

## 9.2.7

### Exemples de preuves d'algorithmes : collection, terminaison.

[C]: Corinne  
[W]: Winckel

[DNR]: David Noir Raffalli

[A]: Luc Alibert, cours et ex. d'info

Considérons un problème algorithmique donné sous la forme d'une spécification:

Entrée: L'ensemble des objets concernés par le problème.  
Sortie: Une description de la réponse au problème étant donnée une entrée.

Si A est un algorithme censé résoudre le problème, on peut s'intéresser à deux propriétés de A:

\* Terminaison: Si e est une entrée, l'exécution de A sur e s'arrête-t-elle après un nombre fini d'étapes?

\* Correction: Si e est une entrée et l'exécution de A s'arrête en un nombre fini d'étapes, A renvoie-t-il la sortie correcte? On pourra ensuite (mais on ne la fera pas) s'interroger sur la complexité de A (nombre d'étapes avant arrêt).

#### T | Terminaison:

##### 1) Ensembles bien fondés:

Def 1: Un ensemble ordonné  $(E, \leq)$  est dit bien fondé si il n'existe pas de suite strictement décroissante dans E.

\* Exple 2:  $(\mathbb{N}, \leq)$  est bien fondé.

\* Si  $(E, \leq)$  et  $(E', \leq')$  sont bien fondés, alors l'ordre lexicographique  $\leq_{lex} \leq'$  sur  $E \times E'$  est bien fondé.

Cette notion va nous permettre de formaliser la notion de variant pour prouver la terminaison.

##### 2) Variant de boucle (algorithmes itératifs)

Def 3: Un variant de boucle est une fonction des variables de la boucle dans un ensemble bien fondé, dont la valeur décroît à chaque tour de boucle.

Prop 4: Si une boucle admet un variant, elle termine.

Exple 5: Une boucle for admet comme variant:  
indice final - indice courant

Non pas faudre -

mais pas une mauvaise idée

\* Exple 6: Algorithme d'Euclide : Entrée :  $(a, b) \in (\mathbb{N}^*)^2$   
Sortie :  $\text{pgcd}(a, b)$

Euclide a, b = Tant que  $a \neq b$   
Si  $a \leq b$ ,  $b \leftarrow b - a$   
Sinon  $a \leftarrow a - b$   
Renvoyer a

Euclide termine; Variant :  $\max(a, b)$ .

\* Exple 7: Algorithme d'unification:

Entrée : E ensemble de termes sur un langage L.

Sortie : L'unificateur principal  $\sigma$  si il existe, Erreur sinon.

Unif E =  $\sigma = \text{id}_\text{variables}$ .

Tant que  $E \neq \emptyset$

Si " $x=x$ "  $\in E$ ,  $E \leftarrow E \setminus \{x=x\}$

Si " $x=u$ "  $\in E$  ou " $u=x$ "  $\in E$ ,

Si x est dans u, Erreur.

Si non,  $\sigma \leftarrow [x \mapsto u] \circ \sigma$ ,  $E \leftarrow E[x \mapsto u]$

Si " $f(u_1, \dots, u_n) = g(u_1, \dots, u_p)$ "  $\in E$ ,

Si  $f \neq g$ , Erreur.

Si non,  $E \leftarrow E \setminus \{f(\dots) = g(\dots)\} \cup \{u_1 = v_1, \dots, u_n = v_p\}$

Renvoyer  $\sigma$ .

Unif termine, Variant :  $(\text{nb\_var}(E), \text{nb\_symb\_fcts}(E), |\mathcal{E}|)$   
avec l'ordre lexicographique sur  $\mathbb{N}^*$ .

##### 3) Variant de fonctions récursives:

Thm 8: Soit f fonction récursive,  $f: \{\text{Entrees}\} \rightarrow E$  avec E bien fondé, Base =  $\{e\} \cup \{\text{elt}_\text{min de } \text{Im } f\}$ .

Si  $f(b)$  termine pour tout  $b \in \text{Base}$ , et si pour toute entrée e,  $f(e)$  ne fait intervenir que des  $f(x)$  avec  $\text{f}(x) < \text{f}(e)$ , alors f termine.

\* Exple 9: Fct d'Ackermann:  $\text{Ack}(0, n) = n + 1$        $((m, n) \in \mathbb{N}^2)$   
termine

$\text{Ack}(m, 0) = \text{Ack}(m-1, 1)$

Variant:  $(m, n)$  avec  $\text{Ack}(m, n) = \text{Ack}(m-1, \text{Ack}(m, n-1))$

[DNR]  
T.2.6  
et  
T.2.8

DEV  
1.1

[A]  
II5

### \*Exemple 10: Algorithmes Diviser-pour-Réunir.

Si les appels récursifs pour une entrée de taille  $n$  se font sur des entrées de taille strictement inférieure (et que les cas de base sont traités), alors l'algorithme termine. Variant : taille de l'entrée.  
Exemple: Recherche dichotomique dans un tableau trié.

#### 4) Indécidabilité:

Le théorème de l'arrêt montre l'indécidabilité du problème de terminaison des algorithmes:

Thm 11: Il n'existe pas de programme qui prend en entrée le code d'un programme  $P$  et de ses arguments  $\bar{x}$  et renvoie vrai si  $P$  termine sur l'entrée  $\bar{x}$ , Non sinon.

Ceci donne une limitation de la preuve automatique de programmes.

#### II Correction:

On parle de correction partielle pour la correction comme définie en introduction, et de correction totale pour la correction et termin.

##### 1) Invariants de boucle (algorithmes itératifs)

Def 12: Un invariant de boucle est un prédictat des variables de la boucle tel que ① il est vrai en entrée de boucle ; ② s'il est vrai avant un tour de boucle, alors il est vrai après.

DEV [ENR] Exemple 13: L'algorithme d'unification (Exemple 7) est totalement correct.

Invariant: T'unifie E<sub>1</sub> ~~et~~ E<sub>2</sub> qui unifie E<sub>1</sub> et E<sub>2</sub> = T<sub>0</sub>E<sub>1</sub>

##### [C] #Exemple 14: Algorithme de Dijkstra:

Entrée: Un graphe orienté pondéré sans noeuds négatifs  $G$ ,  $s \in V(G)$

Sortie: L'ensemble des plus courtes distances de  $s$  à  $x$ , pour  $x \in V(G)$

Dijkstra  $G$   $s =$   $\begin{cases} \text{dist}(s, s) := 0; \\ \text{pour } x \neq s, \text{dist}(s, x) := \infty; \\ Q := S(G). \end{cases}$

Correct (totalement)

Invariant:  
les distances dans  $S(G) \setminus Q$  sont les bonnes.

Tant que  $Q \neq \emptyset$ ,

$s_1 :=$  noeud de  $Q$  le plus proche de  $s$ ;  $Q \leftarrow Q \setminus \{s_1\}$

Pour  $x$  voisin de  $s_1$ ,

Si  $\text{dist}(s, s_1) + \text{poids}(s_1, s_2) < \text{dist}(s, s_2)$

$\text{dist}(s, s_2) = \text{dist}(s, s_1) + \text{poids}(s_1, s_2)$

### \*Exemple 15: Un exemple de correction partielle: non-primalité de Fermat.

Entrée:  $n \in \mathbb{N}$

Sortie: Oui si  $n$  composite, Non sinon

Fermat  $n =$

$\begin{cases} a=1 \\ \text{Tant que } a^{n-1} \equiv 1 \pmod{n} \end{cases}$

$\begin{cases} a:= nb \text{ aléatoire entre 1 et } n-1 \\ \text{Renvoyer oui} \end{cases}$

#### 2) Invariants de fonctions récursives

Thm 16: (Induction bien fondée) Soit  $(E, \prec)$  un ens. bien fondé, et  $P$  une propriété des éléments de  $E$ . Si pour tout  $e \in E$ , on a  $\forall x \in E$ ,  $x \prec e \Rightarrow P(x)$ , alors  $P(e)$  est satisfait pour tout  $e \in E$ .

[A]  
Prop 16

##### \*Exemple 17: Factorielle:

Fact  $n =$   $\begin{cases} \text{Si } n=0, \text{renvoyer } 1 \\ \text{Sinon, renvoyer } n \cdot (\text{Fact}(n-1)) \end{cases}$

(Invariant:  
Fact  $n$  renvoie  $n!$ )

Exemple 18: Calcul des points les plus proches (Diviser-pour-Réunir)

Entrée: Un nuage de points du plan.

Sortie: La distance minimale entre deux de ces points.

Idée de l'algorithme: On sépare les points en deux parties par la droite verticale d'abscisse médiane, on calcule récursivement d'gauche et d'droite, puis on parcourt, pour chaque point dans la bande de largeur 2S autour de la médiane, les distances aux 7 points suivants par ordonnée croissante dans la bande.

Invariant: L'algorithme renvoie la distance minimale.

Exemple 19: Fonction  $g_1$  de McCarthy:  $f(n) = \begin{cases} n-10 & \text{si } n > 100 \\ f(f(n+11)) & \text{sinon.} \end{cases}$

[A]  
Ex 18

Alors  $f(n) = g_1$  si  $n \leq 101$ .

Classification de partir de la conjecture de Ramanujan

[Illustrer la difficulté de la question de terminaison]

### III) Logique de Hoare:

La logique de Hoare permet de formaliser les raisonnements de correction partielle de programmes, et d'envisager alors la question de la démonstration automatique.

#### 1) Langage IMP

[W] Déf 20: Langage IMP

2.1

- Expressions arithmétiques:  $a := n/x \mid a+a \mid a \cdot a$  où  $n \in \mathbb{N}$
- Expressions booléennes:  $b := \text{true} \mid \text{false} \mid a = a \mid a < b \mid b < b$
- Commandes:  $c ::= \text{skip} \mid x := a \mid c_1 ; c_2 \mid \text{if } b \text{ then } c \text{ else } c' \mid \text{while } b \text{ do } c$

Déf 21: On appelle améliorément une fonction  $\sigma: V \rightarrow N$  et configuration à une paire  $\langle e, \sigma \rangle$  qui représente le fait que l'on va calculer dans  $\sigma$ .

Déf 22: Sémantique des expressions

$$\langle a, \sigma \rangle \rightarrow m \quad \langle x, \sigma \rangle \rightarrow \sigma[x]$$

On définit de façon analogue la sémantique des autres expressions.

Déf 23: Sémantique des commandes

$$\begin{array}{c} \langle a, \sigma \rangle \rightarrow m \\ \langle \text{skip}, \sigma \rangle \rightarrow \sigma \end{array} \quad \langle x := a, \sigma \rangle \rightarrow \sigma[m/x]$$

$$\langle b, \sigma \rangle \rightarrow \text{true} \quad \langle c_1, \sigma \rangle \rightarrow \sigma' \quad \langle c_1, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'' \quad \langle c_2, \sigma'' \rangle \rightarrow \sigma'$$

$$\langle \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2, \sigma \rangle \rightarrow \sigma' \quad \langle c_1, c_2, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'$$

$$\langle b, \sigma \rangle \rightarrow \text{false} \quad \langle c_2, \sigma \rangle \rightarrow \sigma' \quad \langle b, \sigma \rangle \rightarrow \text{false}$$

$$\langle \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2, \sigma \rangle \rightarrow \sigma' \quad \langle \text{while } b \text{ do } c, \sigma \rangle \rightarrow \sigma$$

$$\langle b, \sigma \rangle \rightarrow \text{true} \quad \langle c, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'' \quad \langle \text{while } b \text{ do } c, \sigma'' \rangle \rightarrow \sigma'$$

$$\langle \text{while } b \text{ do } c, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'$$

Not 24: On notera  $\llbracket P \rrbracket$  la fonction partielle telle que  
 $\llbracket P \rrbracket(\sigma) = \sigma' \text{ si } \langle P, \sigma \rangle \rightarrow \sigma'$

⚠ de langage des assertions n'est pas défini! // A) Il faut avoir ces des limites du langage IMP simple  
 (§. def. 25)

↳ On peut parler d'automatisation [plus faible]  
 ↳ au moins y appliquer [faible] ↳ on peut automatiser mais non en partie ↳ faire évoluer de boudes  
 + obligatoires de preuves aux interfaces [WHY 3]

### 2) Les règles de Hoare:

[W] Déf 25: Un triplet de Hoare est une expression de la forme  $\{A\} p \{B\}$  avec  $p$  un programme IMP, et  $A$  et  $B$  des formules du premier ordre sur  $(+, \times, =)$ .

6.3

[W] Déf 26: On appelle règles de Hoare le système déductif suivant:

$$\frac{\{A\} \text{ skip } \{A\}}{\{A\} p \{B\} \quad \{A \wedge b\} p \{B\}} \text{ skip} \quad \frac{\{A\} \text{ if } b \text{ then } p, \text{ else } p' \{B\}}{\{A \wedge b\} p \{A\} \quad \{A \wedge \neg b\} p' \{B\}} \text{ assign}$$

$$\frac{\{A\} p \{C\} \quad \{C\} p \{B\}}{\{A\} p \{B\}} \text{ seq} \quad \frac{\{A \wedge b\} p \{A\} \quad \{A \wedge \neg b\} p' \{B\}}{\{A \Rightarrow A'\} \quad \{A'\} p \{B'\} \quad \{B' \Rightarrow B\}} \text{ while}$$

[W] Déf 27: On dit que  $\sigma$  satisfait  $\{A\} p \{B\}$  si pour toute interprétation I,  $(\sigma \models^I A) \Rightarrow (\llbracket p \rrbracket \sigma \models^I B)$ . On note  $\sigma \models \{A\} p \{B\}$

\* On dit que  $\{A\} p \{B\}$  est valide si pour tout  $\sigma$ ,  $\sigma \models \{A\} p \{B\}$ .

\* On dit que  $\{A\} p \{B\}$  est prouvable si il existe un arbre de dérivation avec  $\{A\} p \{B\}$  à la racine. On note  $\vdash \{A\} p \{B\}$ .

[W] Thm 6.15: Pour tous  $A, B, p$ , on a  $\vdash \{A\} p \{B\} \Rightarrow \models \{A\} p \{B\}$

Ceci montre la correction des règles de Hoare. Nous allons à présent montrer leur complétude.

[W] Déf 28: On dit que  $A$  est une plus faible précondition de  $(p, B)$  si pour tous état  $\sigma$  et interprétation I,  $\sigma \models^I A \text{ssi } \llbracket p \rrbracket \sigma \models^I B$

[W] Prop 30: Pour tous  $(p, B)$ , il existe une pfp  $\varphi(p, B)$

[W] Prop 31: Pour tous  $(p, B)$ , on a  $\vdash \{\varphi(p, B)\} p \{B\}$

[W] Thm 32: (Complétude) Pour tous  $A, B, p$ , on a  $\models \{A\} p \{B\} \Rightarrow \vdash \{A\} p \{B\}$

DEV2

Logique de la correction / complétude

AIC

## Complétude de la logique de Gödel



Thm: Pour toutes formules A, B et programme p, on a  
 $\models \{A\}_p \{B\} \Rightarrow \vdash \{A\}_p \{B\}$

On va démontrer :

Lemme ①: Si  $\models \{A\}_p \{B\}$  et  $A_0$  est une pfp de  $(p, B)$ , alors  $\models (A \Rightarrow A_0)$

Lemme ②:  $\forall (p, B), \exists \varphi(p, B)$  pfp de  $(p, B)$ , et on a  $\vdash \{\varphi(p, B)\}_p \{B\}$

Ceci implique le théorème :

Dém (Thm): | D'après ①, si  $\models \{A\}_p \{B\}$ , alors  $\models (A \Rightarrow \varphi(p, B))$ .  
 Donc :

$$\frac{H(A \Rightarrow \varphi(p, B))}{\models A \underset{p}{\sim} \{B\}} \quad \frac{\{\varphi(p, B)\}_p \{B\}}{\text{②}}$$

Dém ①: Soit  $\sigma$  tel que  $\sigma \models A$ . Comme  $\models \{A\}_p \{B\}$ , on a  $\sigma \models \varphi(p, B)$ , donc  $\sigma \models A_0$ , d'où  $\models (A \Rightarrow A_0)$

Dém ②: Par induction sur p :

$$* p = \text{skip} : \varphi(p, B) = B$$

$$\xrightarrow{p \in p} \sigma \models \varphi(p, B) \text{ si } [p] \sigma = \sigma \models B \\ \xrightarrow{p \in p} \frac{}{\{B\} \underset{\text{skip}}{\sim} \{B\}}$$

$$* p = "x := a" : \varphi(p, B) = B[a/x]$$

$$\xrightarrow{p \in p} \sigma \models B[a/x] \text{ si } \sigma[x \leftarrow a] \models B \\ \xrightarrow{p \in p} \frac{}{\{B[a/x]\}_p \{B\}} \text{ assign}$$

$$* p = p_1; p_2 : \varphi(p, B) = \varphi(p_1, \varphi(p_2, B))$$

$$\xrightarrow{p \in p} \sigma \models \varphi(p, B) \text{ si } [p_1] \sigma \models \varphi(p_2, B) \\ \xrightarrow{p \in p} \frac{}{[p_2]([p_1] \sigma) \models B} \\ \xrightarrow{p \in p} [p] \sigma \models B$$

On est  
 $\xrightarrow{?} \text{Écrit comme ça, ça va pas}$   
 $\{\varphi(p, B)\}_p \{B\} \quad \{\varphi(p_1, B)\}_p \{B\}$   
 $\{\varphi(p_2, B)\}_p \{B\} \quad \{\varphi(p_1, B)\}_p \{B\}$   
 $\{\varphi(p, B)\}_p \{B\}$

\*  $p = \text{if } b \text{ then } p_1 \text{ else } p_2 : \varphi(p, B) = (b \wedge \varphi(p_1, B)) \vee (\neg b \wedge \varphi(p_2, B))$

$\xrightarrow{p \in p} \sigma \models \varphi(p, B) \text{ si } (\sigma \models b \text{ et } [p_1] \sigma \models B) \text{ ou } (\sigma \models \neg b \text{ et } [p_2] \sigma \models B)$   
 $\xrightarrow{p \in p} \text{ si } [p] \sigma \models B$

$$\xrightarrow{p \in p} \frac{\{\varphi(p, B) \wedge b\}_p \{B\}}{\{\varphi(p, B) \wedge \neg b\}_p \{B\}} \text{ if } \begin{array}{l} (\text{car } \varphi(p, B) \wedge b) \\ \equiv \varphi(p_1, B) \\ \text{et } \varphi(p, B) \wedge \neg b \\ \equiv \varphi(p_2, B) \end{array}$$

\*  $p = \text{while } b \text{ do } p_1 : \varphi$

On remarque que  $[p] \sigma \models B$  si et seulement si il existe  $\tau_0, \dots, \tau_K$  tels que  $\tau = \tau_0$  et  $\forall i < K, \tau_i \models B$  et  $[\tau_i] \tau_{i+1} = \tau_{i+1}$ , et  $\tau_K \models \neg b \wedge B$ . On encode alors les  $\tau_i$  grâce à des suites d'entiers en utilisant la fonction  $\beta$  de Gödel.  
 On admet que ceci est possible (cf [W] thm 7.5, p 105). Ceci donne donc  $\varphi(p, B)$  une pfp de  $(p, B)$ .

$\xrightarrow{p \in p}$  On va montrer que : ①  $\models \{\varphi(p, B) \wedge b\}_p \{B\}$   
 et ②  $\models (\varphi(p, B) \wedge \neg b) \Rightarrow B$

① Si  $\sigma \models \varphi(p, B) \wedge b$ , alors  $[p] \sigma \models B$  et  $\sigma \models b$ , donc \*

$$[p] \sigma = [p]([p_1] \sigma), \text{ d'où } [p_1] \sigma \models \varphi(p, B)$$

② Si  $\sigma \models \varphi(p, B) \wedge \neg b$ , alors  $[p] \sigma \models B$  et  $\sigma \models \neg b$ , donc \*

$$[p] \sigma = \sigma, \text{ d'où } \sigma \models B$$

Conclusion :

$$\frac{\{\varphi(p, B) \wedge b\}_p \{B\}}{\{\varphi(p, B) \wedge \neg b\}_p \{B\}} \text{ while } \dots$$

(\* : Si  $\sigma \models b$ , alors  $[p] \sigma$  revient à faire  $[p]([p_1] \sigma)$   
 Sinon, cela revient à faire skip)

→ Poser les déf's ; comme elles ne sont pas dans le plan (langage...?)



### Algorithme d'unification

Entrée :  $E$  ensemble d'équations

Sortie :  $\sigma$  unificateur principal de  $E$  si il existe, un échec sinon

$$\sigma := \text{Id}$$

Tant que  $E \neq \emptyset$

Choisir  $e \in E$

$$E' := E \setminus \{e\}$$

Si  $e = (f(u_1, \dots, u_r) \sim g(v_1, \dots, v_q))$

Si  $f=g$  (et donc  $r=q$ )

$$E := E' \cup \{u_1 \sim v_1, \dots, u_r \sim v_q\}$$

Sinon

Retourner échec 1

Si  $e = (x \sim x)$

$$E := E'$$

Si  $e = (x \sim u)$  ou  $e = (u \sim x)$

Si  $x$  n'appartient pas à  $u$

$$\sigma := [x := u] \circ \sigma$$

$$E := E' [x := u]$$

Sinon

Retourner échec 2

Retourner  $\sigma$

Lemme Si  $x[\sigma] = u[\sigma]$  alors  $\sigma = \sigma \circ [x := u]$

Dém Soit  $\sigma' = \sigma \circ [x := u]$

$$x[\sigma'] = x[x := u][\sigma] = u[\sigma] = x[\sigma]$$

Si  $y \neq x$ ,

$$y[\sigma'] = y[x := u][\sigma] = y[\sigma]$$

Donc  $\sigma = \sigma'$

On note  $E_m$  et  $\sigma_m$  les valeurs de  $E$  et  $\sigma$  au début de l'exécution de l'algorithme.

après la

Prop L'algorithme termine.

Dém Soit  $a_m$  le nombre de variables dans  $E_m$

$b_m$  le nombre de symboles de fonction dans  $E_m$

$$c_m := |E_m|$$

Supposons que  $E_m$  et  $E_{m+1}$  sont définis. Alors,

$a_m \leq a_{m+1}$	$b_m \leq b_{m+1}$	$c_m \leq c_{m+1}$
① =	<	
② $\leq$	=	<
③ <		

Donc  $(a_{m+1}, b_{m+1}, c_{m+1}) \prec (a_m, b_m, c_m)$

Comme  $\prec$  est bien fondé, l'algorithme termine. (c'est)

Prop L'algorithme est correct.

Soit  $H_m$ : "Si  $E_m$  et  $\sigma_m$  sont bien définis,

$\sigma$  unifie  $E$  si il existe  $\sigma'$  qui unifie  $E_m$  tel que  $\sigma = \sigma' \circ$   
pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

- $H_0$  vraie car  $\sigma_0 = \text{Id}$  et  $E_0 = E$

- Supposons  $H_m$  vraie pour tout  $n \in \mathbb{N}$  et que  $E_{m+1}$  et  $\sigma_{m+1}$  sont bien définis

① et ②

On a  $\sigma_{m+1} = \sigma_m$  donc il suffit de montrer que  $\sigma$  unifie  $E$  si  $\sigma$  unifie  $E_m$  et  $\sigma$  unifie  $E_{m+1}$ . Et c'est clair par définition de la substitution pour les termes.

③

- Soit  $\sigma''$  unifiant  $E_{m+1}$ . Alors  $\sigma = \sigma'' \circ [\alpha := u]$  unifie  $E_m$

et  $\sigma = \sigma'' \circ \sigma_{m+1} = \sigma'' \circ [\alpha := u] \circ \sigma_m = \sigma' \circ \sigma_m$

- Soit  $\sigma'$  unifiant  $E_m$ . On a  $\alpha[\sigma'] = u[\sigma']$  et donc, par le lemme,  
 $\sigma' = \sigma' \circ [\alpha := u]$ .  
D'où  $\sigma = \sigma' \circ \sigma_m = \sigma' \circ [\alpha := u] \circ \sigma_m = \sigma' \circ \sigma$

Donc  $H_{m+1}$

Donc par récurrence,  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $H_n$

[3]

Soit  $n$  la dernière étape. Comme  $E_n = \emptyset$ , il suffit  $E_n$  donc, pour  $\theta_n$ ,  $\sigma_n$  uniformise  $E$ .

Si  $\sigma$  uniformise  $E$ , il existe  $\sigma'$  tel que  $\sigma = \sigma' \circ \sigma_n$  donc  $\sigma_n$  est unificateur principal.

S'il a un élément de type 1,  $E_n$  contient  $f(u_1, \dots, u_r) \sim g(v_1, \dots, v_g)$  avec  $f \neq g$  donc  $E_m$  n'est pas uniformisable et donc, pour  $\theta_m$ ,  $E_m$  est pas uniformisable.

S'il a un élément de type 2,  $E_n$  contient  $x \sim u$  où  $u \neq x$  et  $x$  appartient dans  $m$ . Alors pour tout  $\sigma$ ,  $|x[\sigma]| < |u[\sigma]|$  donc  $x[\sigma] \neq u[\sigma]$ . Donc  $E_n$  et  $E_m$  sont non uniformisables.

## Réfs

- Théo Pierron
- Introduction à la logique, David, Nour, Roffali, p. 236

## Exs classiques (dppt)

- KMP
- Hopcroft [automate minimal]
- Dijkstra
- Lièvre et tortue
- Brèche de Moore d'un pégase  
(fact, fibo, tri insert) ] ABS

Si on me fait pas,  
me par parler de  
séparatrice.

- Complétude
- Moore

Correct



on peut les mettre ds le plan,  
même tous les mettre en dppt.