

Théorème de Cook

Langages Formels. Calculabilité et complexité.
Olivier CARTON

2011-2012

Théorème 0.1 : de Cook, 1971

Le problème SAT est NP-complet.

Démonstration. Soit A un problème de NP, et soit \mathcal{M} une machine de Turing non-déterministe qui décide A en temps polynomial.

Pour chaque entrée w , on va construire une formule φ_w qui sera satisfiable *si et seulement si* \mathcal{M} accepte w .

On note $n = |w|$. On peut supposer que chaque calcul acceptant sur w est de longueur exactement n^k (quitte à rajouter des transitions inutiles).

La machine utilise donc au plus n^k cellules de sa bande de travail, et donc les configurations sont de longueur au plus n^k : de même, on les prendra de longueur exactement n^k , quitte à rajouter des symboles blancs.

On les note dans un tableau :

Conf.	0	1	2	3	...	n^k
$C_0 =$	q_0	w_1	w_2	w_3	\dots	$\#$
$C_1 =$	w'_1	q_1	w_2	w_3	\dots	$\#$
$C_2 =$	w'_1	w_2	q_2	w_3	\dots	$\#$
$C_2 =$	\dots	\dots	\dots	\dots	\dots	$\#$
\vdots						\vdots
$C_{n^k} =$	\dots	\dots	\dots	\dots	\dots	\dots

On va donc coder une formule φ_w qui code l'existence d'un tel tableau.

On définit les variables $x_{i,j,a}$ pour $i, j \in \llbracket 0, n^k \rrbracket$ et a symbole de $A = \Gamma \cup Q$ qui codent le fait que la variable a se trouve dans la case i, j . Il y a $|A|n^{2k+2}$ telles variables.

On décompose notre formule φ_w en quatre formules $\varphi_0, \varphi_1, \varphi_2$ et φ_3 , qui vont chacune coder une propriété du tableau.

φ_0 : Cette formule code le fait que chaque case du tableau contient un et un seul symbole de A :

$$\varphi_0 = \bigwedge_{0 \leq i, j \leq n^k} \left[\left(\bigvee_{a \in A} x_{i,j,a} \right) \wedge \left(\bigwedge_{a \neq a' \in A} (\bar{x}_{i,j,a} \vee \bar{x}_{i,j,a'}) \right) \right].$$

φ_1 : Cette formule code le fait que la première ligne du tableau est bien $q_0 w$:

$$\varphi_1 = \left(\bigwedge_{0 \leq i \leq n} x_{0,i,w_i} \right) \wedge \left(\bigwedge_{n+1 \leq i \leq n^k} x_{0,i,\#} \right).$$

φ_2 : Cette formule assure que chaque ligne est obtenue en appliquant une transition valide de \mathcal{M} .

Il suffit de remarquer que la valeur d'une case (i, j) ne dépend que des trois cases au-dessus $(i - 1, j - 1)$, $(i - 1, j)$ et $(i - 1, j + 1)$.

Si dans ces trois cases se trouvent des symboles de bande, alors le contenu de la case (i, j) est le même qu'en $(i - 1, j)$.

Si l'état de la configuration se trouve en $(i - 1, j)$, alors l'état de C_i se trouve en $(i, j - 1)$ ou $(i, j + 1)$.

Donc, il suffit bien de regarder les "fenêtres" de taille 2×3 du tableau. L'ensemble des fenêtres possibles ne dépend que de A et des transitions de \mathcal{M} , et donc ne dépend pas de la taille de l'entrée n .

Le fait que chaque fenêtre du tableau corresponde bien à une transition s'écrit donc comme une conjonction pour $0 \leq i, j \leq n^k$ de disjonctions des fenêtres possibles, ce qui est polynomial en n .

φ_3 : Cette formule code le fait que \mathcal{M} accepte w , *i.e* qu'au moins une des cases de la dernière ligne contient un état final :

$$\varphi_3 = \bigvee_{q \in F} \left(\bigvee_{0 \leq j \leq n^k} x_{n^k, j, q} \right).$$

□