger ou en rapport avec autres éléments les chercher plus efficacement.

I) Le dictionnaire, sa première implémentation.

La base de données peut être vue exactement comme un dictionnaire qui est un type de donnée abstraite nommée par:

Def:

- * dictionnaire: \rightarrow Dictionnaire
- * clé: Dictionnaire \times élément \rightarrow Dictionnaire
- * apprendre: Dictionnaire \times élément \rightarrow Dictionnaire
- * Rechercher: Dictionnaire \times élément \rightarrow Recherche (un élément).

en: dictionnaire, annuaire, registre, ...

1) Le tableau

sous hypothèse de plus la recherche est alors réalisable.

Complexité:

insertion est en $O(n)$ mais la recherche fait alors au pire un et sur moyenne un $\frac{m}{2}$ avec m la taille du tableau

2) arithmétique

grâce aux sets, on peut faire le tableau et ainsi faire une recherche dichotomique

on passe ainsi de ce principe :

à celui-ci :

III) Tableau trié: recherche qui procède par comparaison de une manière complète ou moyenne et qui prend au pire $O(\log_2 n)$.

Thé: Un algorithme de recherche qui procède par comparaison de une manière complète ou moyenne et qui prend au pire $O(\log_2 n)$.

Donc la recherche dichotomique est optimale.

III) Tableau trié: recherche

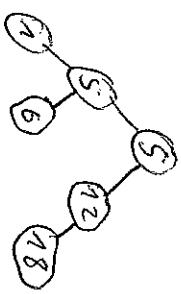
Le tableau n'est pas pratique pour l'insertion ou la suppression ou l'extension d'une structure.

Def: un autre terme de recherche est un arbre binnaire équilibré selon pour tout moment x de l'arbre :

- les noeuds du sous-arbre gauche ont des étiquettes inférieures ou égales à l'étiquette de x

- Les nœuds du nouveau arbre sont en des étiquettes suspendues au égale à l'étiquette de x

Ex:



algorithme de recherche:

recherche(Ct, k)

si k est nœud(Ct) alors faire sinon

si k < clé(Ct) alors recherche($L(Ct), k$)

sinon recherche($R(Ct), k$)

;

fonction:

tracer(Ct, l) =

si k est nœud(Ct) alors $Ct \leftarrow k$ et renvoyer.

sinon si k < clé(Ct) alors tracer($L(Ct), l$)

sinon tracer($R(Ct), l$)

;

La suppression est plus délicate mais plus facile!

complexité

Chaque opération set en $O(lh)$ où h est

la hauteur de l'arbre qui est en moyenne un $O(\ln n)$.

III) Stockage

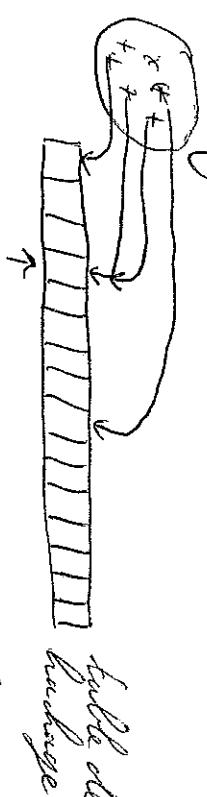
Le rôle est de calculer rapidement la place d'un élément grâce à une fonction sur l'ensemble des adresses dite fonction de stockage.

$$h: U \rightarrow \{0, 1, \dots, m-1\}$$

avec U l'ensemble des adresses.

Pratique est que h est en général une fonction chaîne intelligente.

En effet h n'est pas toujours injective, il faut donc gérer des cas où $h(h_1) = h(h_2)$



On dit ici qu'il y a collision

Donc les collisions doivent finalement être gérées une recherche pour le élément dont les adresses même image par h . Considérons si le tableau chainé ce nombre d'éléments a partiellement été: le moyenne $1/U$.

m

Qci : La main distinction entre comme semioptique
la première Lettre du mot.

En général la gestion des collections ne fait pas
recherche dans une liste chaînée.

On est quand même motivé par ce qu'on
appelle le buchage profond pour garantir
un temps de recherche constant. (DEV 1)

III) autres types de recherche

Des fois on veut chercher des éléments sans
connaître les clés.

On fournit donc des informations partielles
et on veut pouvoir retrouver l'élément qui
est "le plus proche" de ce que l'on cherche.

Ex : recherche d'un filmia dont on a pas la
totaute du titre ou de mot dans la recherche-motors.

On va faire un comparaison de ce type de recherche
ent lorsque l'on se trouve en possession d'un
échantillon de texte et que l'on veut trouver
de quel texte il est tiré parmis une
grande base de données.

Ex : En général on peut faire une élimination d'une
grande quantité de texte par des critères
comme la fréquence et l'importance des lettres.

Il faut savoir pour un caractère rester
restant à notre entête : distance et édition
(DEV 2).

L'intérêt de cette technique est qu'elle souligne
un avantage des tables de hashage sur
les structures arborescentes dans le sens qu'elles
permettent de gérer des types de recherche qui
ne se font pas forcément par-clés.

Cela permet de faire des recherches
non-séquentielles, notamment "les B-trees", permettant
de fortement diminuer le nombre d'accès à la
mémorie lors des recherches - ce qui permet aussi une
grande efficacité sur de grandes bases de données
informationnelles.

ref : Cormen.